



DM503

Forelæsning 7

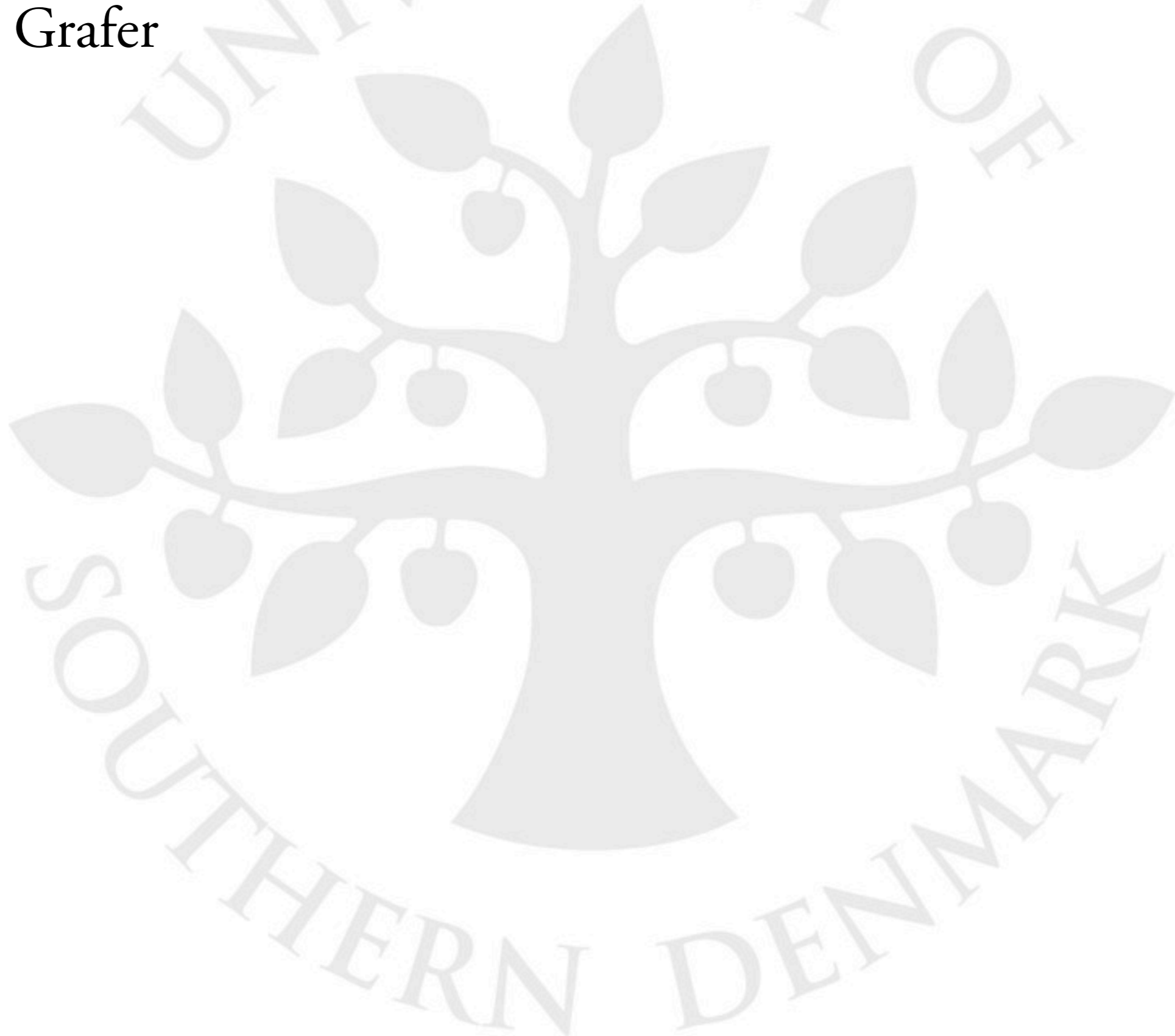


Indhold



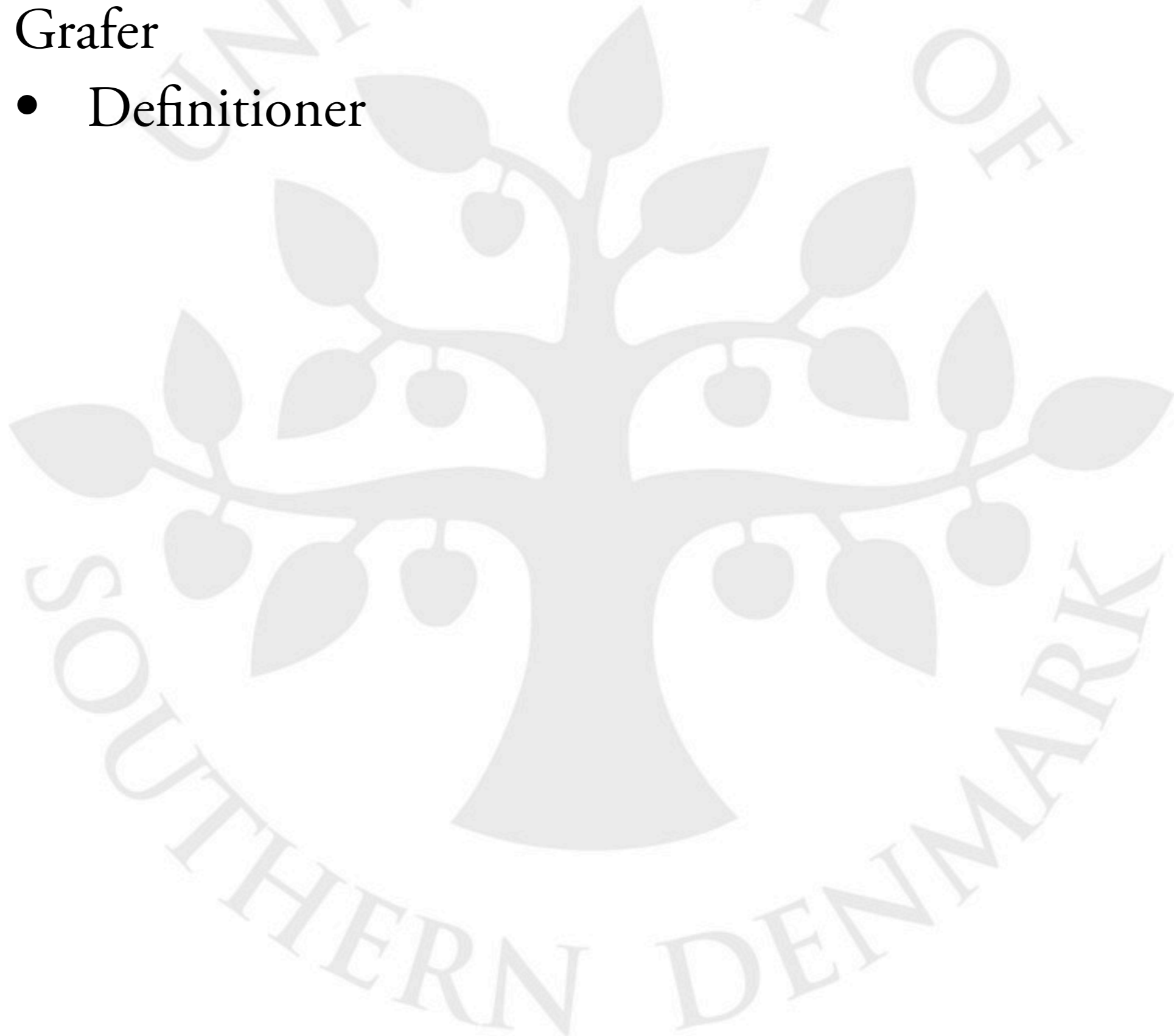
Indhold

- Grafer



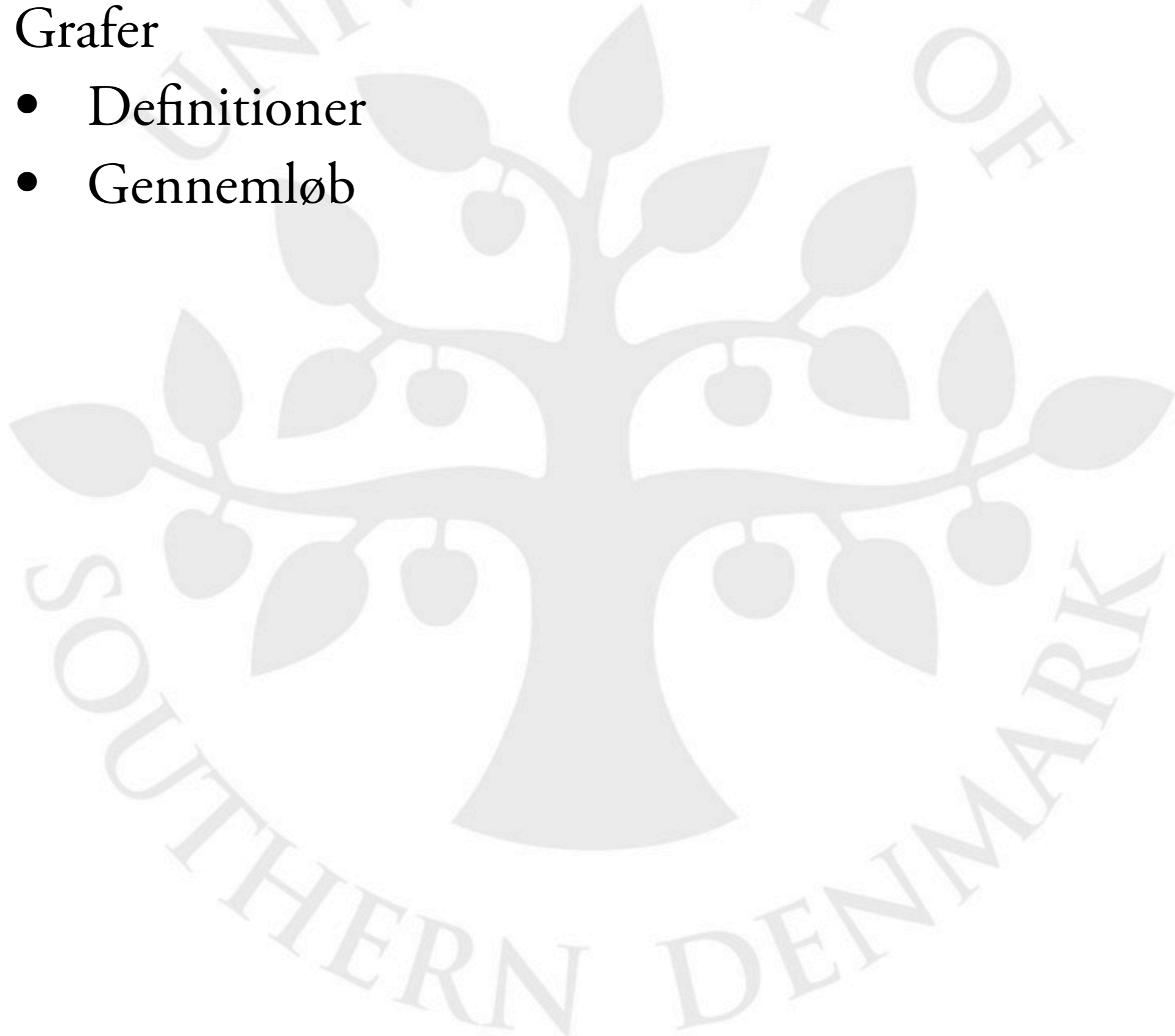
Indhold

- Grafer
 - Definitioner



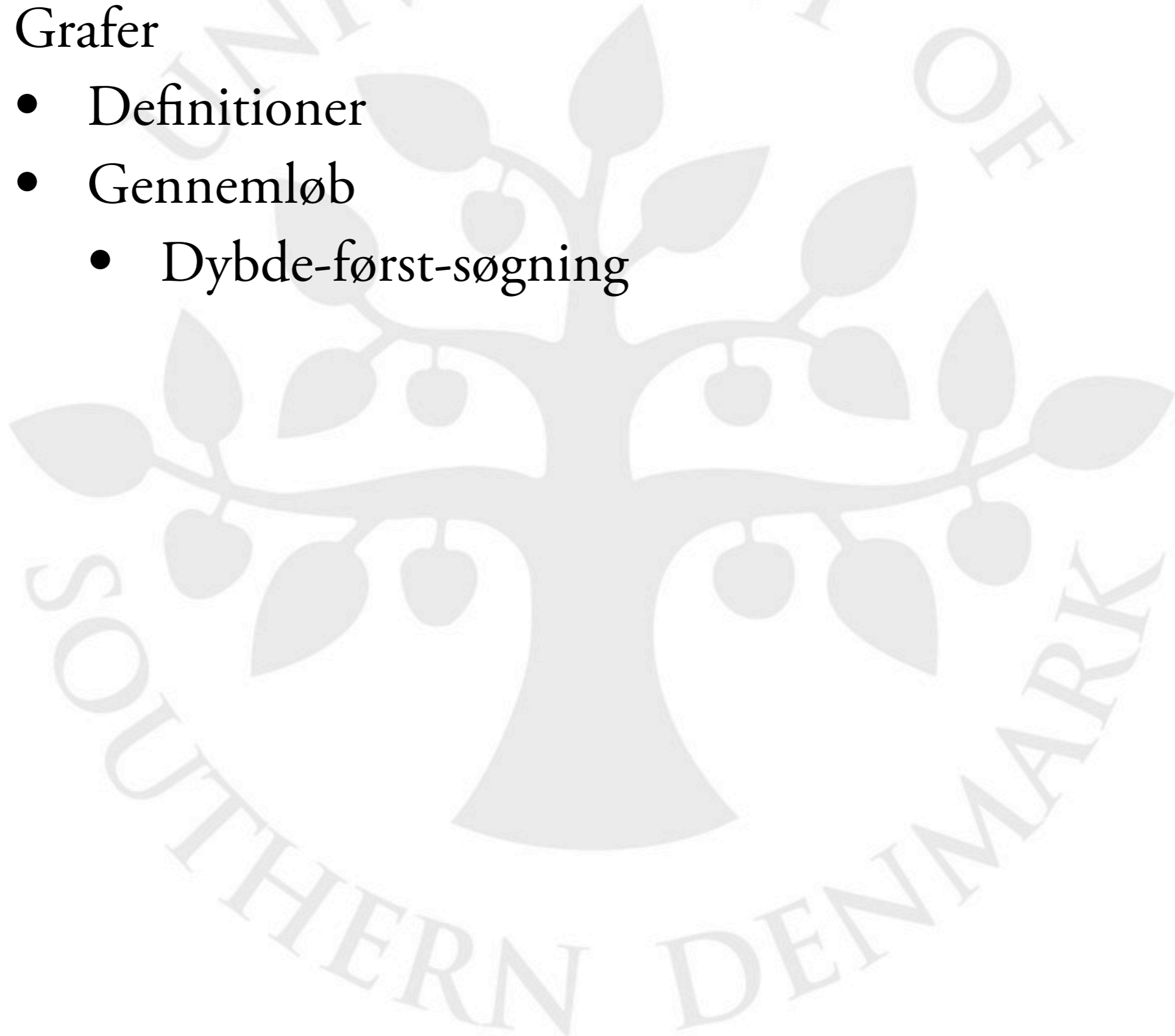
Indhold

- Grafer
 - Definitioner
 - Gennemløb



Indhold

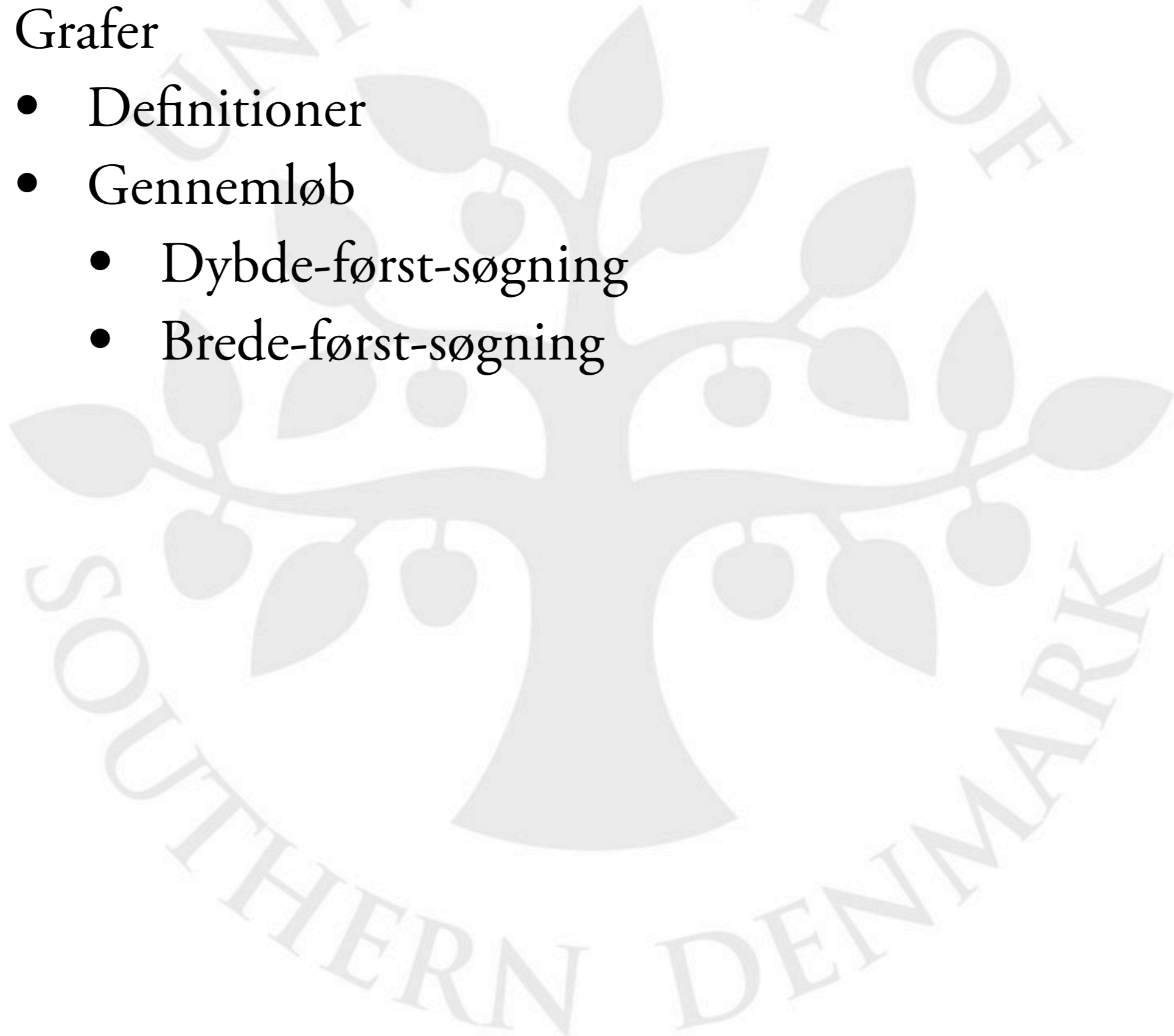
- Grafer
 - Definitioner
 - Gennemløb
 - Dybde-først-søgning





Indhold

- Grafer
 - Definitioner
 - Gennemløb
 - Dybde-først-søgning
 - Brede-først-søgning



Graf



Graf

- En graf (graph) er et par (V,E) hvor



Graf

- En graf (graph) er et par (V,E) hvor
 - V er en mængde af knuder



Graf

- En graf (graph) er et par (V,E) hvor
 - V er en mængde af knuder
 - E er en samling af par af knuder kaldet kanter



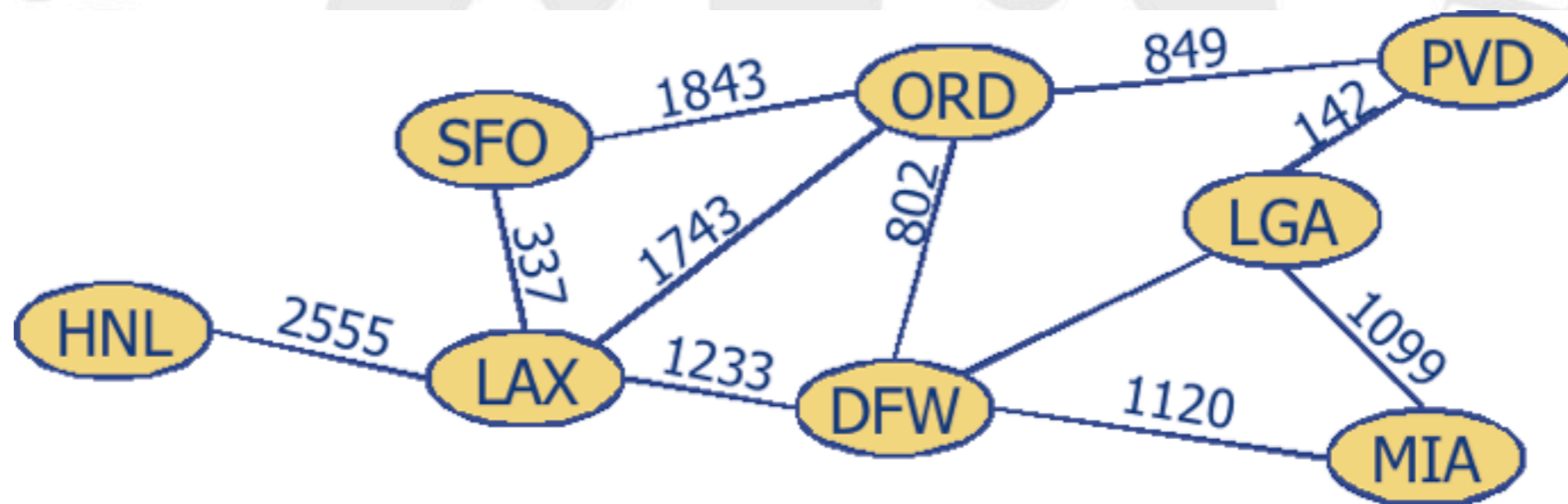
Graf

- En graf (graph) er et par (V,E) hvor
 - V er en mængde af knuder
 - E er en samling af par af knuder kaldet kanter
 - Både knuder og kanter kan indeholde objekter



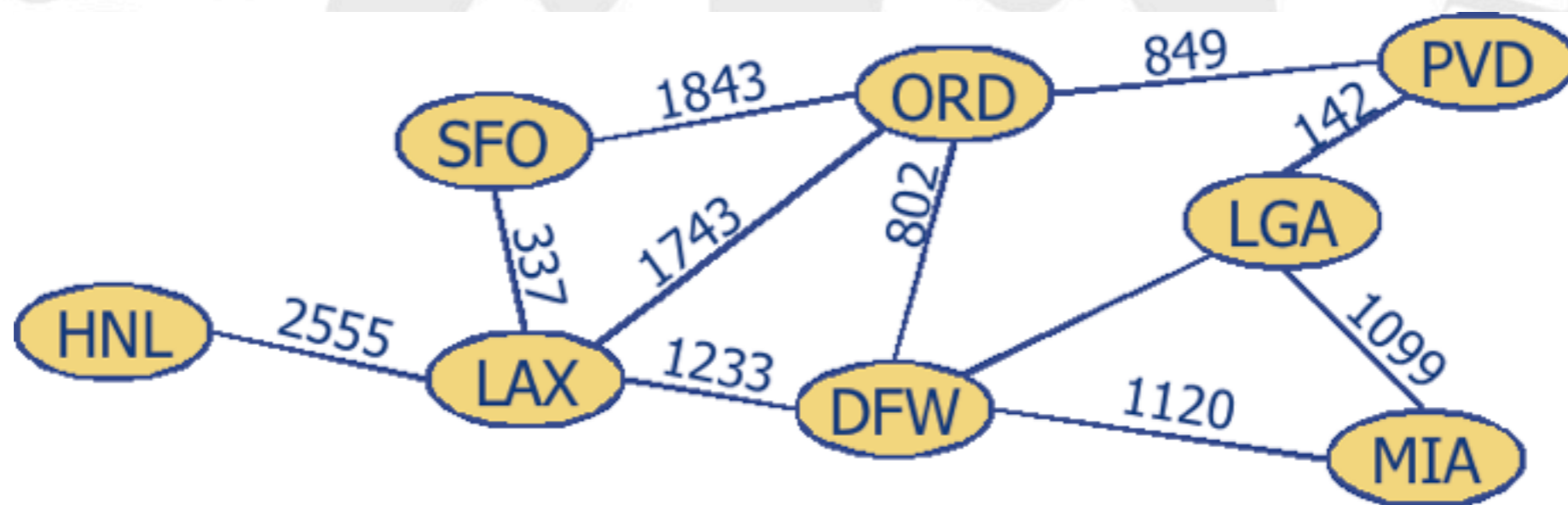
Graf

- En graf (graph) er et par (V,E) hvor
 - V er en mængde af knuder
 - E er en samling af par af knuder kaldet kanter
 - Både knuder og kanter kan indeholde objekter
- Eksempel



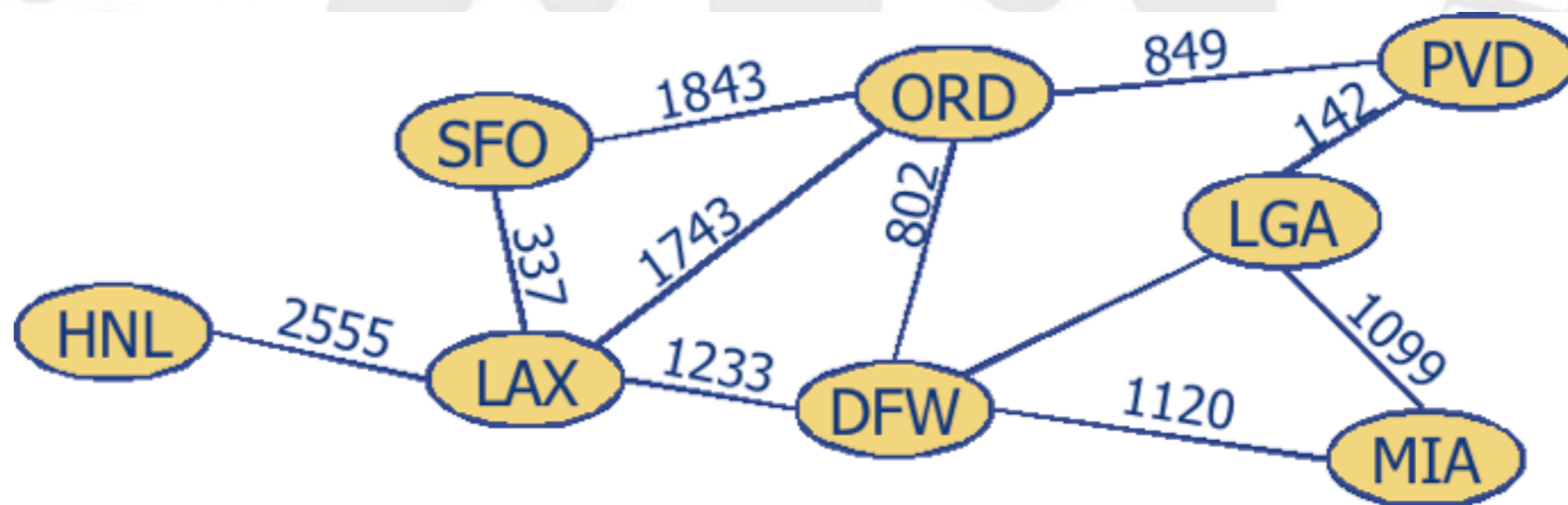
Graf

- En graf (graph) er et par (V,E) hvor
 - V er en mængde af knuder
 - E er en samling af par af knuder kaldet kanter
 - Både knuder og kanter kan indeholde objekter
- Eksempel
 - Knuderne repræsenterer amerikanske lufthavne



Graf

- En graf (graph) er et par (V,E) hvor
 - V er en mængde af knuder
 - E er en samling af par af knuder kaldet kanter
 - Både knuder og kanter kan indeholde objekter
- Eksempel
 - Knuderne repræsenterer amerikanske lufthavne
 - En kant repræsenterer en rute mellem to lufthavne med tilhørende afstand



Kant-typer



Kant-typer

- Orienteret kant



Kant-typer

- Orienteret kant
 - Et ordnet par (u,v) af knuder



Kant-typer

- Orienteret kant
 - Et ordnet par (u,v) af knuder
 - Første knude u er start-knuden



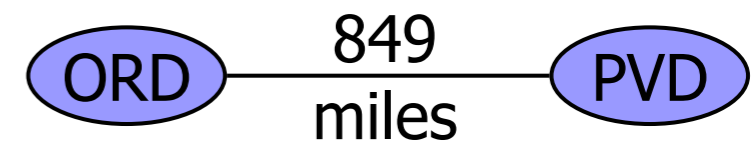
Kant-typer

- Orienteret kant
 - Et ordnet par (u,v) af knuder
 - Første knude u er start-knuden
 - Anden knude v er slut-knuden



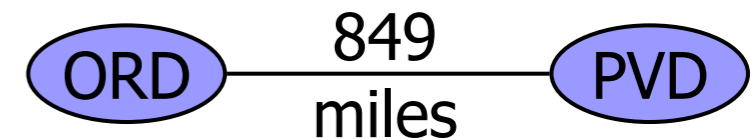
Kant-typer

- Orienteret kant
 - Et ordnet par (u,v) af knuder
 - Første knude u er start-knuden
 - Anden knude v er slut-knuden
- Ikke-orienteret kant



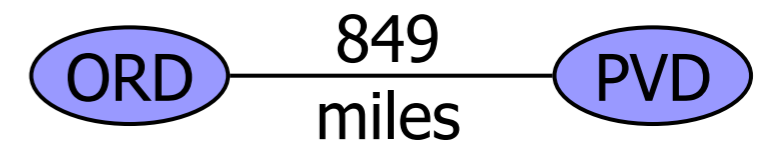
Kant-typer

- Orienteret kant
 - Et ordnet par (u,v) af knuder
 - Første knude u er start-knuden
 - Anden knude v er slut-knuden
- Ikke-orienteret kant
 - Et uordnet par (u,v) af knuder



Kant-typer

- Orienteret kant
 - Et ordnet par (u,v) af knuder
 - Første knude u er start-knuden
 - Anden knude v er slut-knuden
- Ikke-orienteret kant
 - Et uordnet par (u,v) af knuder
 - Fx en fly-rute

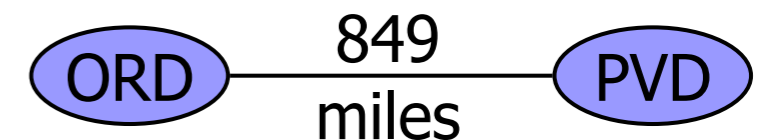


Kant-typer

- Orienteret kant
 - Et ordnet par (u,v) af knuder
 - Første knude u er start-knuden
 - Anden knude v er slut-knuden



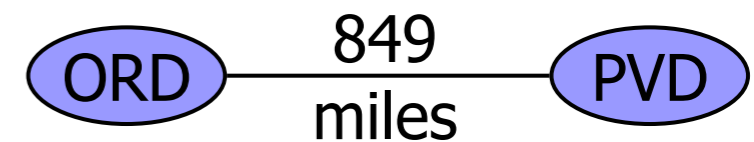
- Ikke-orienteret kant
 - Et uordnet par (u,v) af knuder
 - Fx en fly-rute



- Orienteret graf

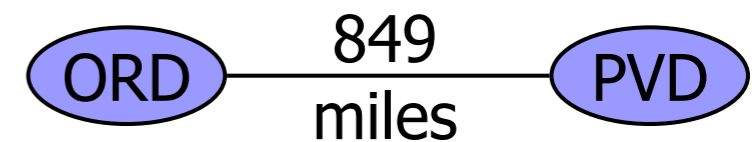
Kant-typer

- Orienteret kant
 - Et ordnet par (u,v) af knuder
 - Første knude u er start-knuden
 - Anden knude v er slut-knuden
- Ikke-orienteret kant
 - Et uordnet par (u,v) af knuder
 - Fx en fly-rute
- Orienteret graf
 - Alle kanterne i grafen er orienteret



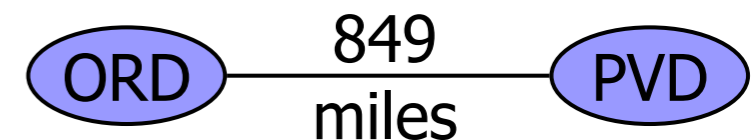
Kant-typer

- Orienteret kant
 - Et ordnet par (u,v) af knuder
 - Første knude u er start-knuden
 - Anden knude v er slut-knuden
- Ikke-orienteret kant
 - Et uordnet par (u,v) af knuder
 - Fx en fly-rute
- Orienteret graf
 - Alle kanterne i grafen er orienteret
- Ikke-orienteret graf



Kant-typer

- Orienteret kant
 - Et ordnet par (u,v) af knuder
 - Første knude u er start-knuden
 - Anden knude v er slut-knuden
- Ikke-orienteret kant
 - Et uordnet par (u,v) af knuder
 - Fx en fly-rute
- Orienteret graf
 - Alle kanterne i grafen er orienteret
- Ikke-orienteret graf
 - Alle kanterne er ikke-orienterede



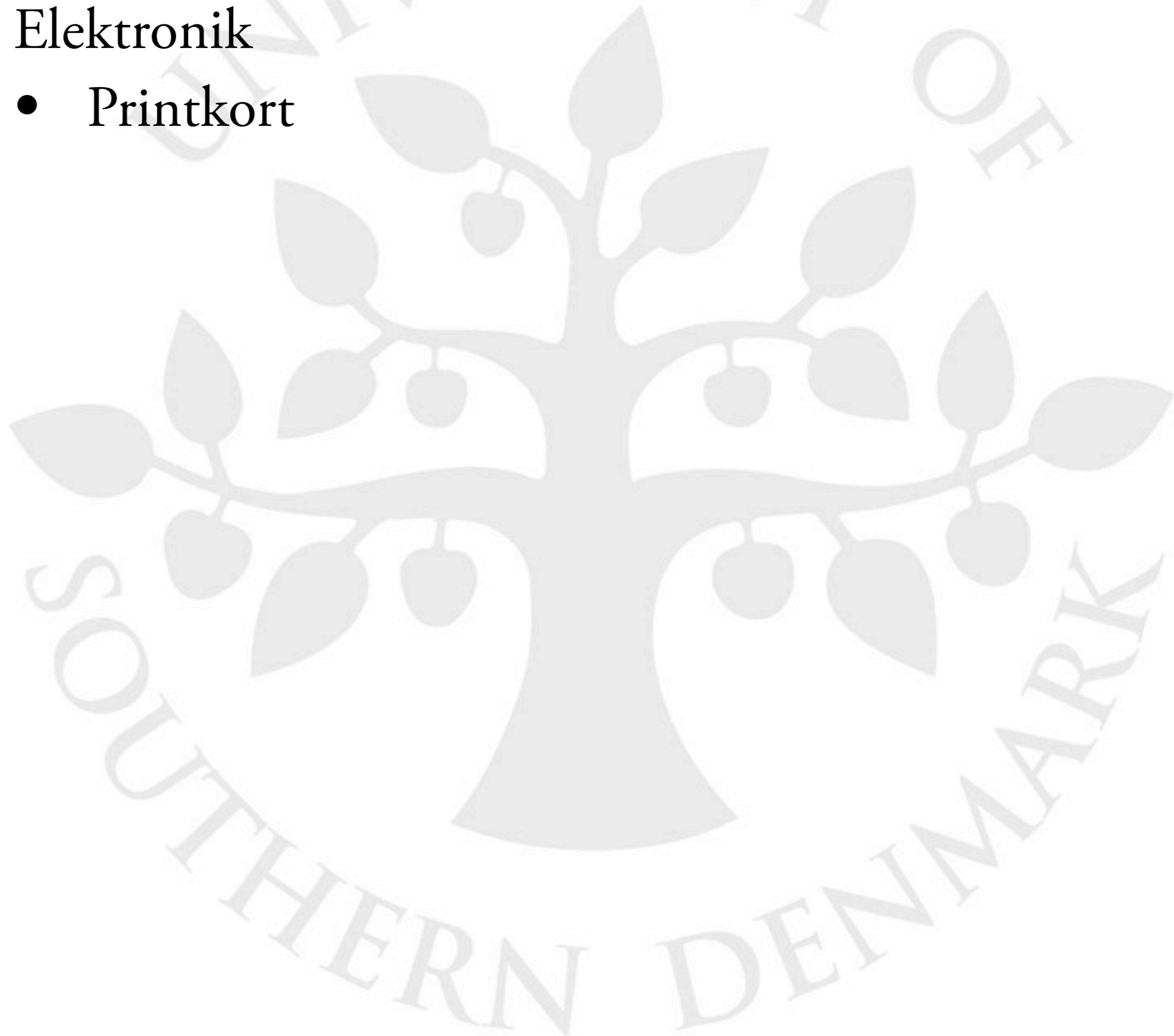


Anvendelser



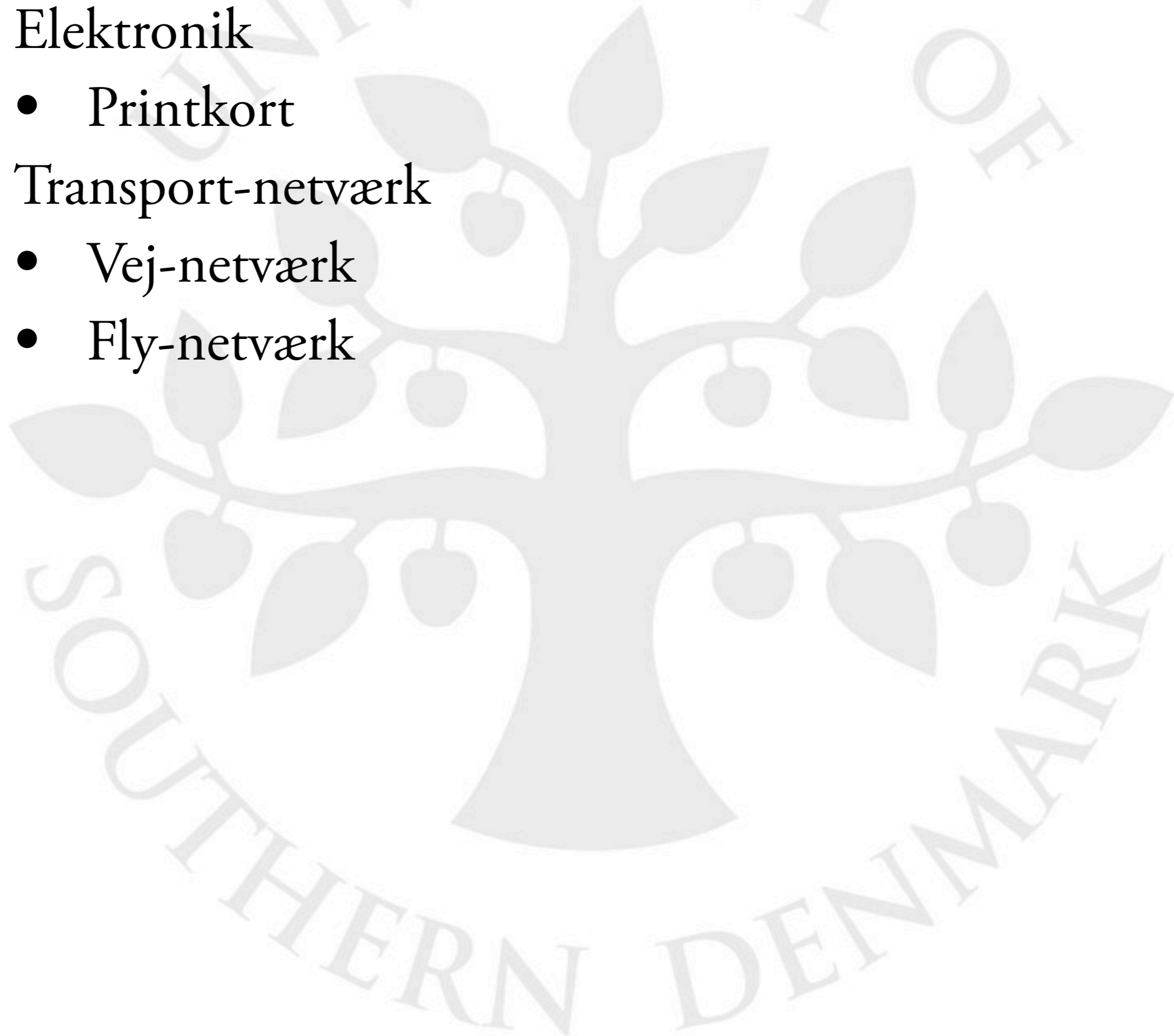
Anvendelser

- Elektronik
 - Printkort



Anvendelser

- Elektronik
 - Printkort
- Transport-netværk
 - Vej-netværk
 - Fly-netværk



Anvendelser

- Elektronik
 - Printkort
- Transport-netværk
 - Vej-netværk
 - Fly-netværk
- Computer-netværk
 - LAN (Local Area Network)
 - Internet



Anvendelser

- Elektronik
 - Printkort
- Transport-netværk
 - Vej-netværk
 - Fly-netværk
- Computer-netværk
 - LAN (Local Area Network)
 - Internet
- Relationer
 - Socialt netværk (six degrees of separation)

Anvendelser

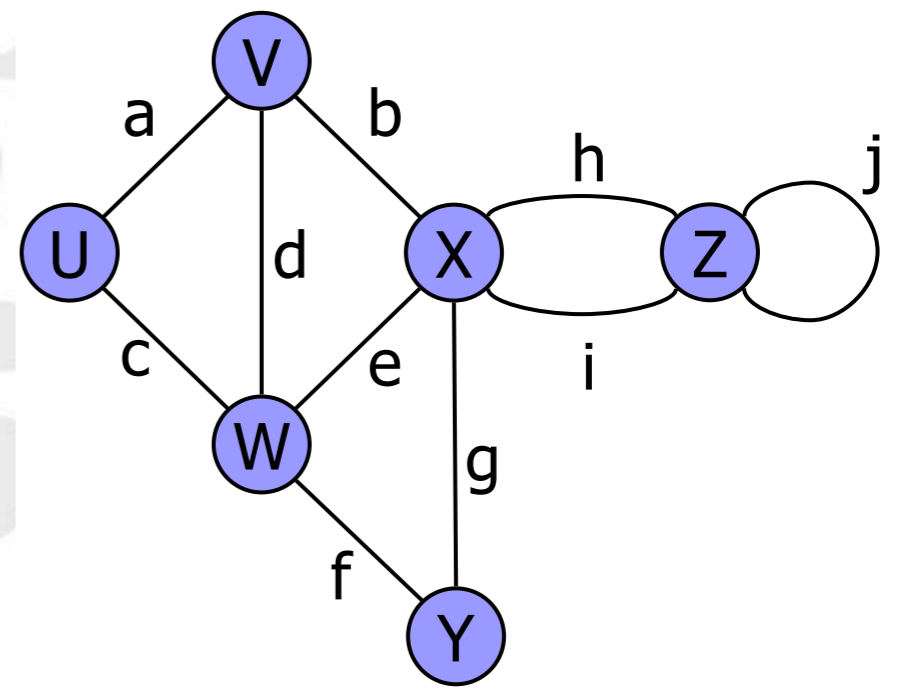
- Elektronik
 - Printkort
- Transport-netværk
 - Vej-netværk
 - Fly-netværk
- Computer-netværk
 - LAN (Local Area Network)
 - Internet
- Relationer
 - Socialt netværk (six degrees of separation)
- ...



Terminologi

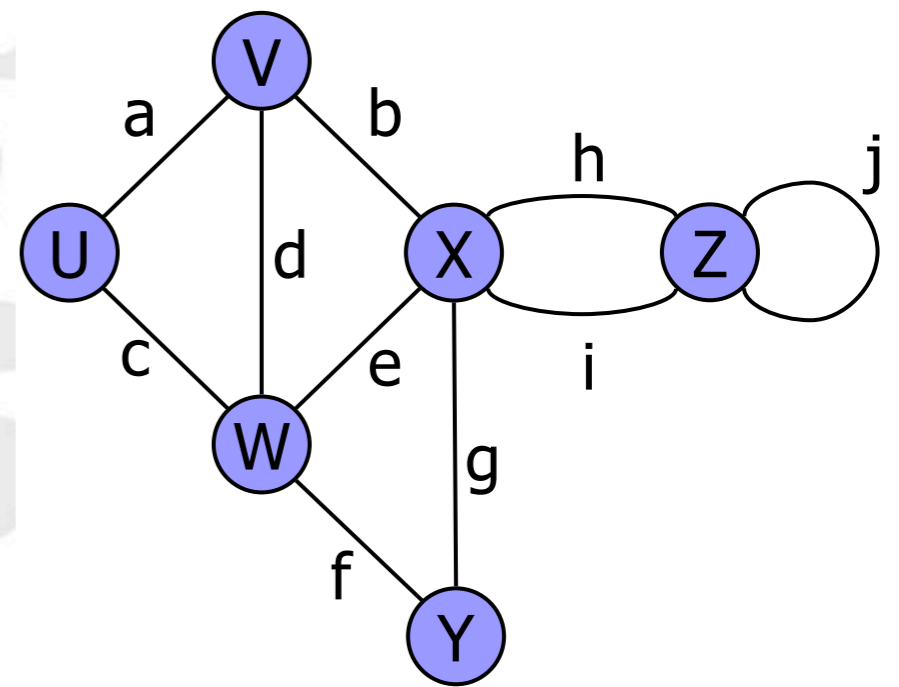


Terminologi



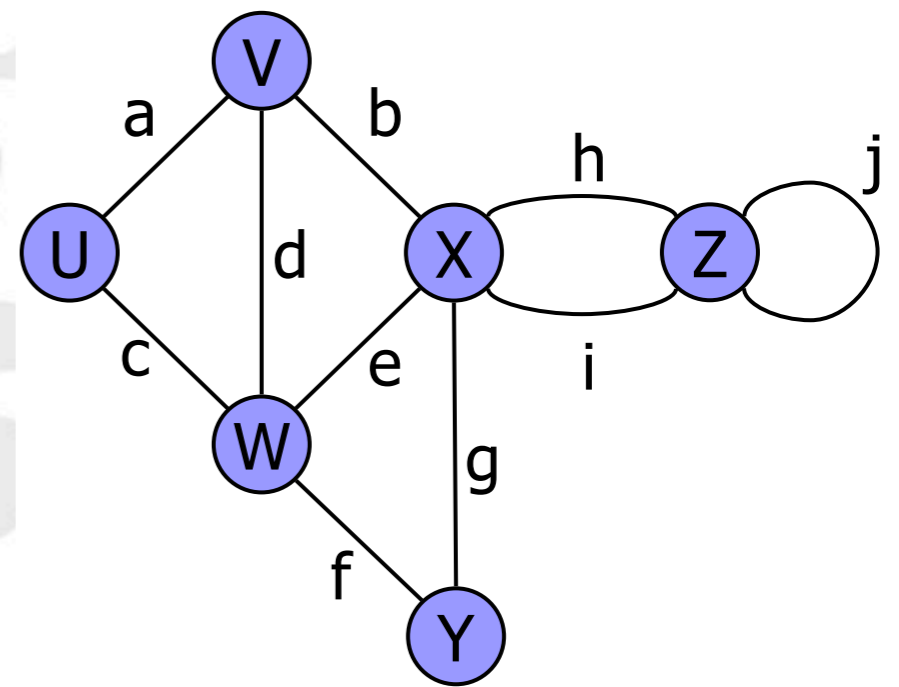
Terminologi

- Endepunkter af en kant



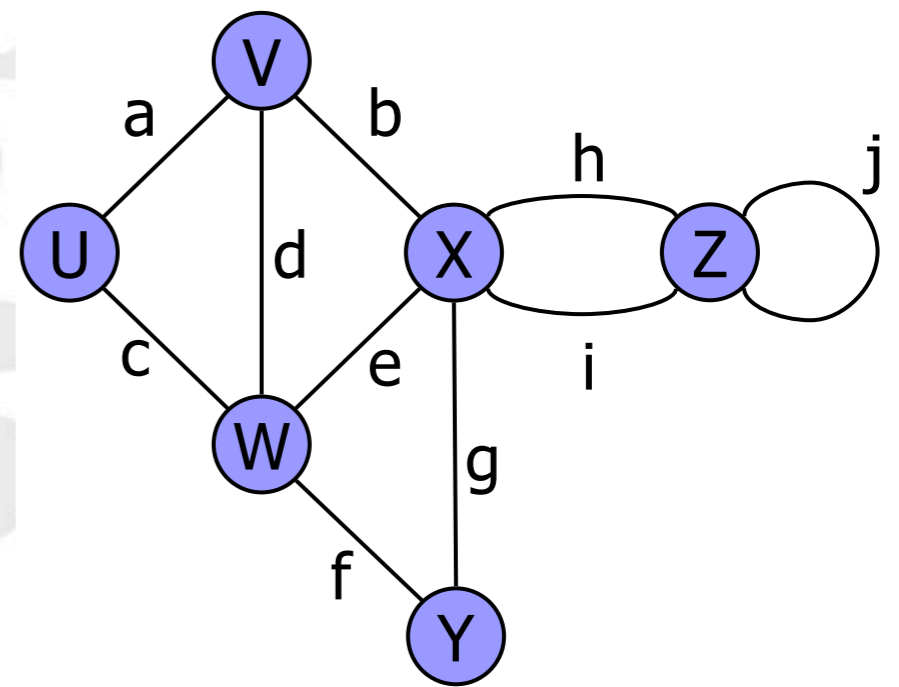
Terminologi

- Endepunkter af en kant
 - U og V er endepunkter af a



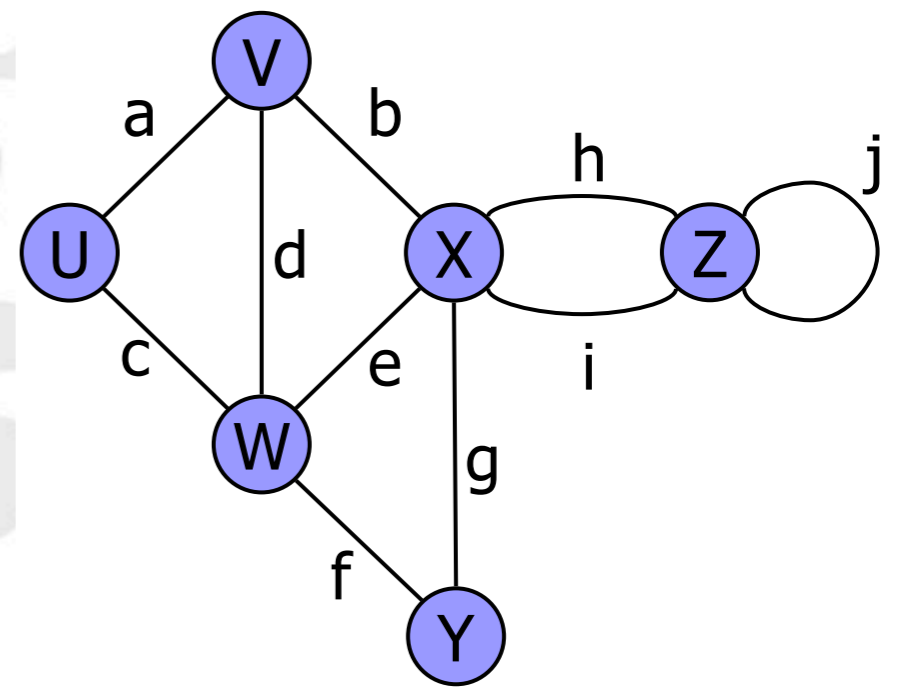
Terminologi

- Endepunkter af en kant
 - U og V er endepunkter af a
- Kanter er incidente med en knude



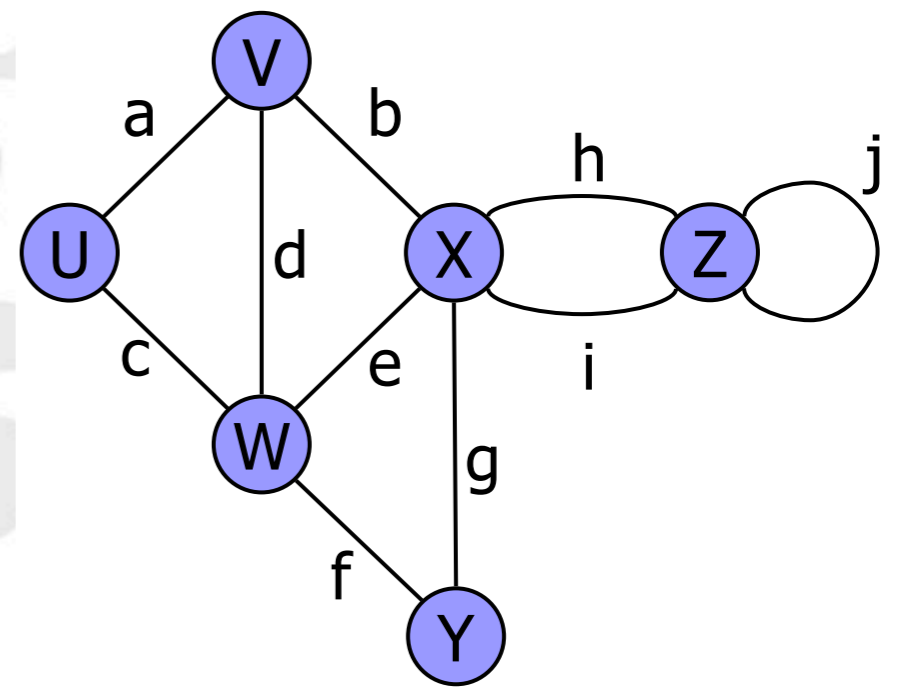
Terminologi

- Endepunkter af en kant
 - U og V er endepunkter af a
- Kanter er incidente med en knude
 - a, d og b er incidente med V



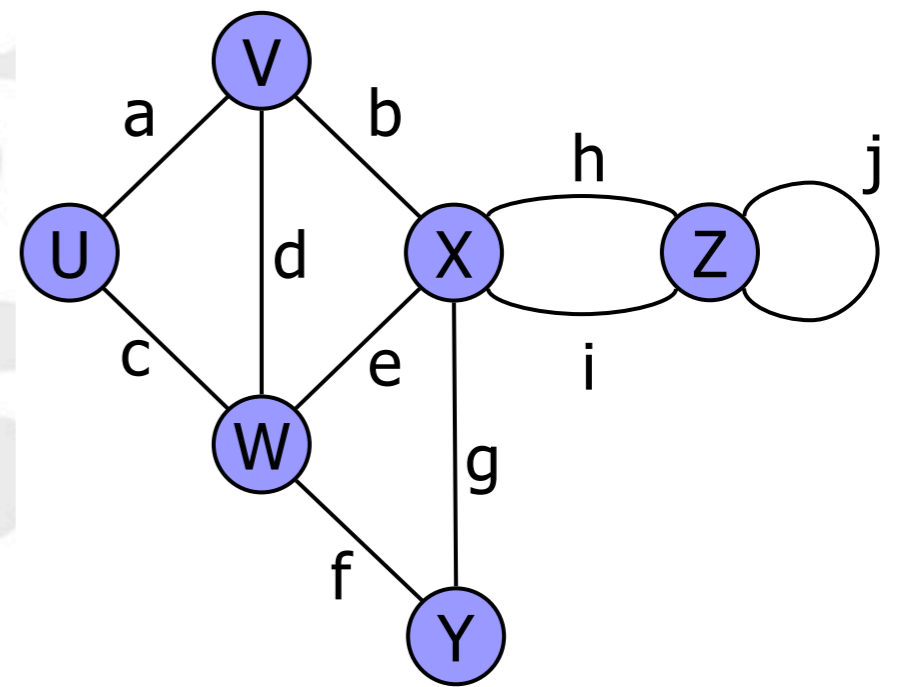
Terminologi

- Endepunkter af en kant
 - U og V er endepunkter af a
- Kanter er incidente med en knude
 - a, d og b er incidente med V
- Nabo-knuder



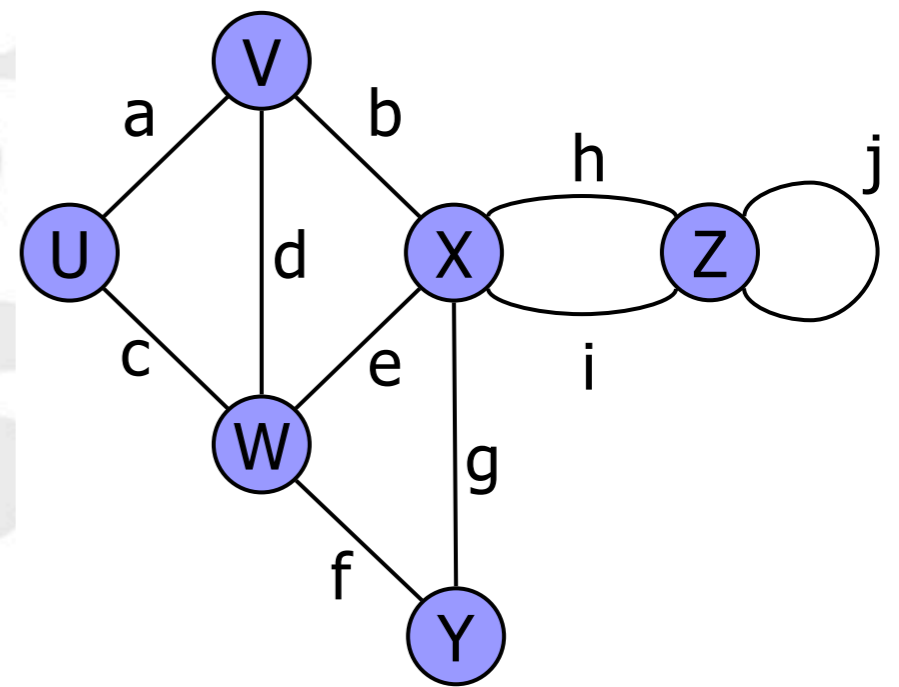
Terminologi

- Endepunkter af en kant
 - U og V er endepunkter af a
- Kanter er incidente med en knude
 - a, d og b er incidente med V
- Nabo-knuder
 - U og V er naboer



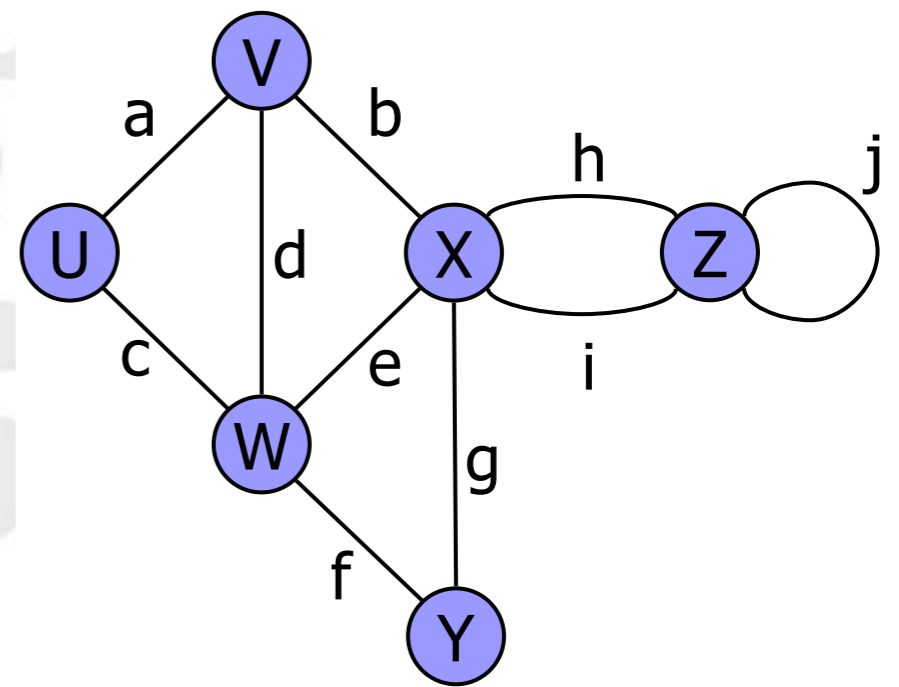
Terminologi

- Endepunkter af en kant
 - U og V er endepunkter af a
- Kanter er incidente med en knude
 - a, d og b er incidente med V
- Nabo-knuder
 - U og V er naboer
- Valens af en knude



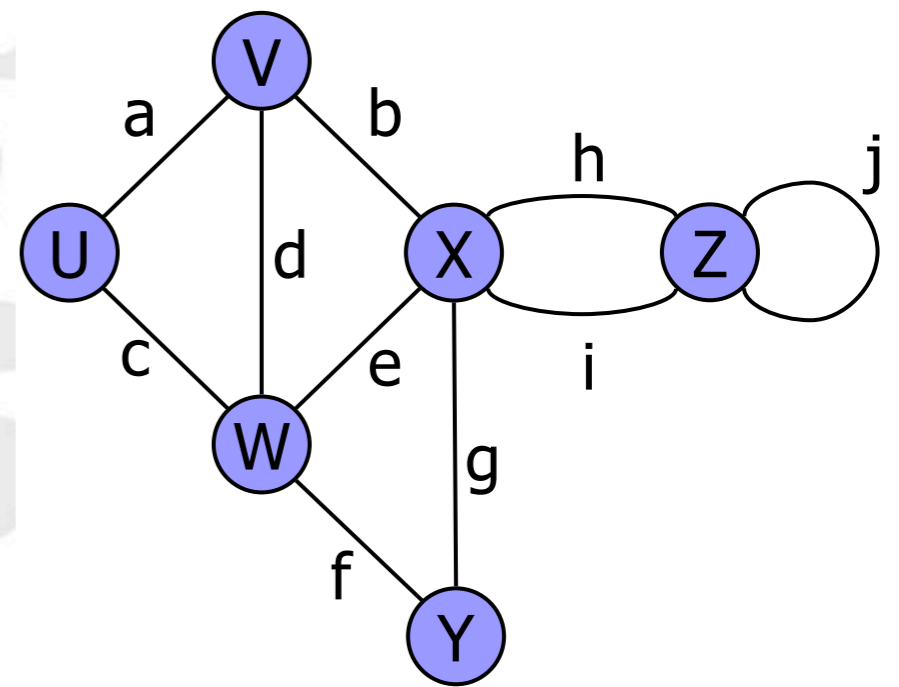
Terminologi

- Endepunkter af en kant
 - U og V er endepunkter af a
- Kanter er incidente med en knude
 - a, d og b er incidente med V
- Nabo-knuder
 - U og V er naboer
- Valens af en knude
 - X har valens 5



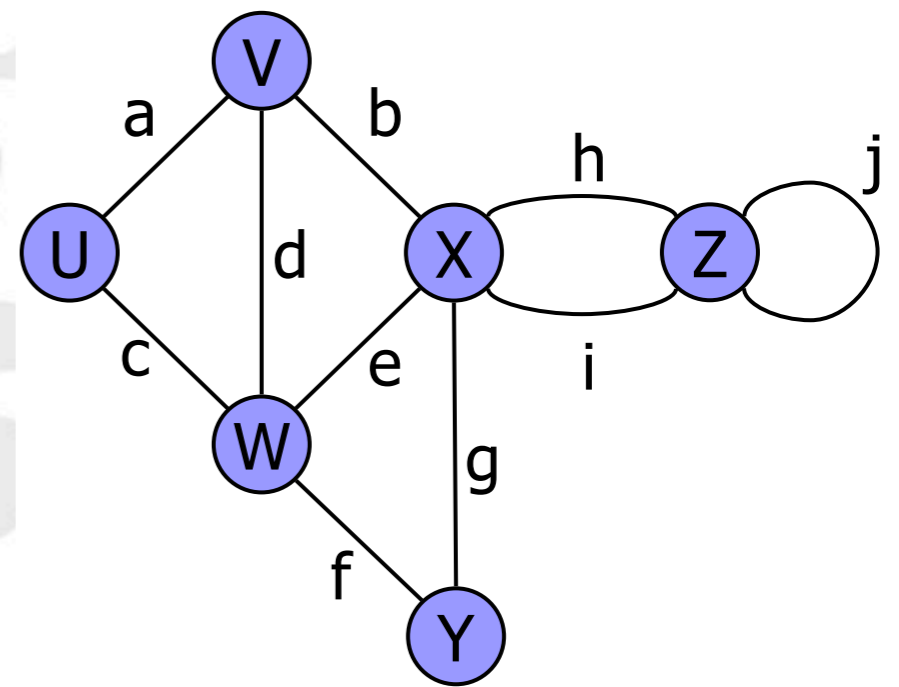
Terminologi

- Endepunkter af en kant
 - U og V er endepunkter af a
- Kanter er incidente med en knude
 - a, d og b er incidente med V
- Nabo-knuder
 - U og V er naboer
- Valens af en knude
 - X har valens 5
- Parallelle kanter



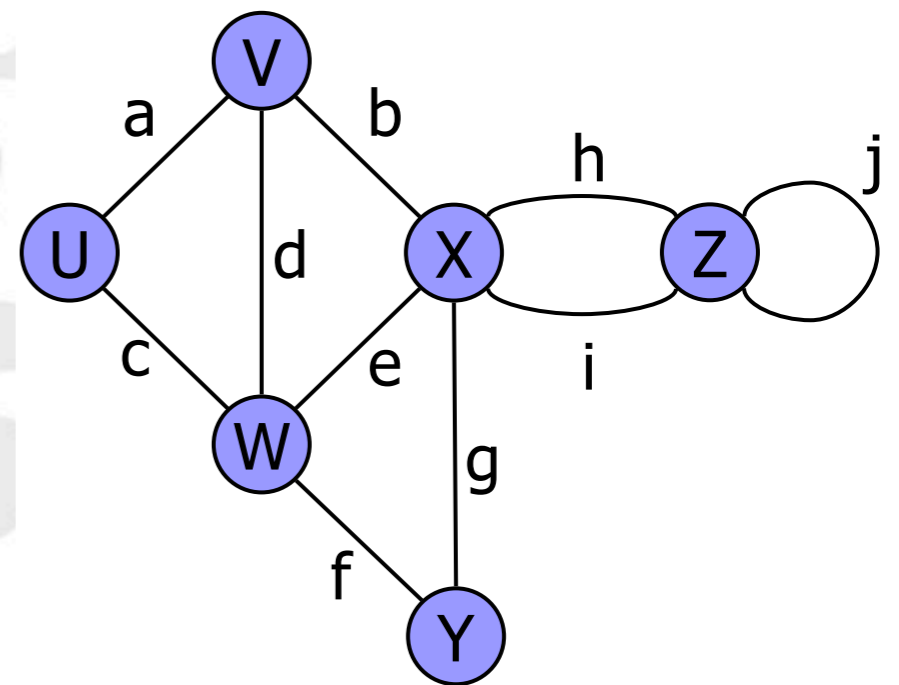
Terminologi

- Endepunkter af en kant
 - U og V er endepunkter af a
- Kanter er incidente med en knude
 - a, d og b er incidente med V
- Nabo-knuder
 - U og V er naboer
- Valens af en knude
 - X har valens 5
- Parallelle kanter
 - h og i er parallelle kanter



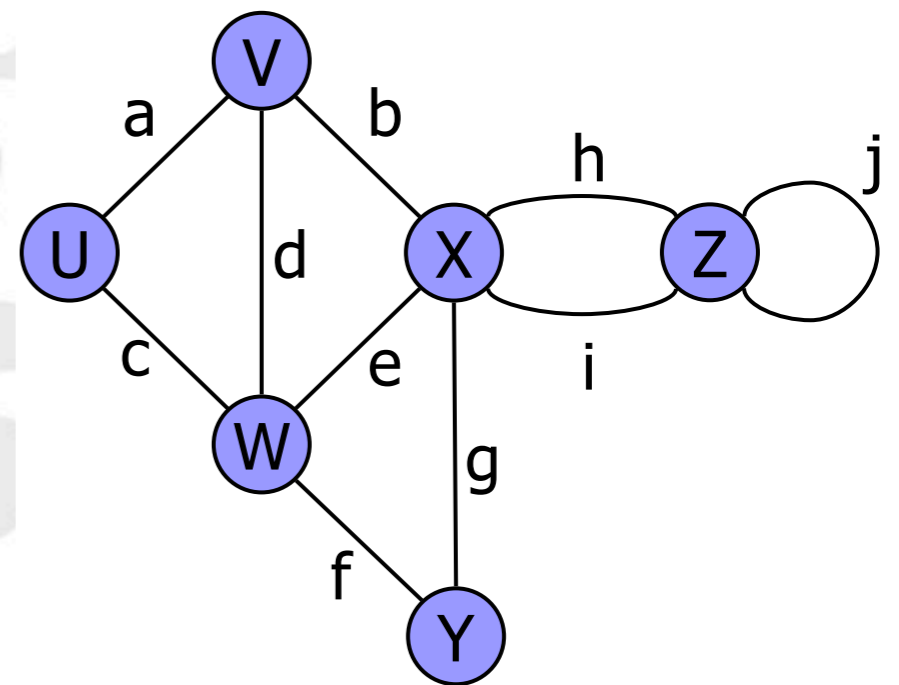
Terminologi

- Endepunkter af en kant
 - U og V er endepunkter af a
- Kanter er incidente med en knude
 - a, d og b er incidente med V
- Nabo-knuder
 - U og V er naboer
- Valens af en knude
 - X har valens 5
- Parallelle kanter
 - h og i er parallelle kanter
- Sløjfe



Terminologi

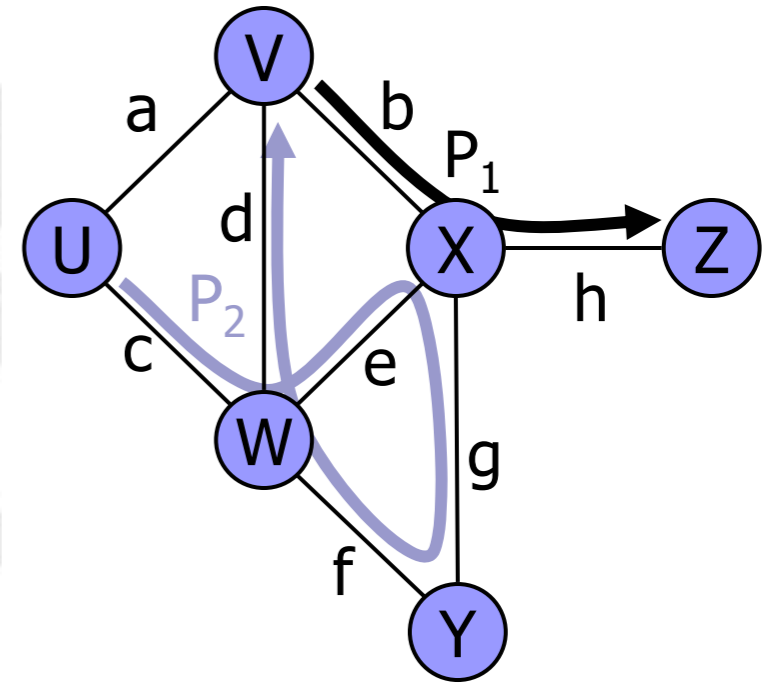
- Endepunkter af en kant
 - U og V er endepunkter af a
- Kanter er incidente med en knude
 - a, d og b er incidente med V
- Nabo-knuder
 - U og V er naboer
- Valens af en knude
 - X har valens 5
- Parallelle kanter
 - h og i er parallelle kanter
- Sløjfe
 - Kanten j er en sløjfe



Terminologi

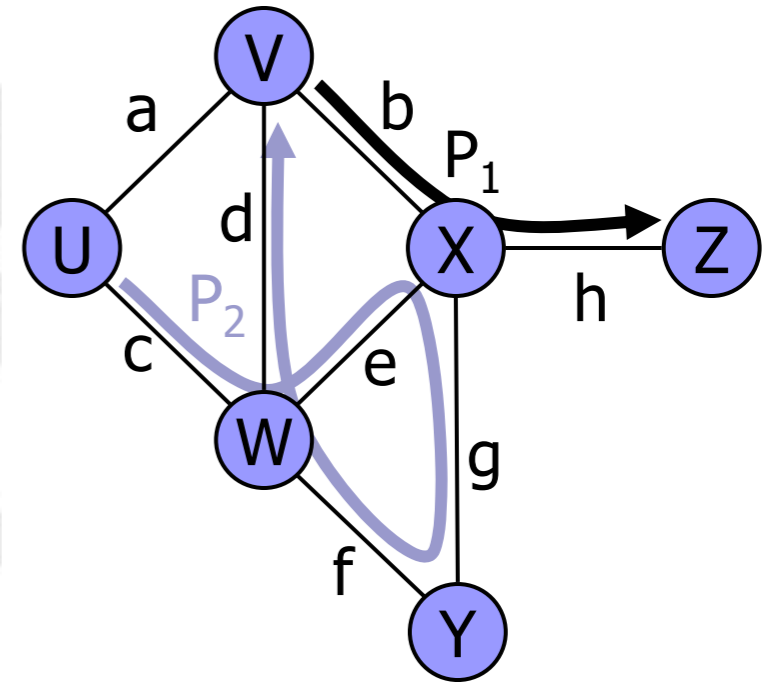


Terminologi



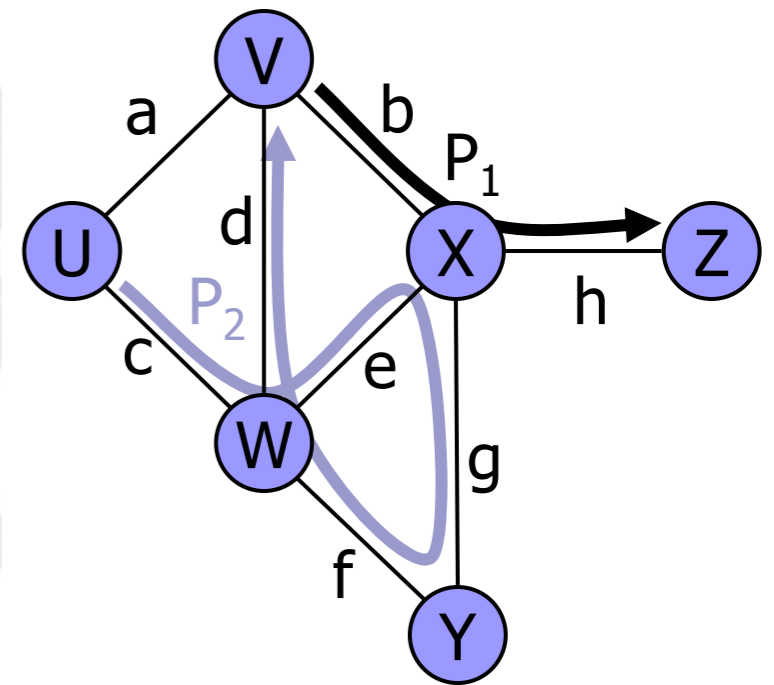
Terminologi

- Sti



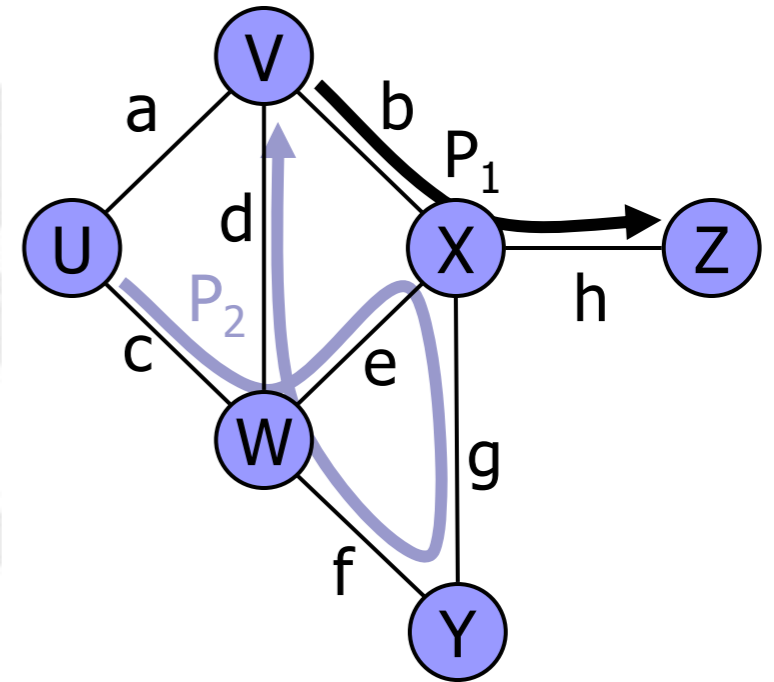
Terminologi

- Sti
 - Sekvens af alternerende knuder og kanter



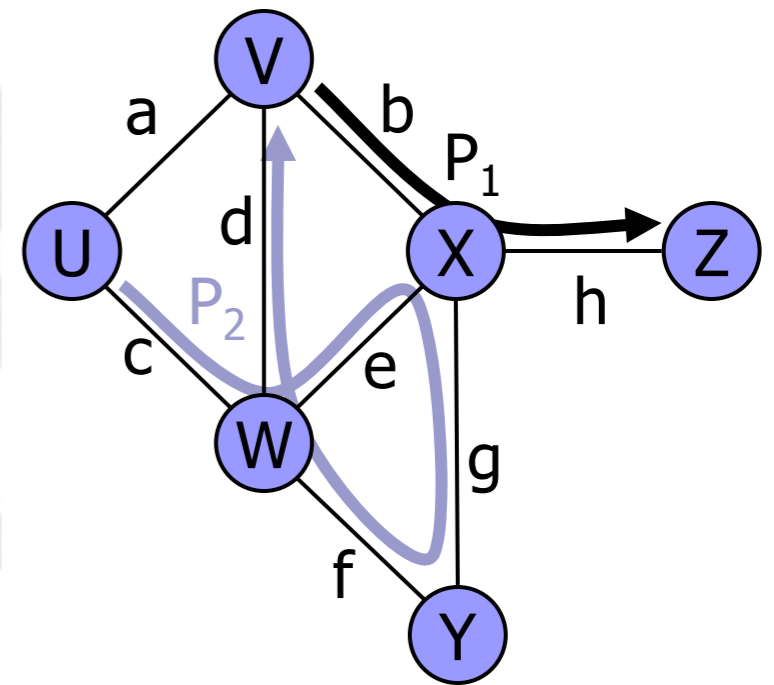
Terminologi

- Sti
 - Sekvens af alternerende knuder og kanter
 - Begynder i en knude



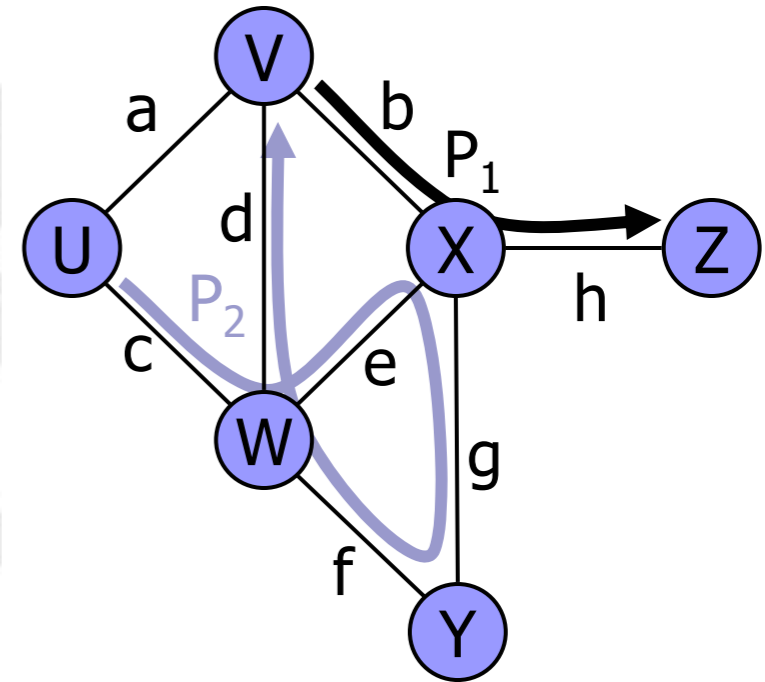
Terminologi

- Sti
 - Sekvens af alternerende knuder og kanter
 - Begynder i en knude
 - Slutter i en knude



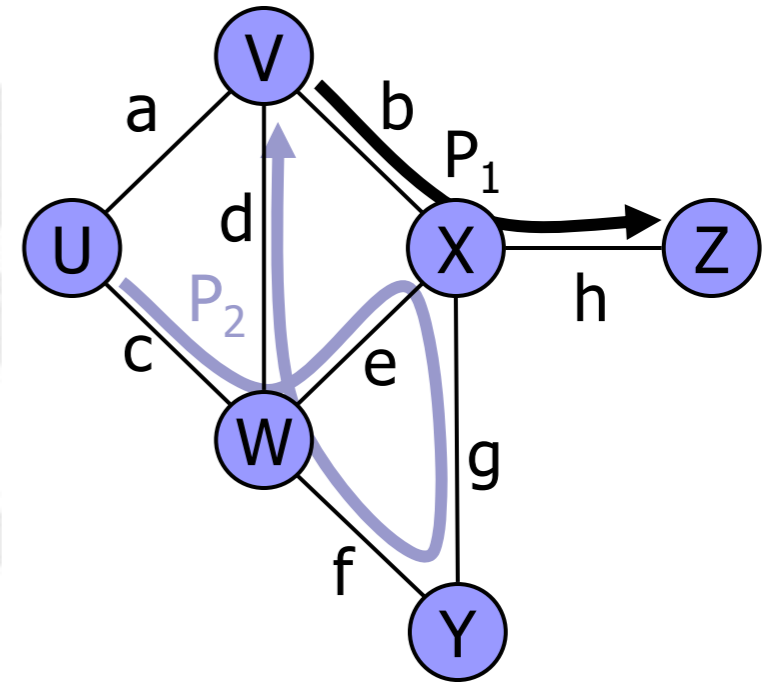
Terminologi

- Sti
 - Sekvens af alternerende knuder og kanter
 - Begynder i en knude
 - Slutter i en knude
 - Hver kant starter i et endepunkt og slutter i det andet endepunkt



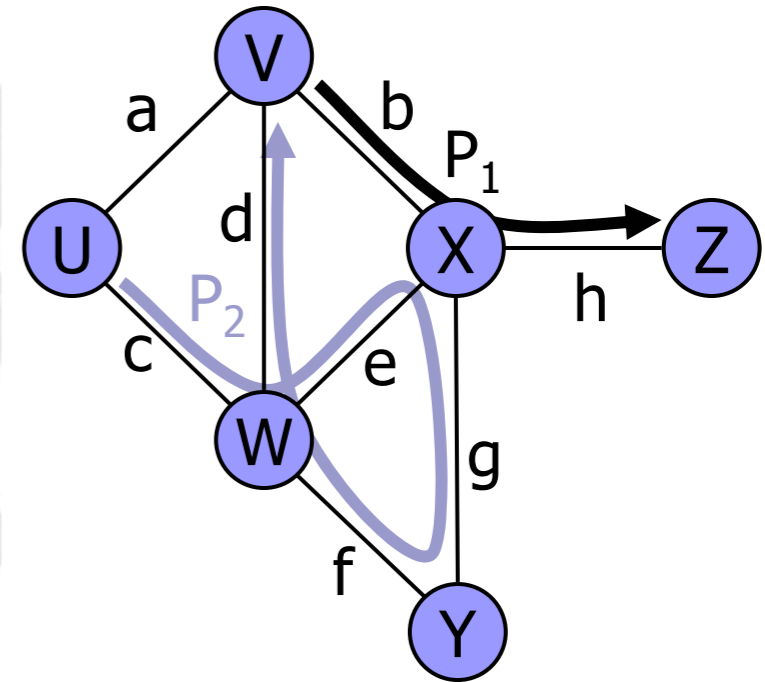
Terminologi

- Sti
 - Sekvens af alternerende knuder og kanter
 - Begynder i en knude
 - Slutter i en knude
 - Hver kant starter i et endepunkt og slutter i det andet endepunkt
- Simpel sti



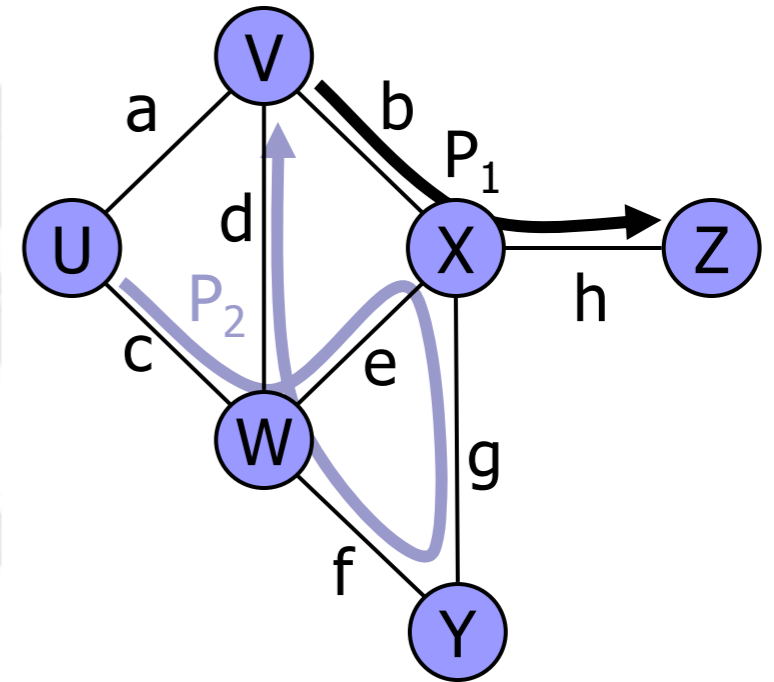
Terminologi

- Sti
 - Sekvens af alternerende knuder og kanter
 - Begynder i en knude
 - Slutter i en knude
 - Hver kant starter i et endepunkt og slutter i det andet endepunkt
- Simpel sti
 - En sti uden gentagelser af knuder og kanter



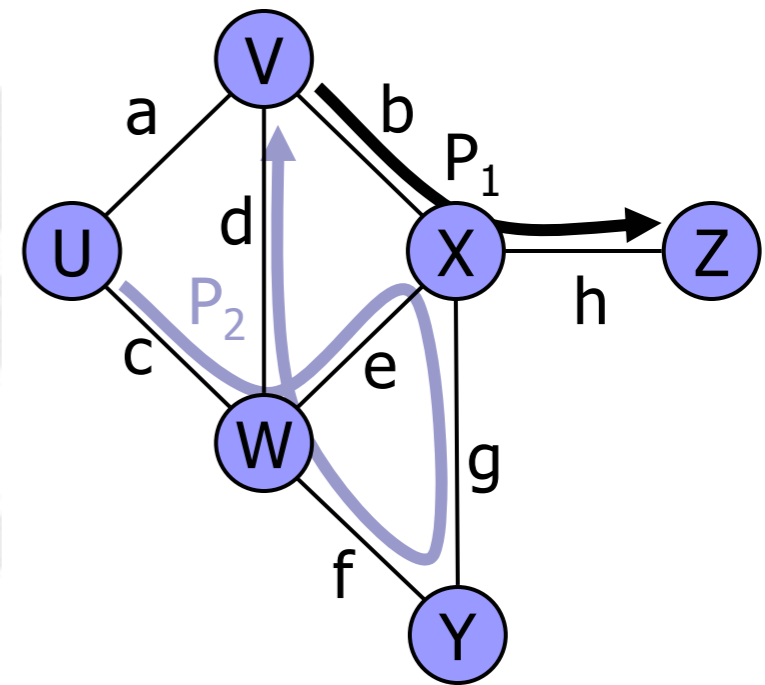
Terminologi

- Sti
 - Sekvens af alternerende knuder og kanter
 - Begynder i en knude
 - Slutter i en knude
 - Hver kant starter i et endepunkt og slutter i det andet endepunkt
- Simpel sti
 - En sti uden gentagelser af knuder og kanter
- Eksempel



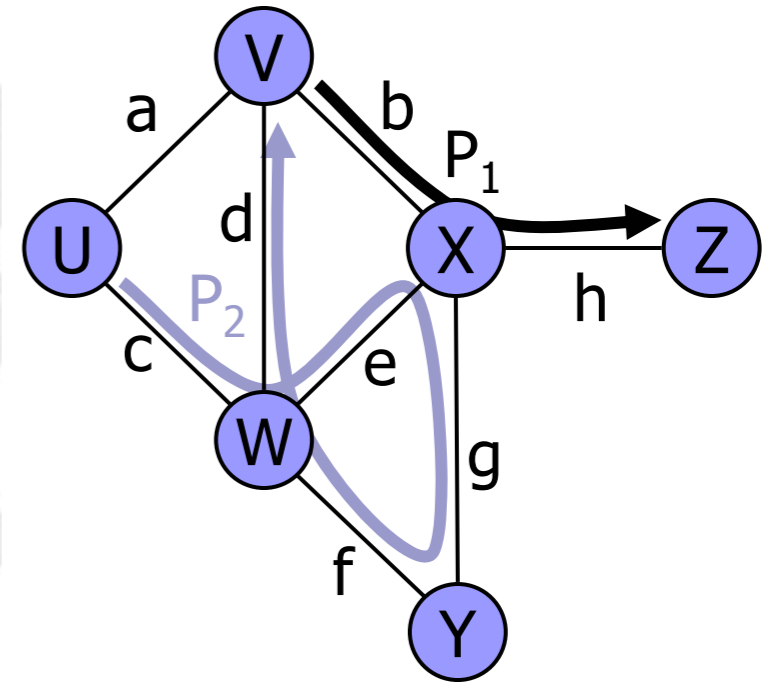
Terminologi

- Sti
 - Sekvens af alternerende knuder og kanter
 - Begynder i en knude
 - Slutter i en knude
 - Hver kant starter i et endepunkt og slutter i det andet endepunkt
- Simpel sti
 - En sti uden gentagelser af knuder og kanter
- Eksempel
 - (V, b, X, h, Z) er en simpel sti



Terminologi

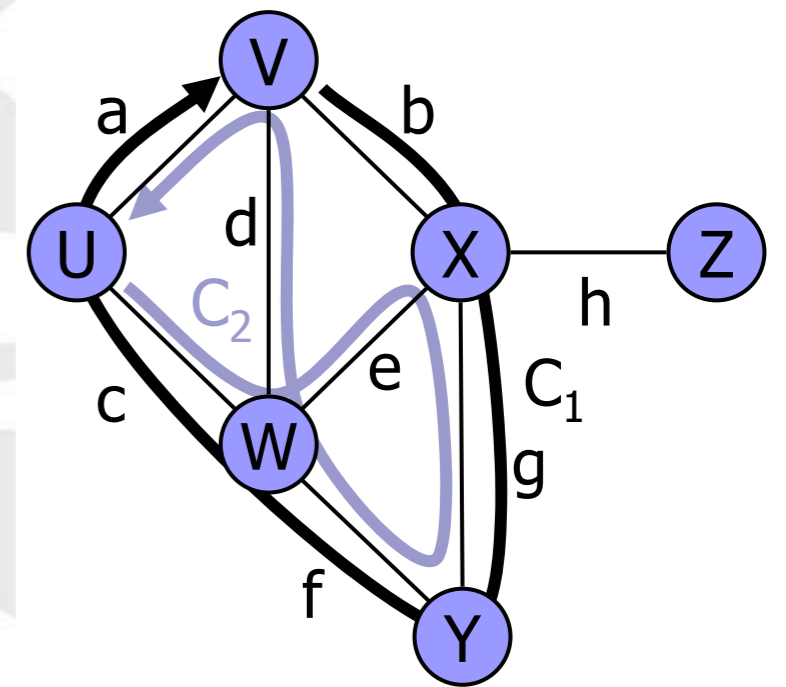
- Sti
 - Sekvens af alternerende knuder og kanter
 - Begynder i en knude
 - Slutter i en knude
 - Hver kant starter i et endepunkt og slutter i det andet endepunkt
- Simpel sti
 - En sti uden gentagelser af knuder og kanter
- Eksempel
 - (V, b, X, h, Z) er en simpel sti
 - $(U, c, W, e, X, g, Y, f, W, d, V)$ er en (ikke-simpel) sti



Terminologi

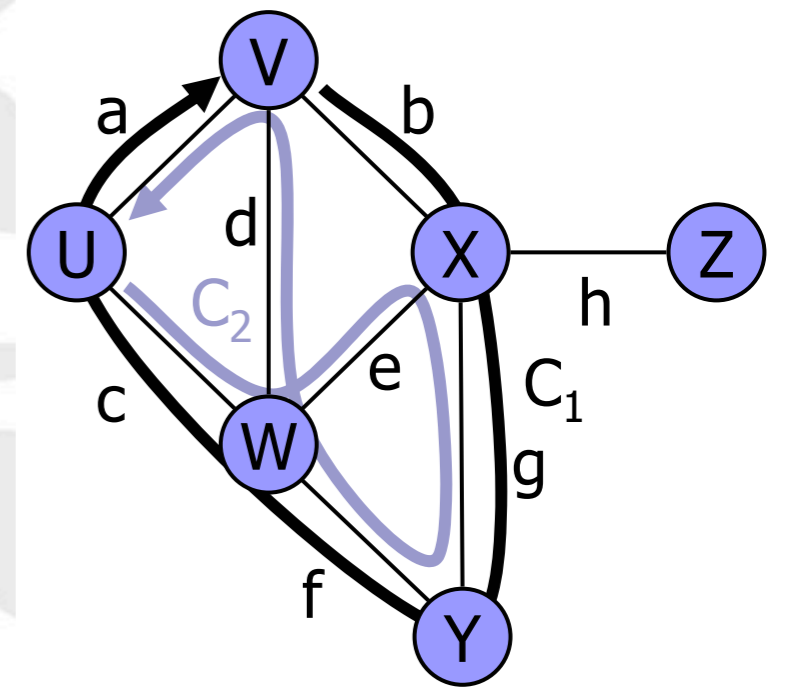


Terminologi



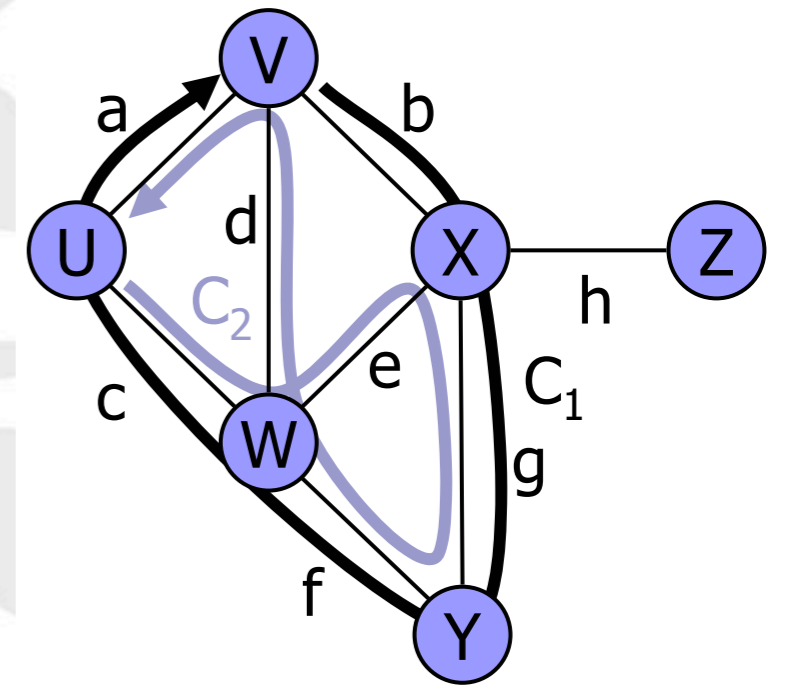
Terminologi

- Kreds



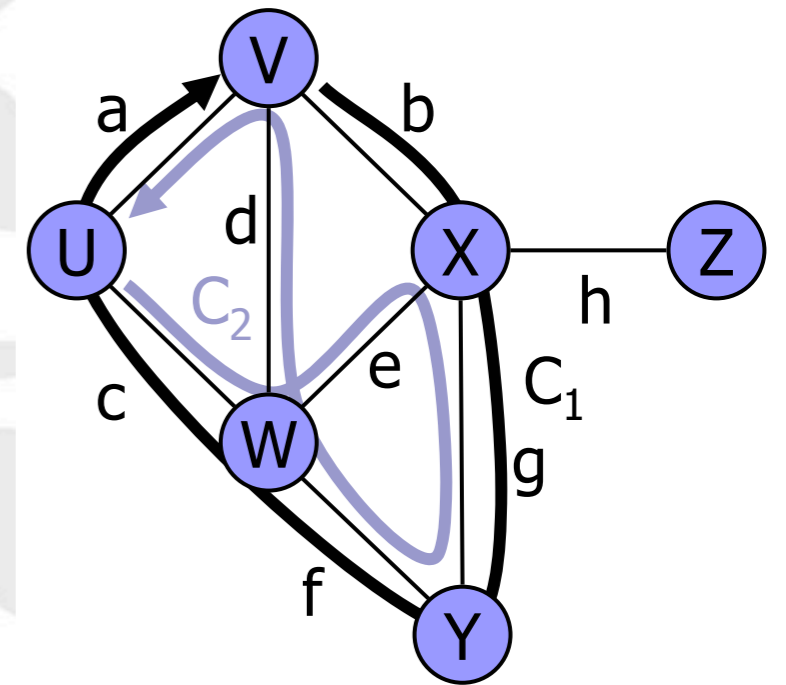
Terminologi

- Kreds
 - En sti der starter og slutter i samme knude



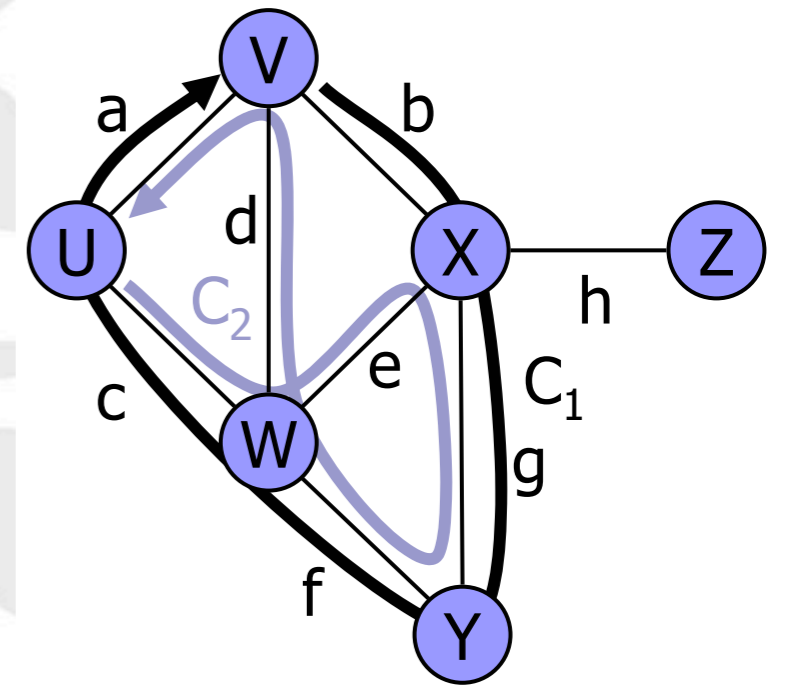
Terminologi

- Kreds
 - En sti der starter og slutter i samme knude
- Simpel kreds



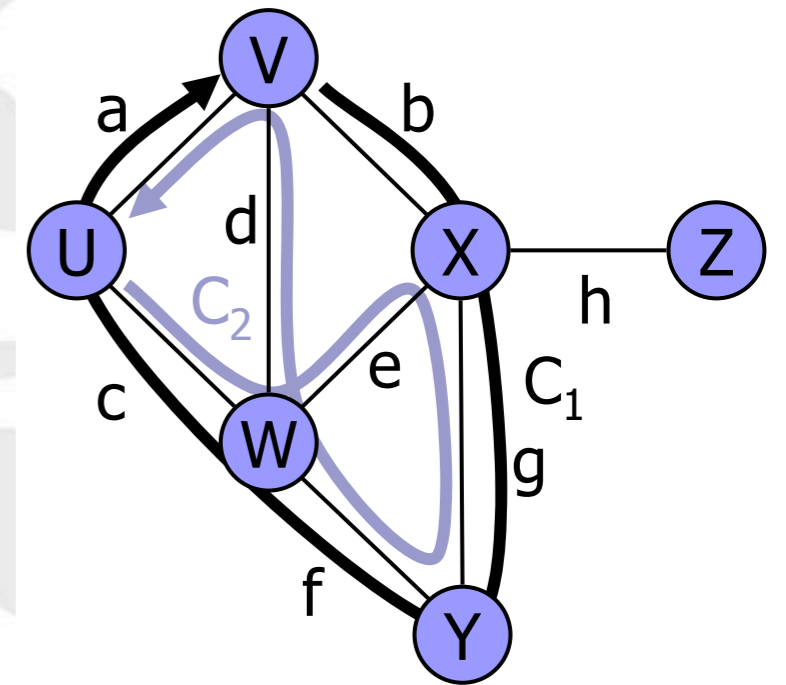
Terminologi

- Kreds
 - En sti der starter og slutter i samme knude
- Simpel kreds
 - En kreds så alle knuder og kanter er forskellige



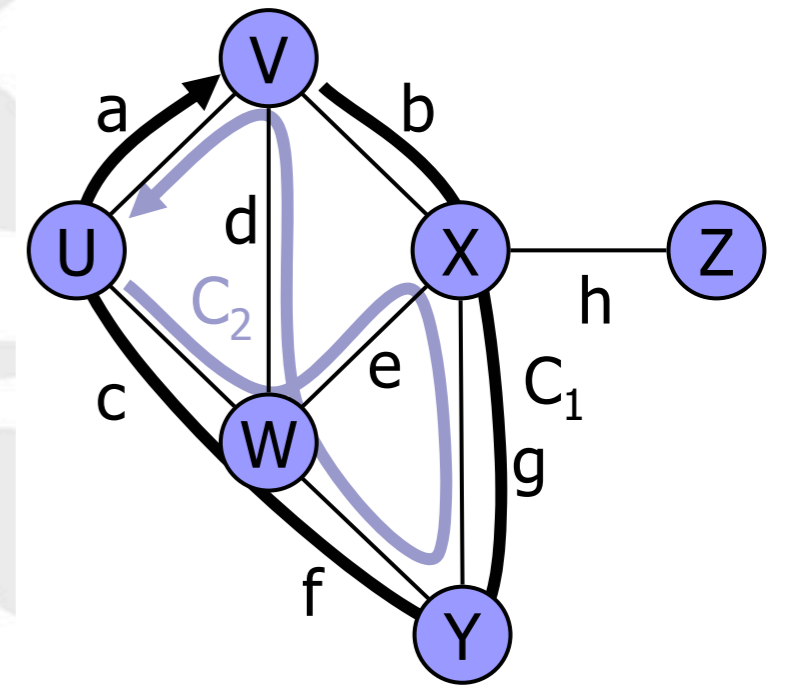
Terminologi

- Kreds
 - En sti der starter og slutter i samme knude
- Simpel kreds
 - En kreds så alle knuder og kanter er forskellige
- Simpel graf



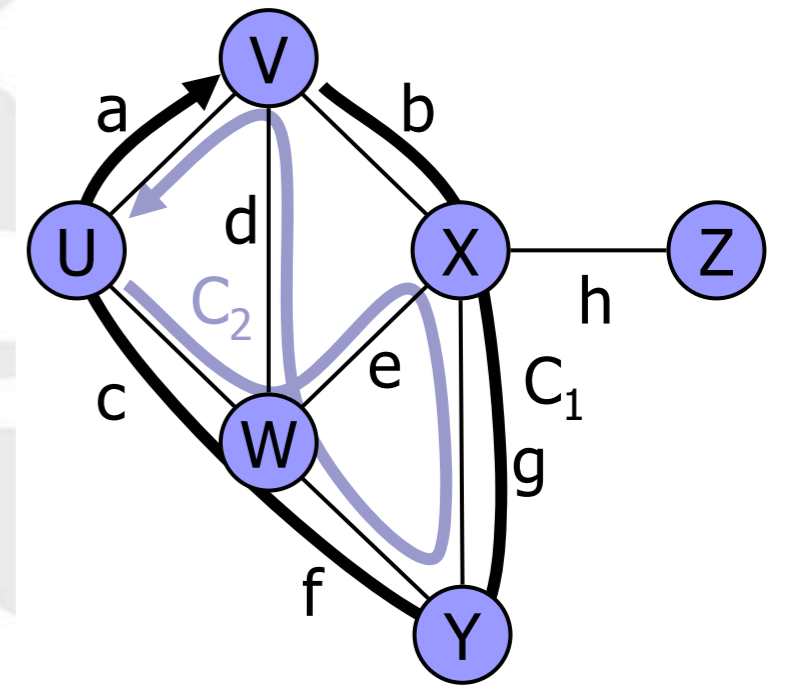
Terminologi

- Kreds
 - En sti der starter og slutter i samme knude
- Simpel kreds
 - En kreds så alle knuder og kanter er forskellige
- Simpel graf
 - En ikke-orienteret graf uden sløjfer og parallelle kanter



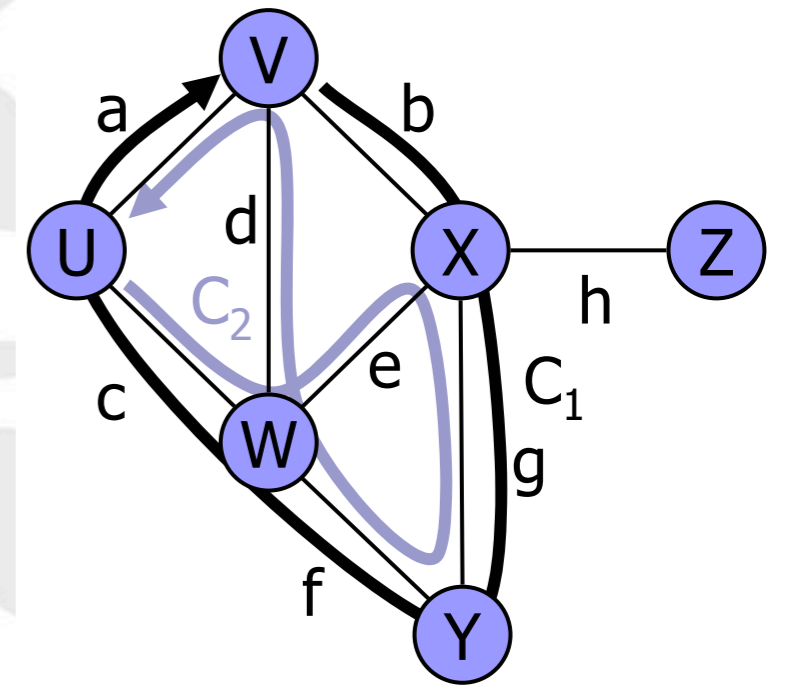
Terminologi

- Kreds
 - En sti der starter og slutter i samme knude
- Simpel kreds
 - En kreds så alle knuder og kanter er forskellige
- Simpel graf
 - En ikke-orienteret graf uden sløjfer og parallelle kanter
- Eksempel



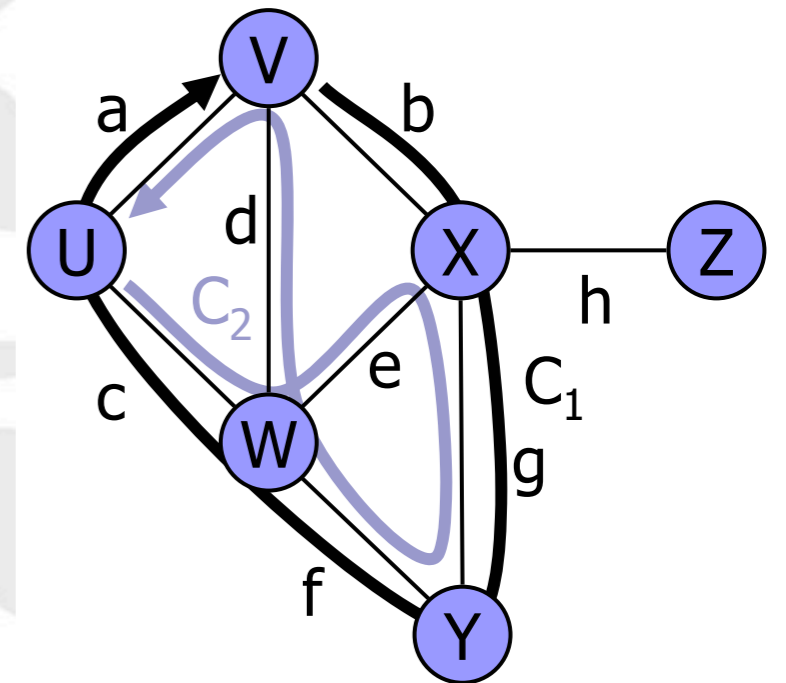
Terminologi

- Kreds
 - En sti der starter og slutter i samme knude
- Simpel kreds
 - En kreds så alle knuder og kanter er forskellige
- Simpel graf
 - En ikke-orienteret graf uden sløjfer og parallelle kanter
- Eksempel
 - $(V, b, X, g, Y, f, W, c, U, a, -)$ er en simpel sti



Terminologi

- Kreds
 - En sti der starter og slutter i samme knude
- Simpel kreds
 - En kreds så alle knuder og kanter er forskellige
- Simpel graf
 - En ikke-orienteret graf uden sløjfer og parallelle kanter
- Eksempel
 - $(V, b, X, g, Y, f, W, c, U, a, -)$ er en simpel sti
 - $(U, c, W, e, X, g, Y, f, W, d, V, a, -)$ er en (ikke-simpel) kreds

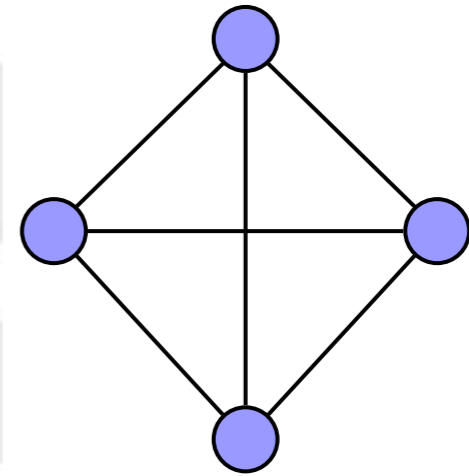


Egenskaber



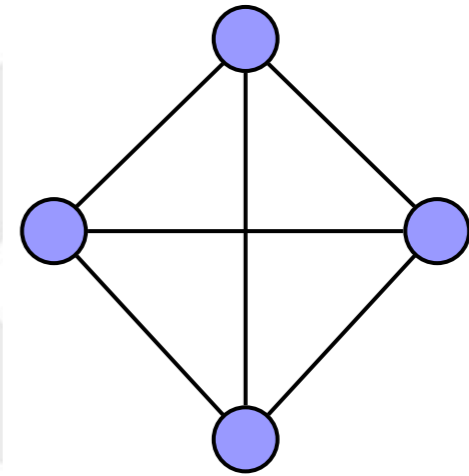
Egenskaber

- Notation
 - n : antallet af knuder
 - m : antallet af kanter
 - $\text{deg}(v)$: valensen af knude v



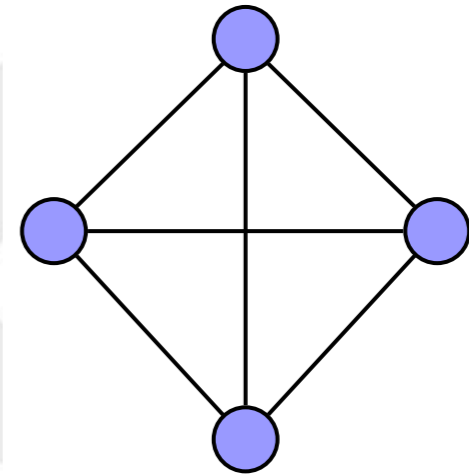
Egenskaber

- Notation
 - n : antallet af knuder
 - m : antallet af kanter
 - $\text{deg}(v)$: valensen af knude v
- Egenskab 1



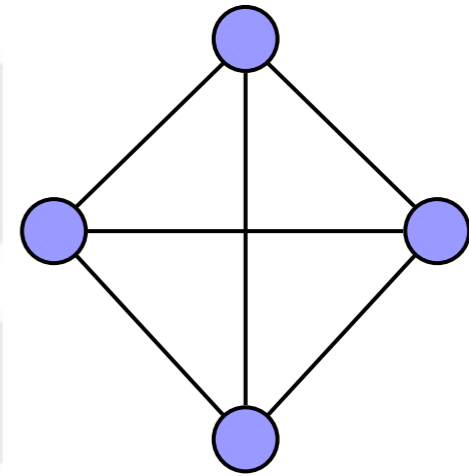
Egenskaber

- Notation
 - n : antallet af knuder
 - m : antallet af kanter
 - $\deg(v)$: valensen af knude v
- Egenskab 1
 - $\sum_v \deg(v) = 2m$



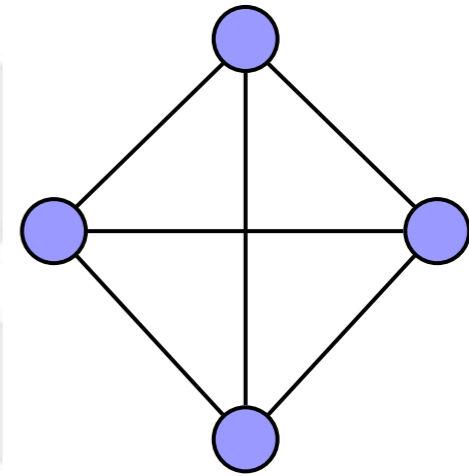
Egenskaber

- Notation
 - n : antallet af knuder
 - m : antallet af kanter
 - $\deg(v)$: valensen af knude v
- Egenskab 1
 - $\sum_v \deg(v) = 2m$
- Egenskab 2



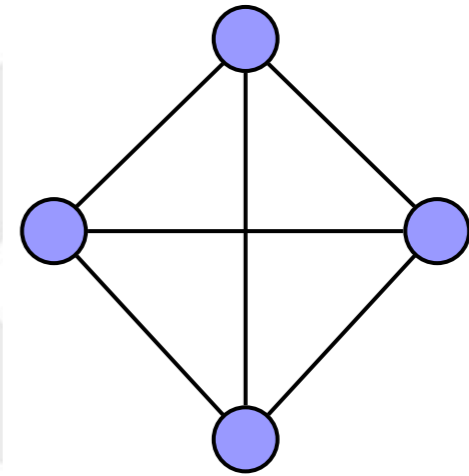
Egenskaber

- Notation
 - n : antallet af knuder
 - m : antallet af kanter
 - $\deg(v)$: valensen af knude v
- Egenskab 1
 - $\sum_v \deg(v) = 2m$
- Egenskab 2
 - I en simpel graf er $m \leq n(n - 1)/2$



Egenskaber

- Notation
 - n : antallet af knuder
 - m : antallet af kanter
 - $\deg(v)$: valensen af knude v
- Egenskab 1
 - $$\sum_v \deg(v) = 2m$$
- Egenskab 2
 - I en simpel graf er $m \leq n(n - 1)/2$
 - Hvad er grænsen i en simpel orienteret graf?



Vigtige metoder på en graf



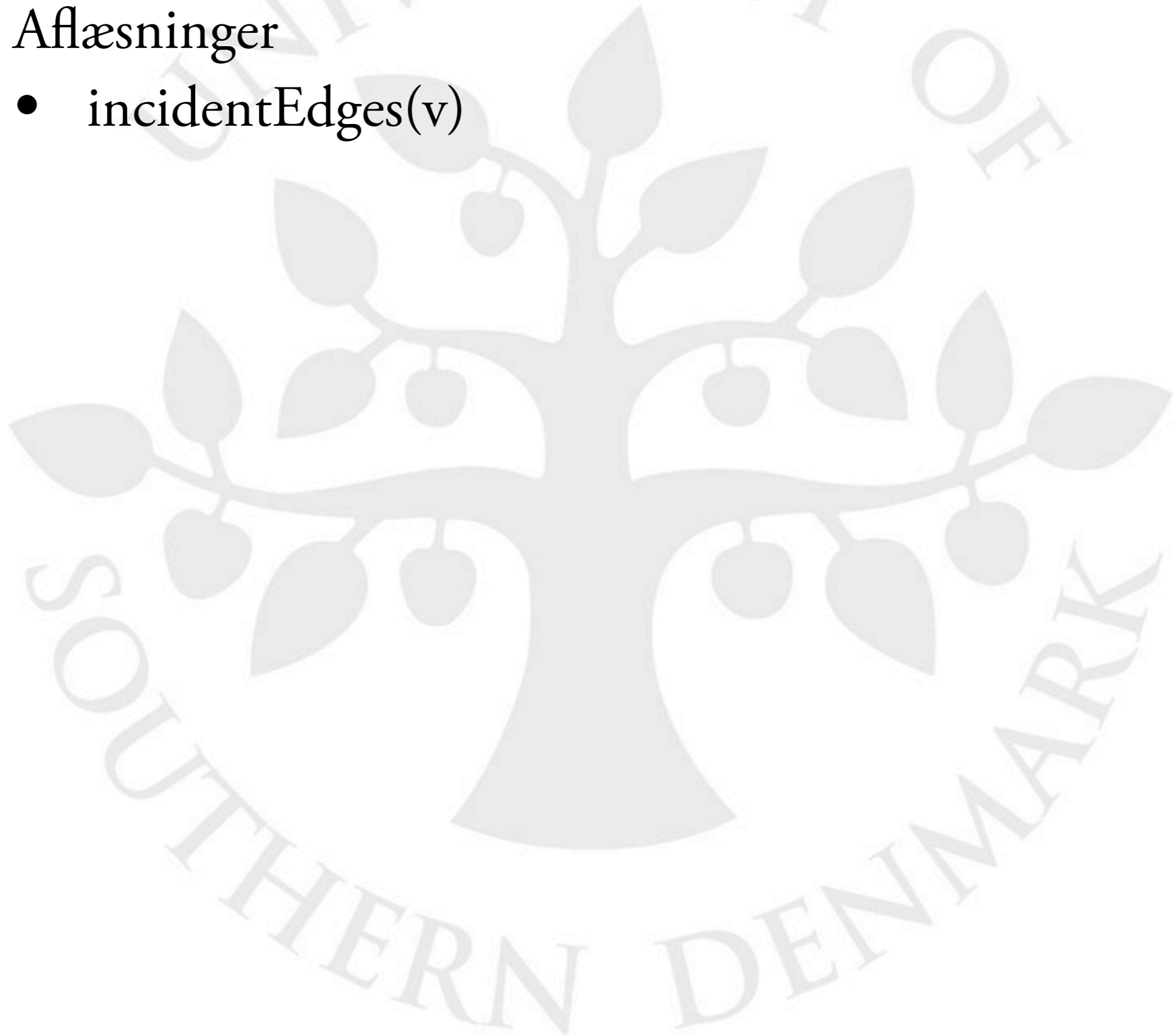
Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger



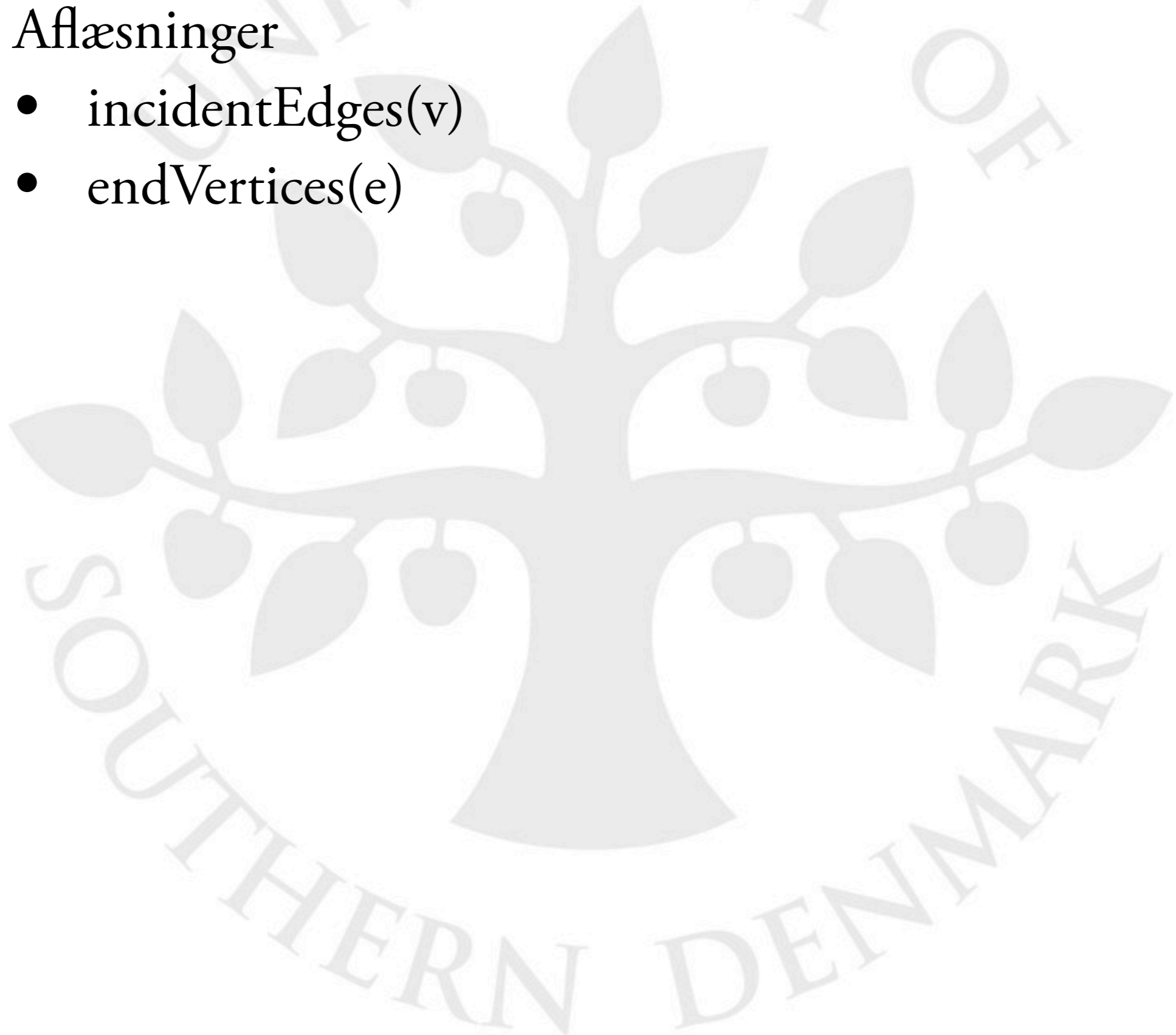
Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`



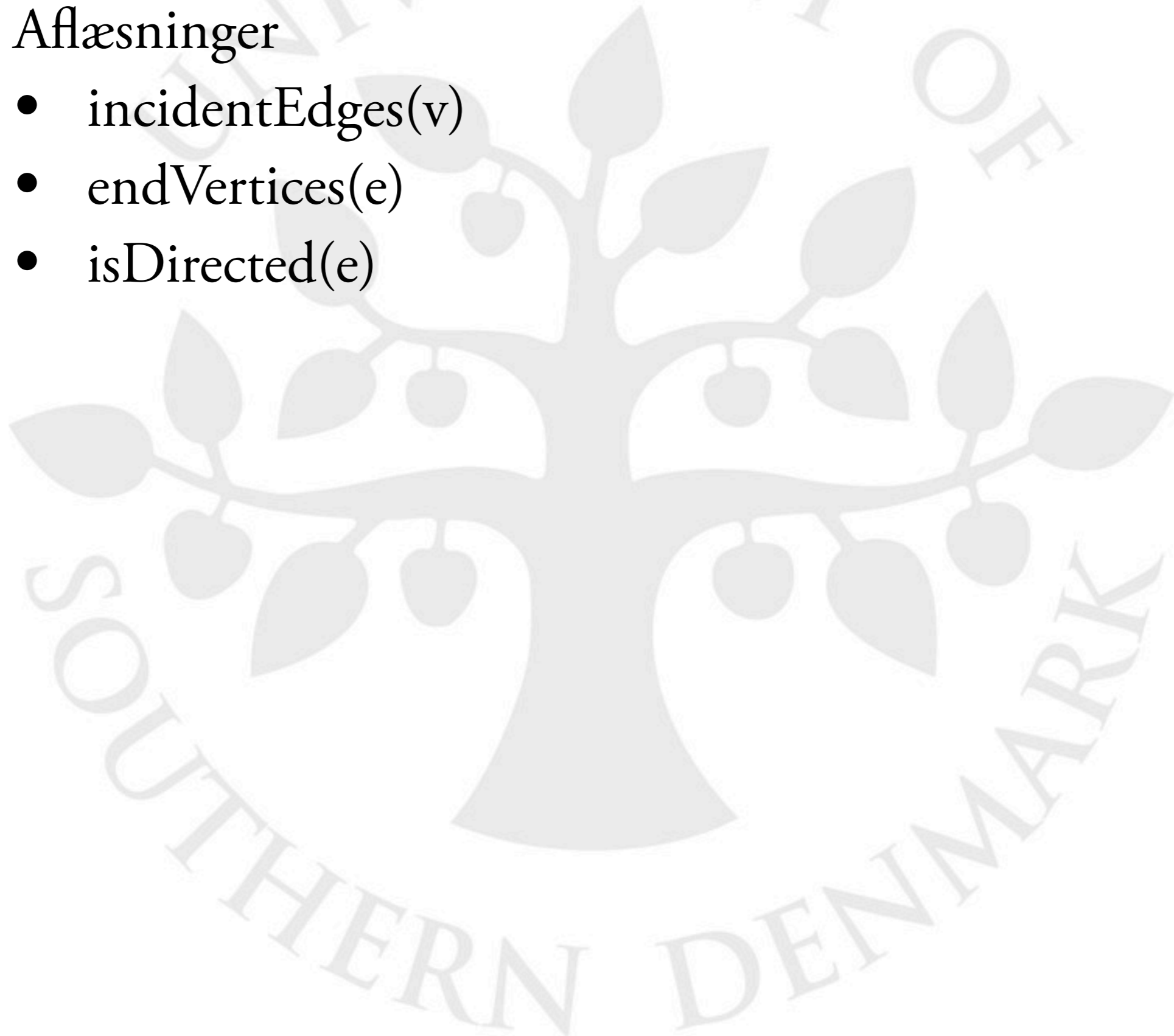
Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`
 - `endVertices(e)`



Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`
 - `endVertices(e)`
 - `isDirected(e)`



Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`
 - `endVertices(e)`
 - `isDirected(e)`
 - `origin(e)`



Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`
 - `endVertices(e)`
 - `isDirected(e)`
 - `origin(e)`
 - `destination(e)`



Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`
 - `endVertices(e)`
 - `isDirected(e)`
 - `origin(e)`
 - `destination(e)`
 - `opposite(v, e)`



Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`
 - `endVertices(e)`
 - `isDirected(e)`
 - `origin(e)`
 - `destination(e)`
 - `opposite(v, e)`
 - `areAdjacent(v, w)`



Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`
 - `endVertices(e)`
 - `isDirected(e)`
 - `origin(e)`
 - `destination(e)`
 - `opposite(v, e)`
 - `areAdjacent(v, w)`
- Opdateringer



Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`
 - `endVertices(e)`
 - `isDirected(e)`
 - `origin(e)`
 - `destination(e)`
 - `opposite(v, e)`
 - `areAdjacent(v, w)`
- Opdateringer
 - `insertVertex(o)`



Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`
 - `endVertices(e)`
 - `isDirected(e)`
 - `origin(e)`
 - `destination(e)`
 - `opposite(v, e)`
 - `areAdjacent(v, w)`
- Opdateringer
 - `insertVertex(o)`
 - `insertEdge(v, w, o)`



Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`
 - `endVertices(e)`
 - `isDirected(e)`
 - `origin(e)`
 - `destination(e)`
 - `opposite(v, e)`
 - `areAdjacent(v, w)`
- Opdateringer
 - `insertVertex(o)`
 - `insertEdge(v, w, o)`
 - `insertDirectedEdge(v, w, o)`

Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`
 - `endVertices(e)`
 - `isDirected(e)`
 - `origin(e)`
 - `destination(e)`
 - `opposite(v, e)`
 - `areAdjacent(v, w)`
- Opdateringer
 - `insertVertex(o)`
 - `insertEdge(v, w, o)`
 - `insertDirectedEdge(v, w, o)`
 - `removeVertex(v)`



Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`
 - `endVertices(e)`
 - `isDirected(e)`
 - `origin(e)`
 - `destination(e)`
 - `opposite(v, e)`
 - `areAdjacent(v, w)`
- Opdateringer
 - `insertVertex(o)`
 - `insertEdge(v, w, o)`
 - `insertDirectedEdge(v, w, o)`
 - `removeVertex(v)`
 - `removeEdge(e)`

Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`
 - `endVertices(e)`
 - `isDirected(e)`
 - `origin(e)`
 - `destination(e)`
 - `opposite(v, e)`
 - `areAdjacent(v, w)`
- Opdateringer
 - `insertVertex(o)`
 - `insertEdge(v, w, o)`
 - `insertDirectedEdge(v, w, o)`
 - `removeVertex(v)`
 - `removeEdge(e)`
- Andre

Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`
 - `endVertices(e)`
 - `isDirected(e)`
 - `origin(e)`
 - `destination(e)`
 - `opposite(v, e)`
 - `areAdjacent(v, w)`
- Opdateringer
 - `insertVertex(o)`
 - `insertEdge(v, w, o)`
 - `insertDirectedEdge(v, w, o)`
 - `removeVertex(v)`
 - `removeEdge(e)`
- Andre
 - `numVertices()`

Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`
 - `endVertices(e)`
 - `isDirected(e)`
 - `origin(e)`
 - `destination(e)`
 - `opposite(v, e)`
 - `areAdjacent(v, w)`
- Opdateringer
 - `insertVertex(o)`
 - `insertEdge(v, w, o)`
 - `insertDirectedEdge(v, w, o)`
 - `removeVertex(v)`
 - `removeEdge(e)`
- Andre
 - `numVertices()`
 - `numEdges()`

Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`
 - `endVertices(e)`
 - `isDirected(e)`
 - `origin(e)`
 - `destination(e)`
 - `opposite(v, e)`
 - `areAdjacent(v, w)`
- Opdateringer
 - `insertVertex(o)`
 - `insertEdge(v, w, o)`
 - `insertDirectedEdge(v, w, o)`
 - `removeVertex(v)`
 - `removeEdge(e)`
- Andre
 - `numVertices()`
 - `numEdges()`
 - `vertices()`

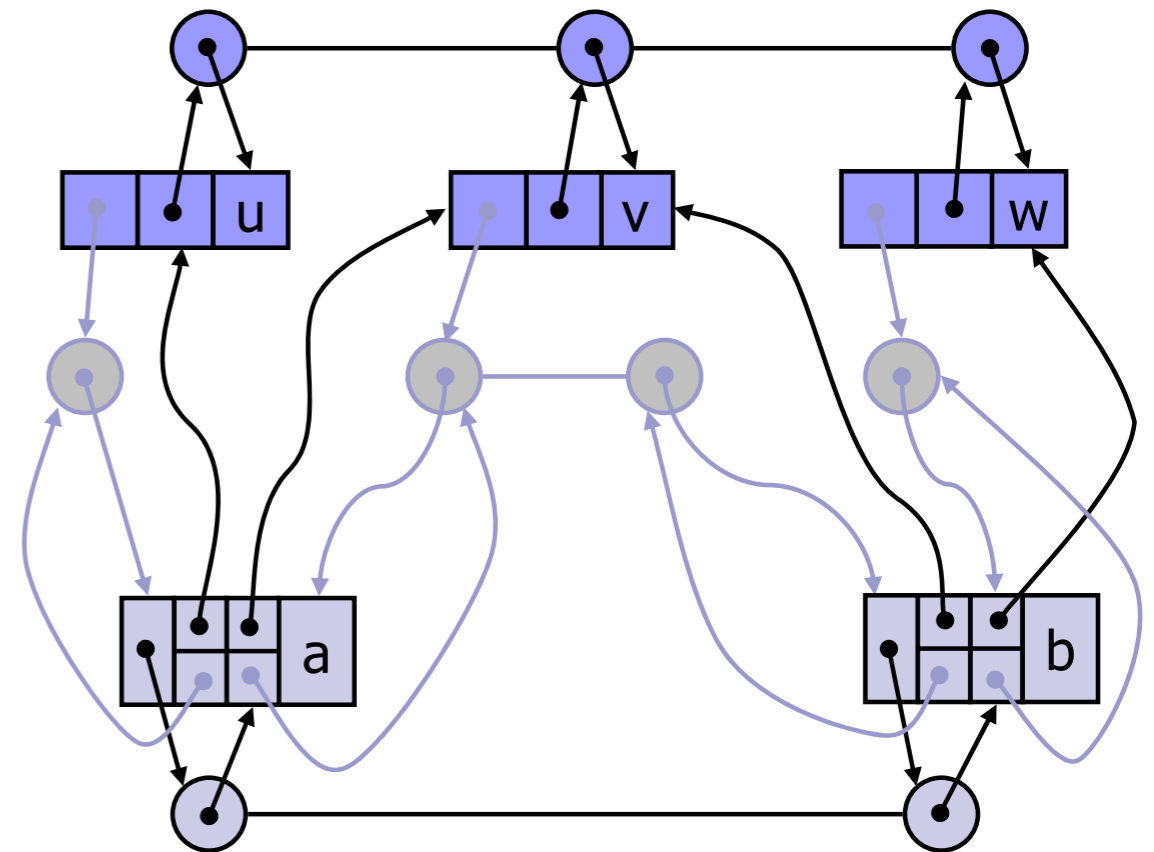
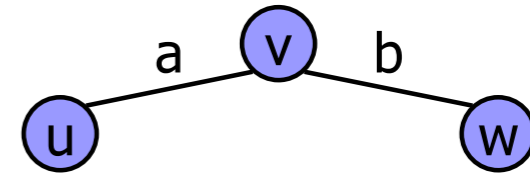
Vigtige metoder på en graf

- Aflæsninger
 - `incidentEdges(v)`
 - `endVertices(e)`
 - `isDirected(e)`
 - `origin(e)`
 - `destination(e)`
 - `opposite(v, e)`
 - `areAdjacent(v, w)`
- Opdateringer
 - `insertVertex(o)`
 - `insertEdge(v, w, o)`
 - `insertDirectedEdge(v, w, o)`
 - `removeVertex(v)`
 - `removeEdge(e)`
- Andre
 - `numVertices()`
 - `numEdges()`
 - `vertices()`
 - `edges()`

Nabolister

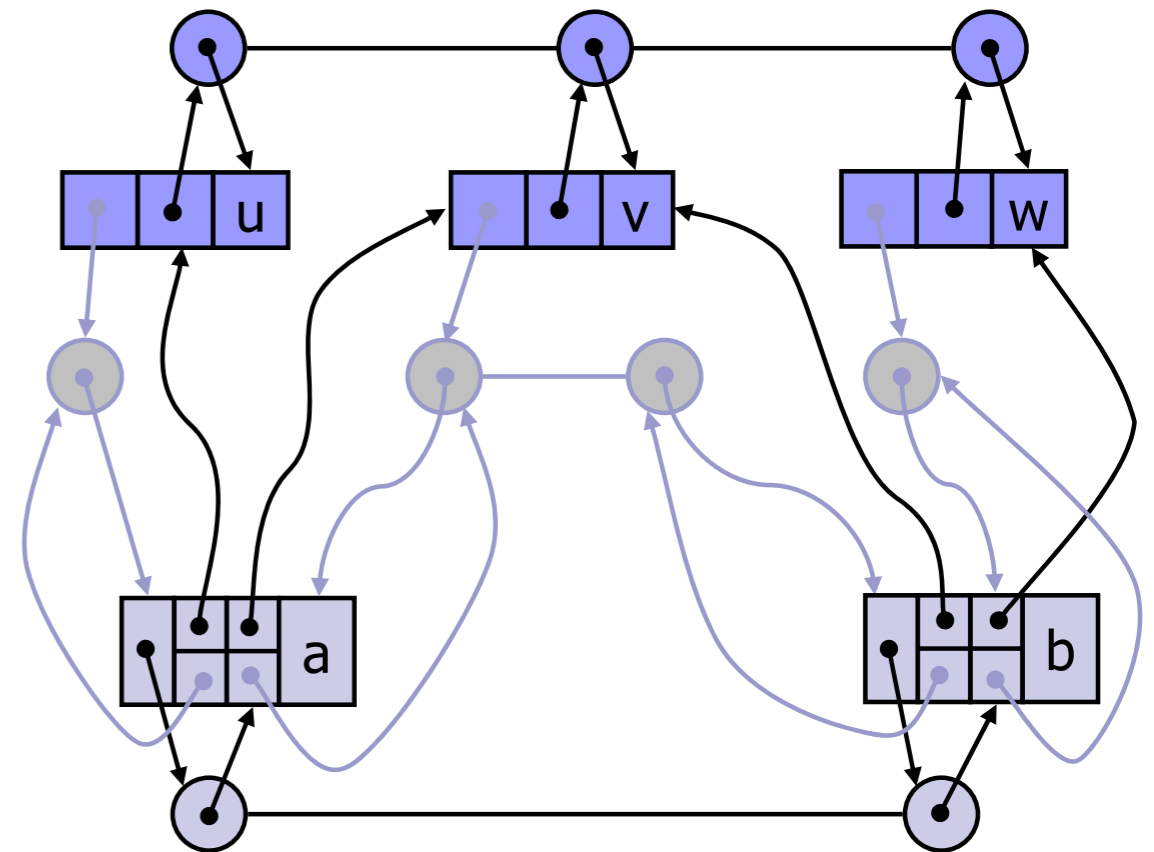
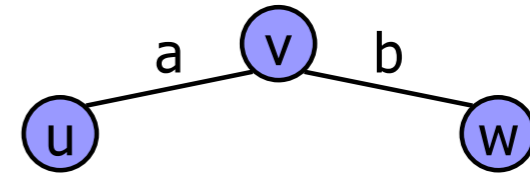


Nabolister



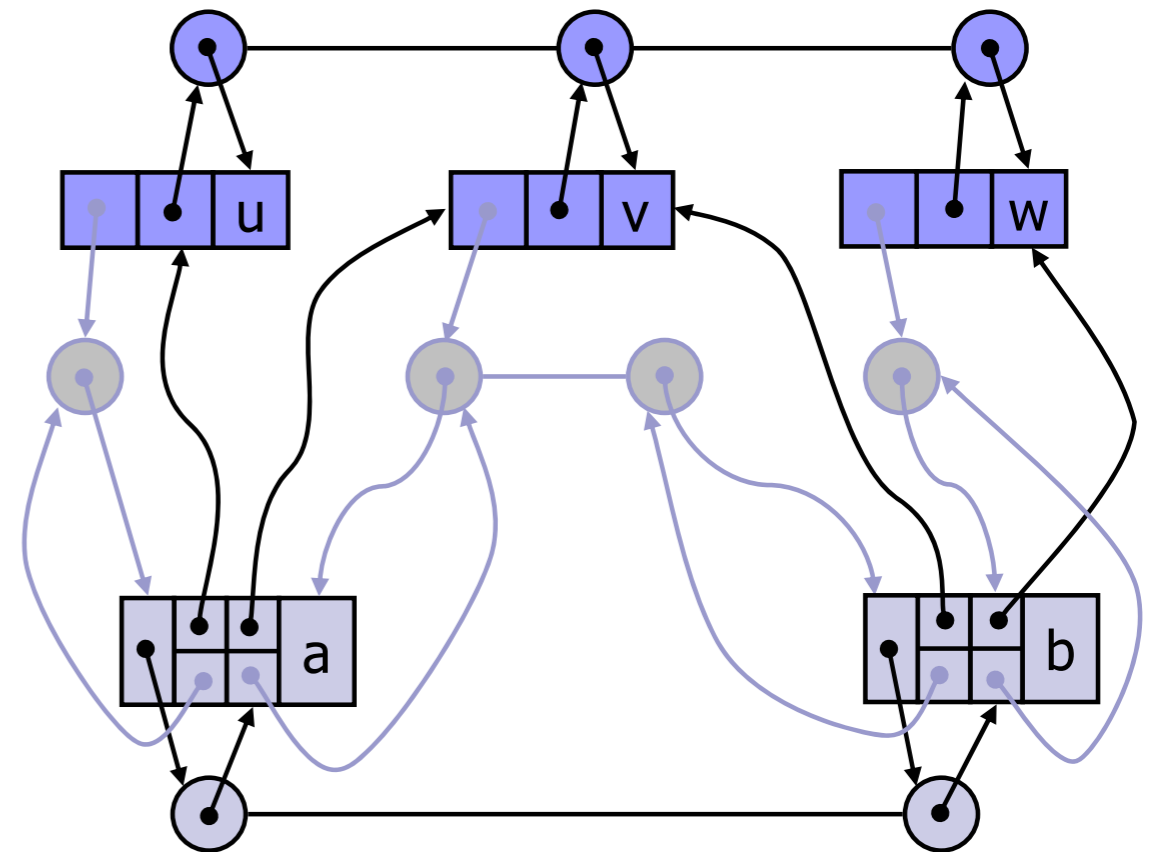
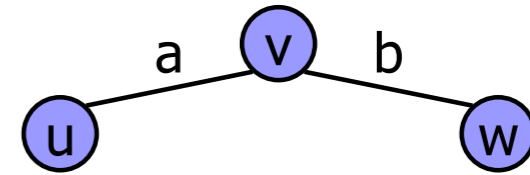
Nabolister

- En liste af kanter



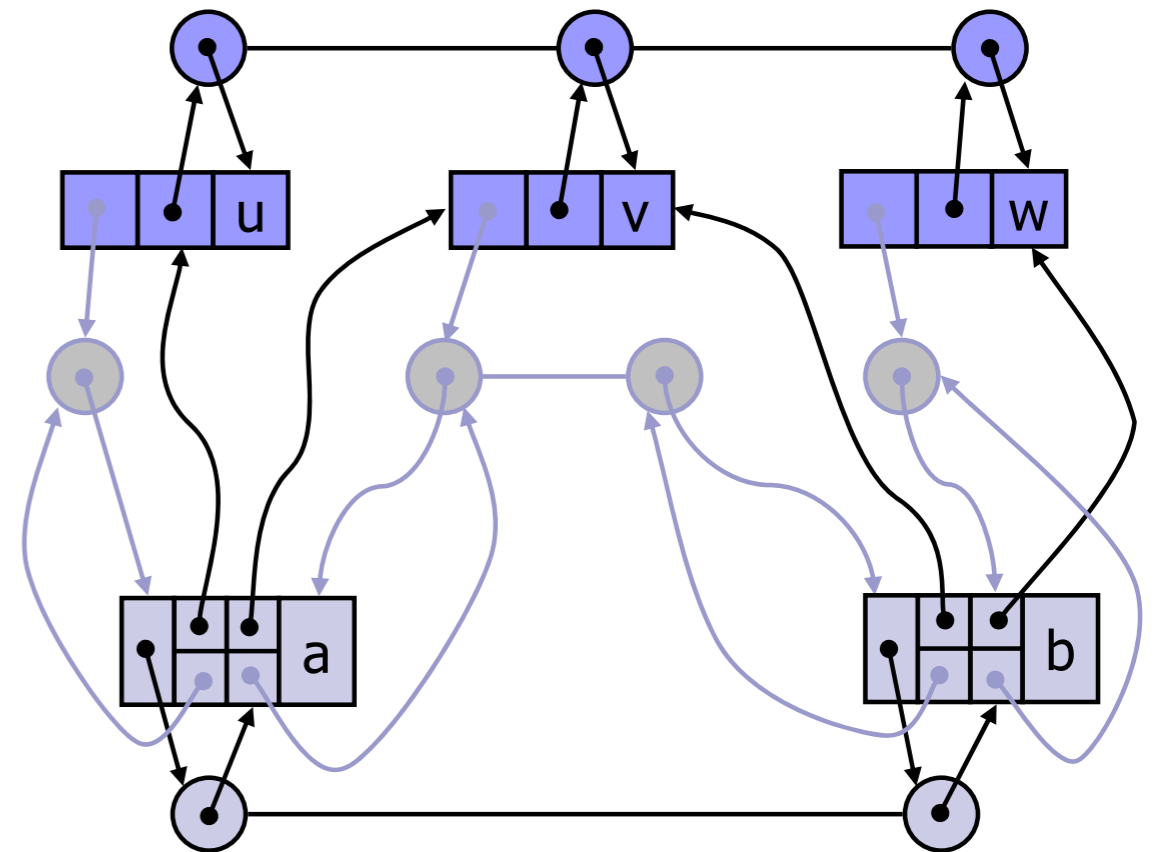
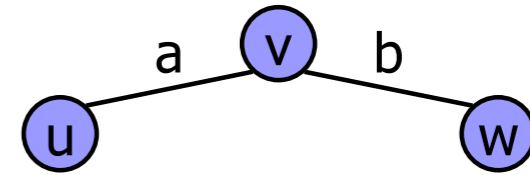
Nabolister

- En liste af kanter
- En liste af knuder



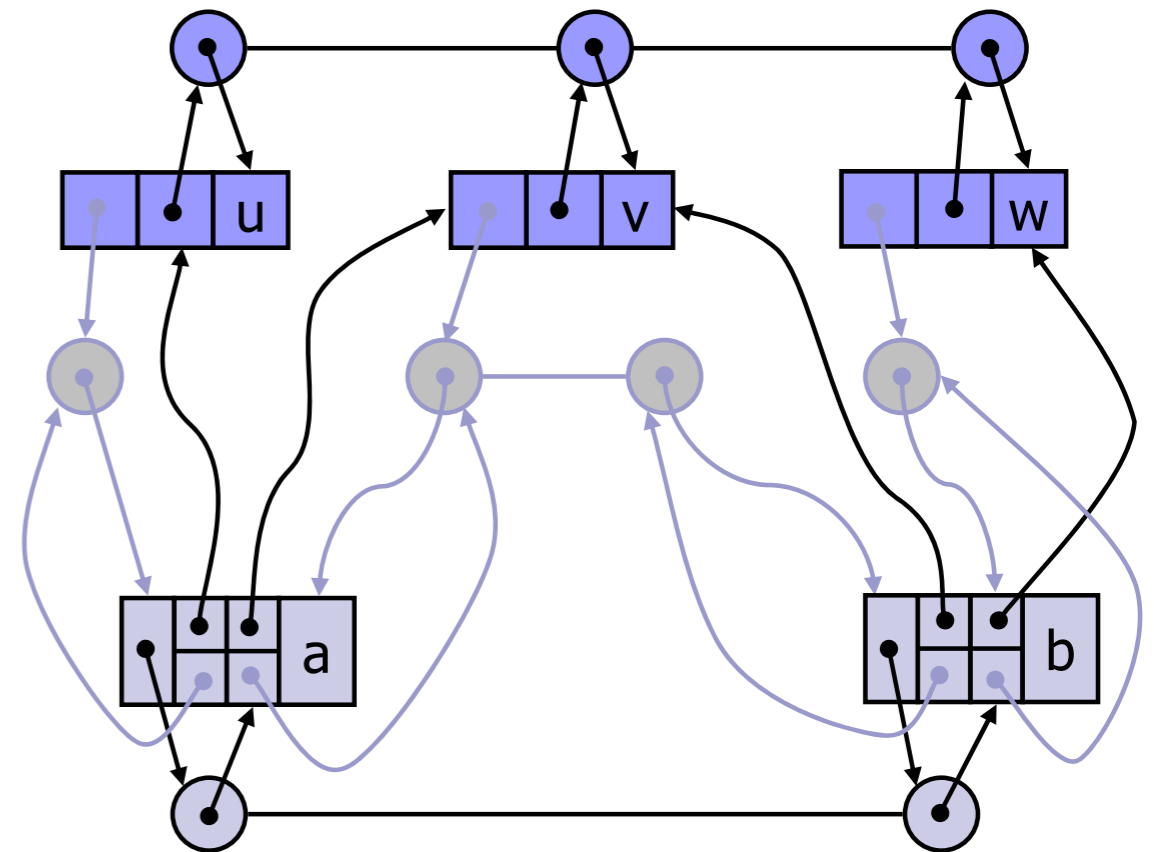
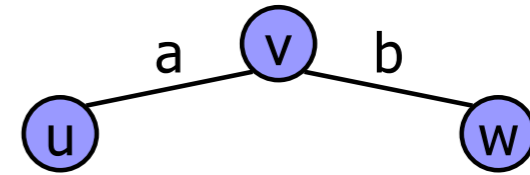
Nabolister

- En liste af kanter
- En liste af knuder
- Knuder



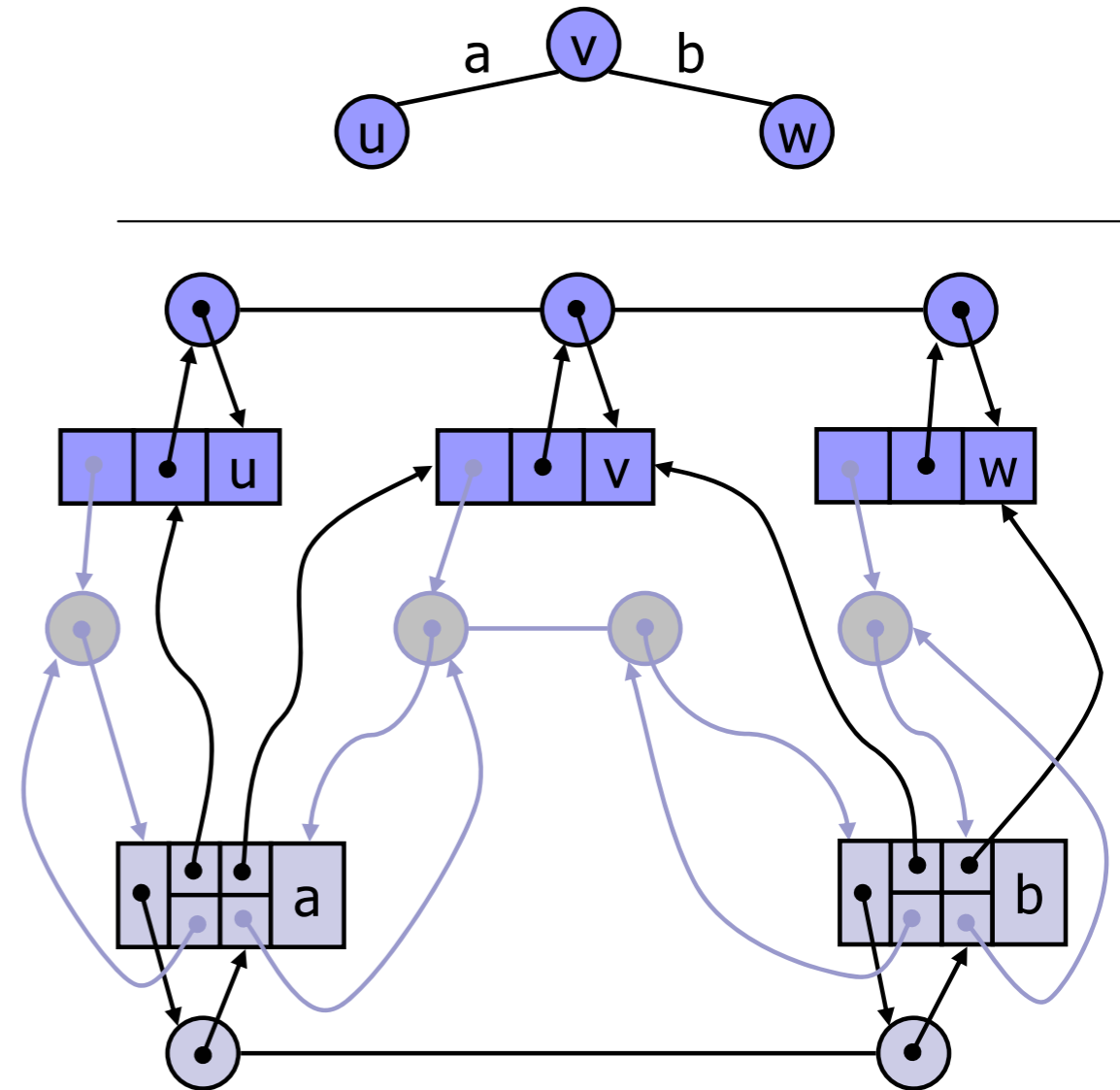
Nabolister

- En liste af kanter
- En liste af knuder
- Knuder
 - Objekt (indhold)



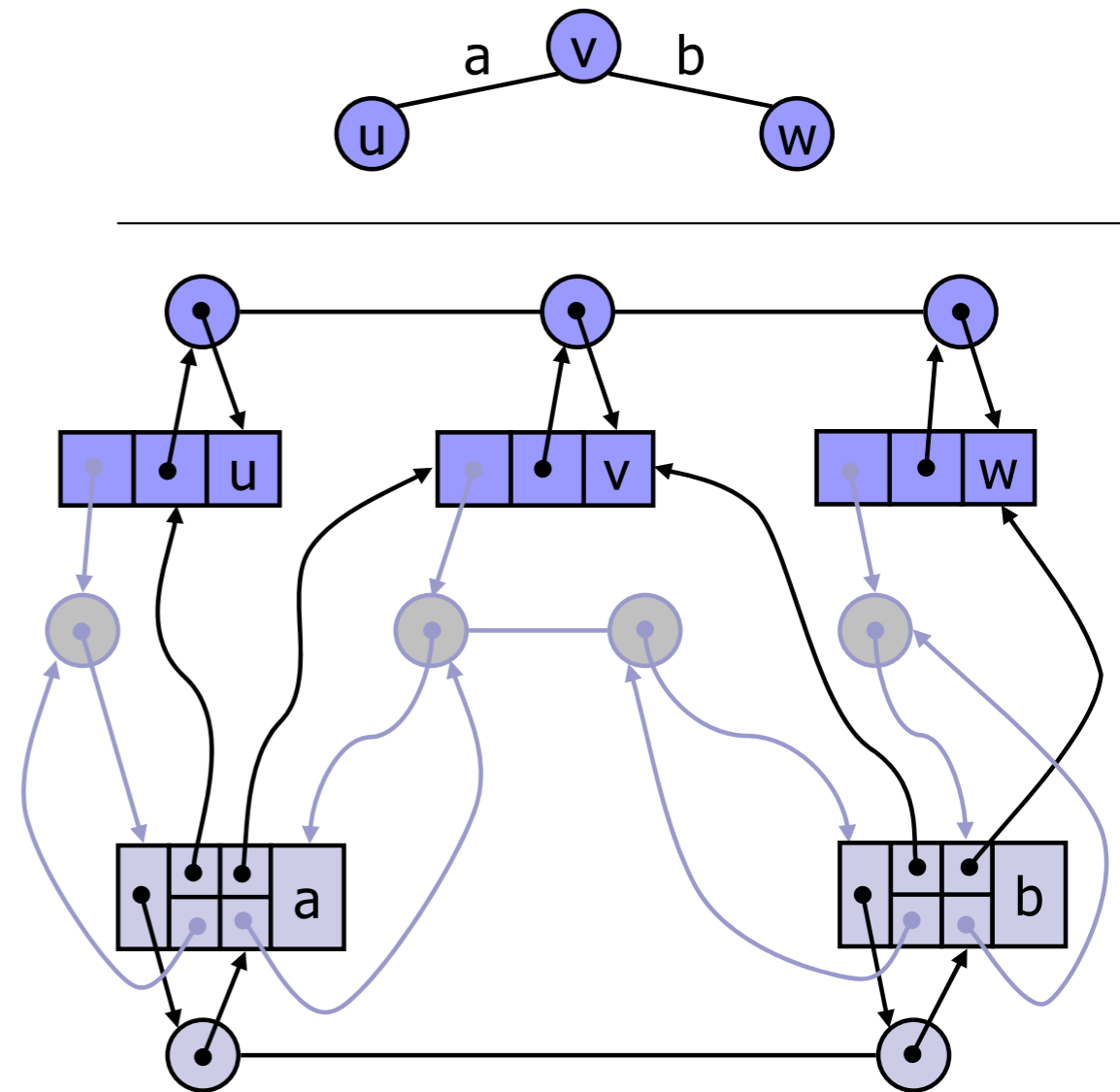
Nabolister

- En liste af kanter
- En liste af knuder
- Knuder
 - Objekt (indhold)
 - Liste af referencer til incidente kanter



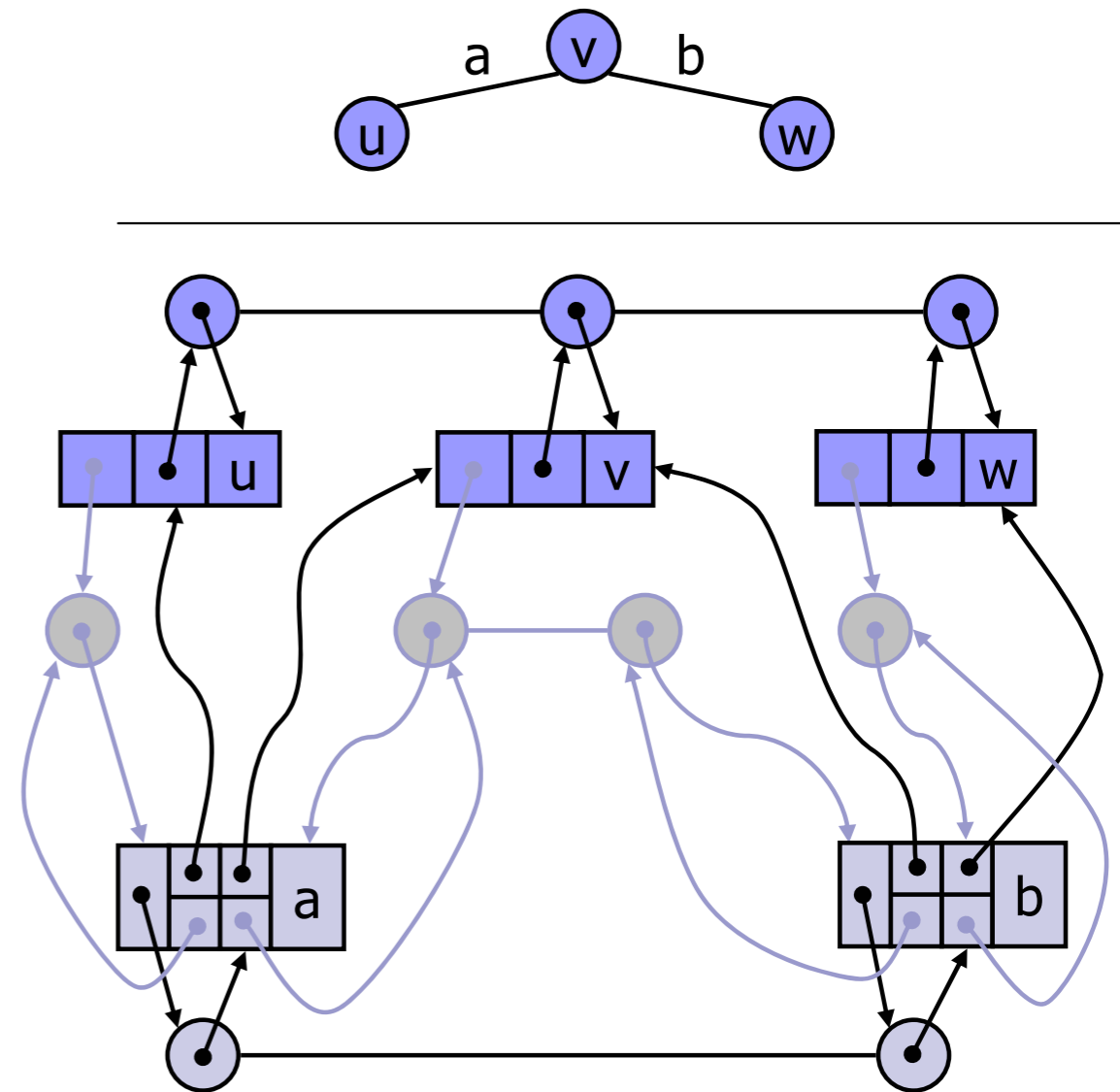
Nabolister

- En liste af kanter
- En liste af knuder
- Knuder
 - Objekt (indhold)
 - Liste af referencer til incidente kanter
- Kanter



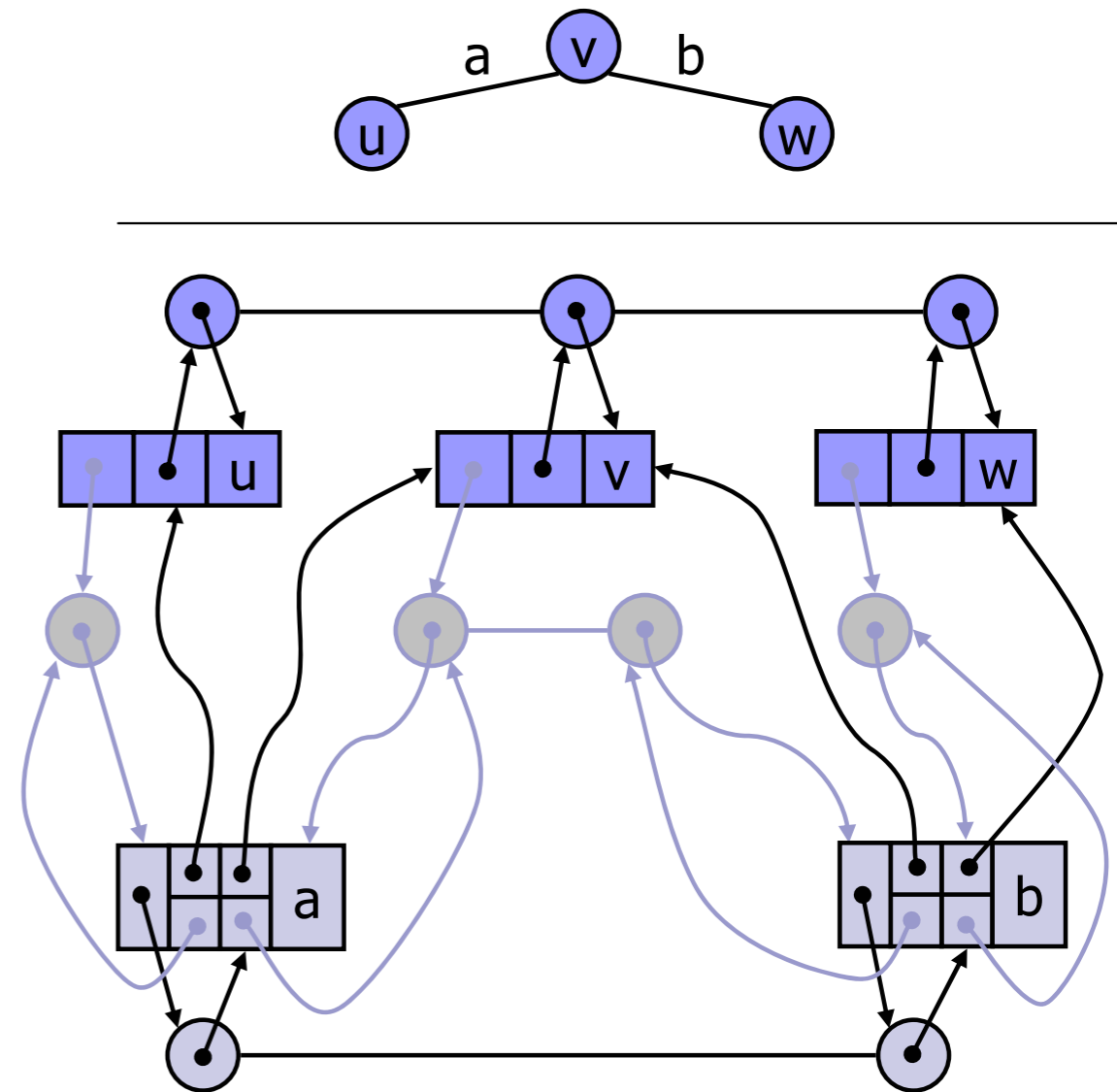
Nabolister

- En liste af kanter
- En liste af knuder
- Knuder
 - Objekt (indhold)
 - Liste af referencer til incidentte kanter
- Kanter
 - Objekt (indhold)



Nabolister

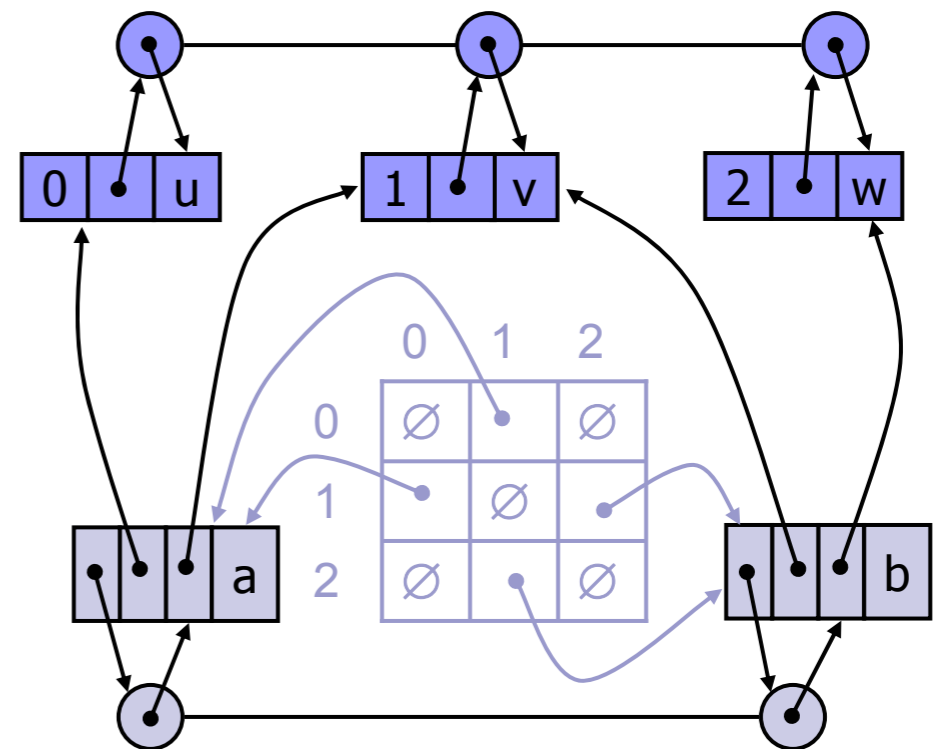
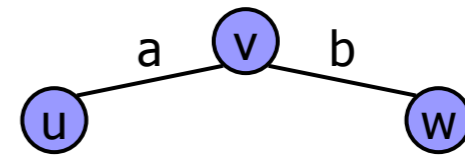
- En liste af kanter
- En liste af knuder
- Knuder
 - Objekt (indhold)
 - Liste af referencer til incidente kanter
- Kanter
 - Objekt (indhold)
 - Liste af referencer til endepunkterne



Incidensmatrix

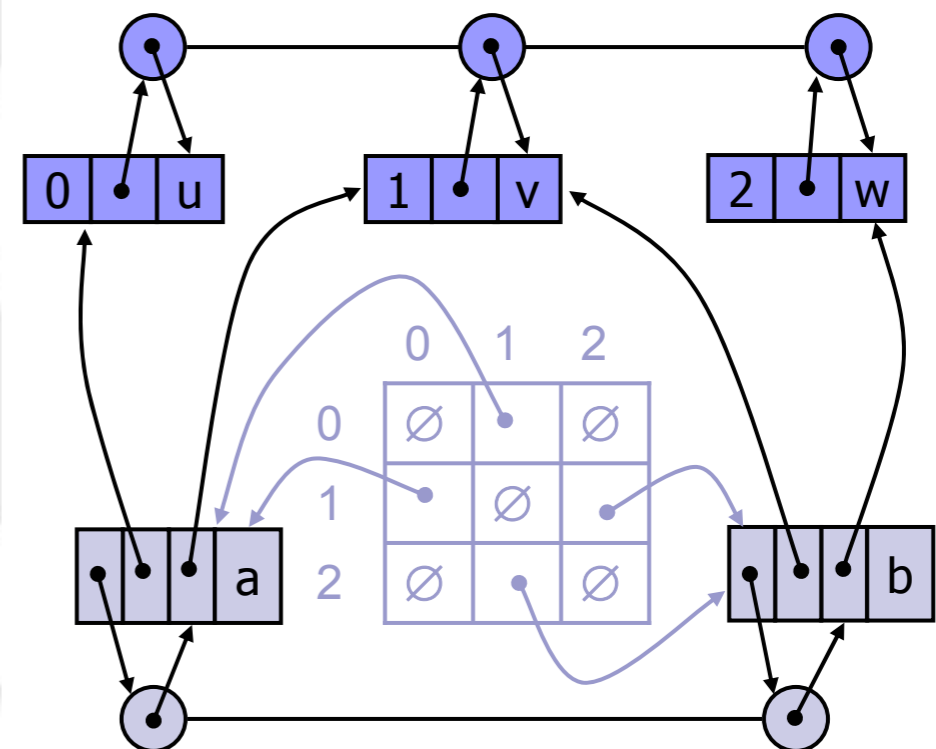
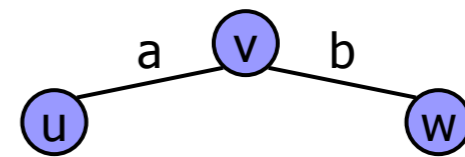


Incidensmatrix



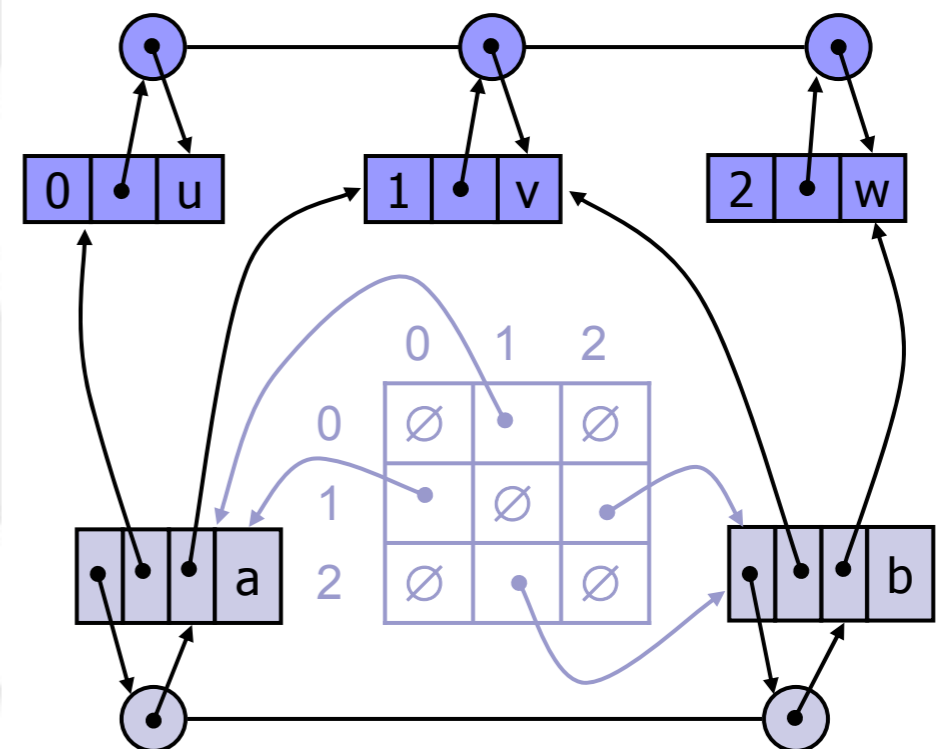
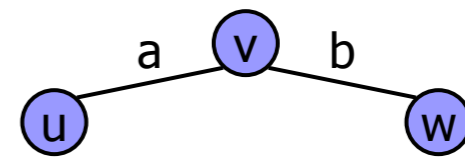
Incidensmatrix

- En liste af kanter



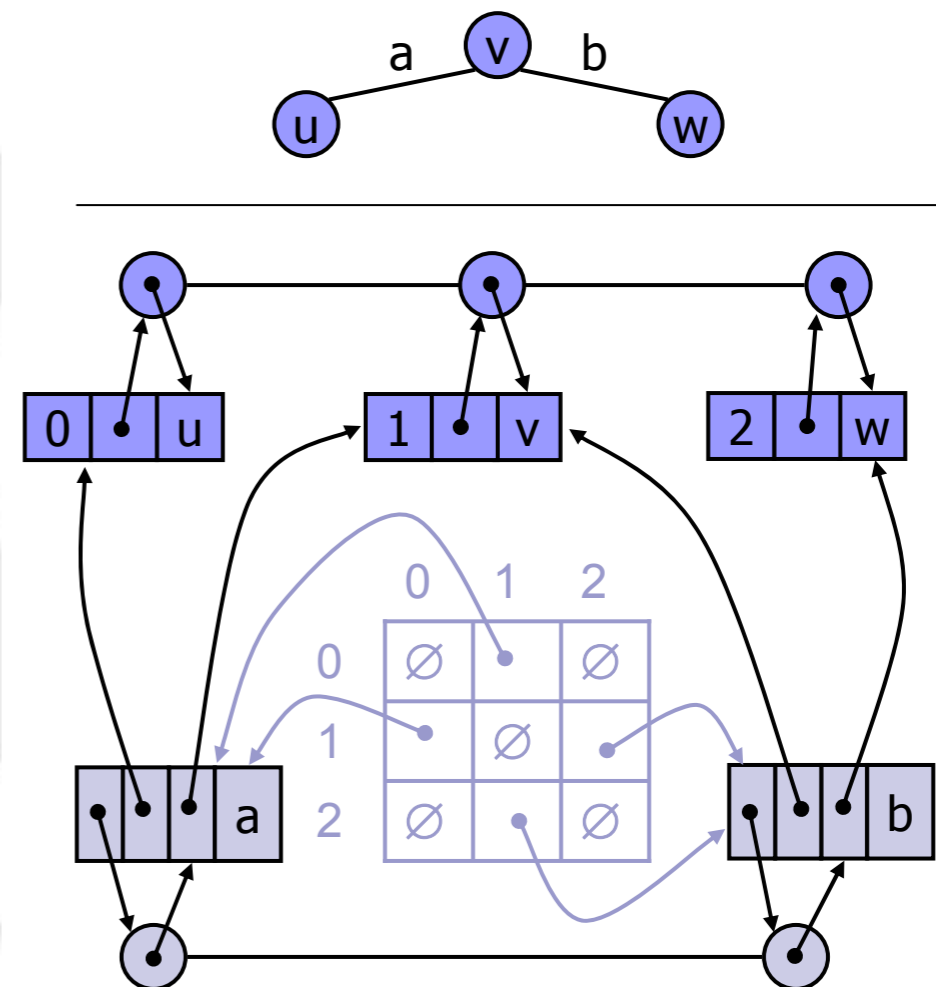
Incidensmatrix

- En liste af kanter
- En liste af knuder



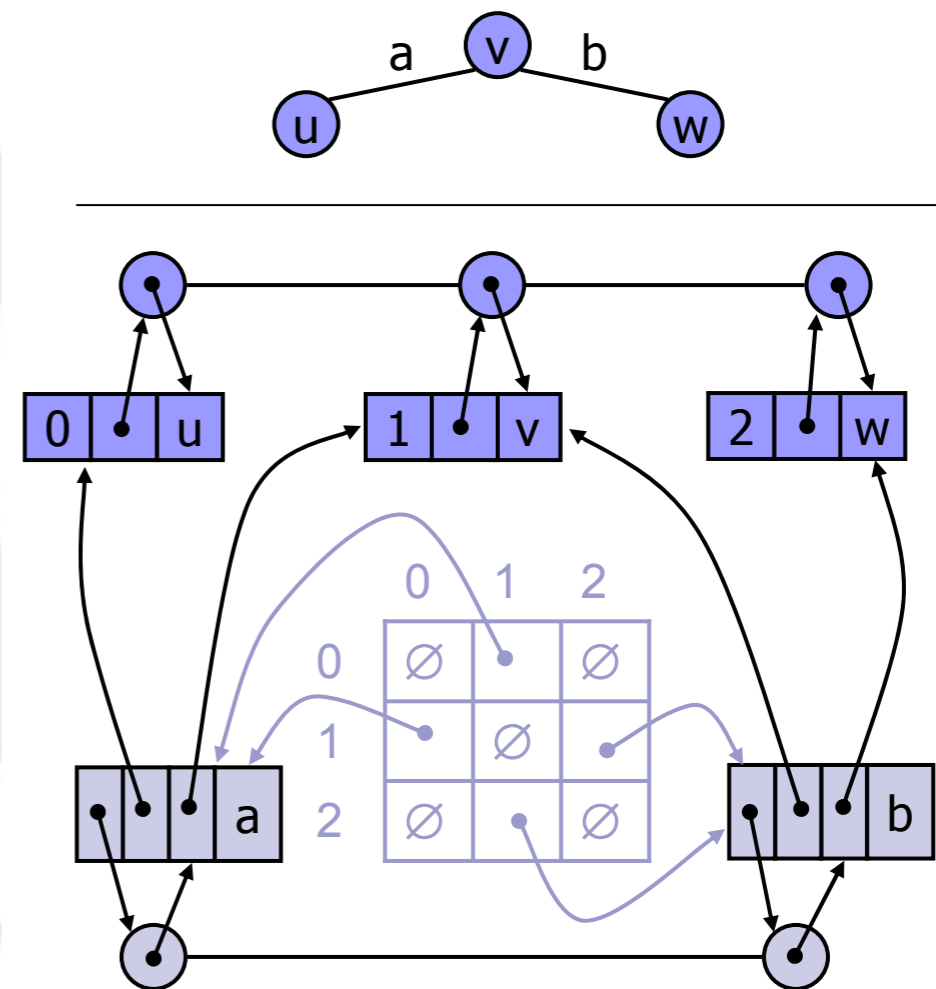
Incidensmatrix

- En liste af kanter
- En liste af knuder
- Hver knude husker sit index i listen



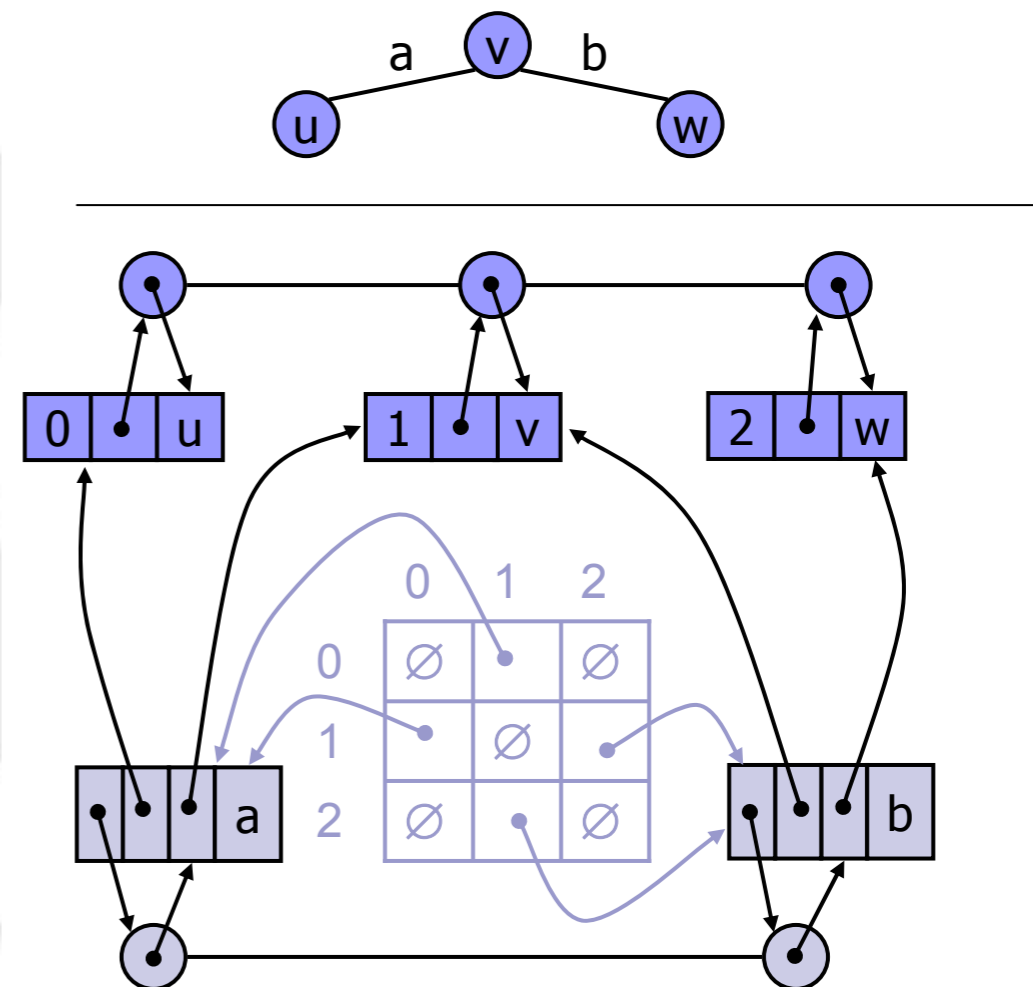
Incidensmatrix

- En liste af kanter
- En liste af knuder
 - Hver knude husker sit index i listen
- En matrice



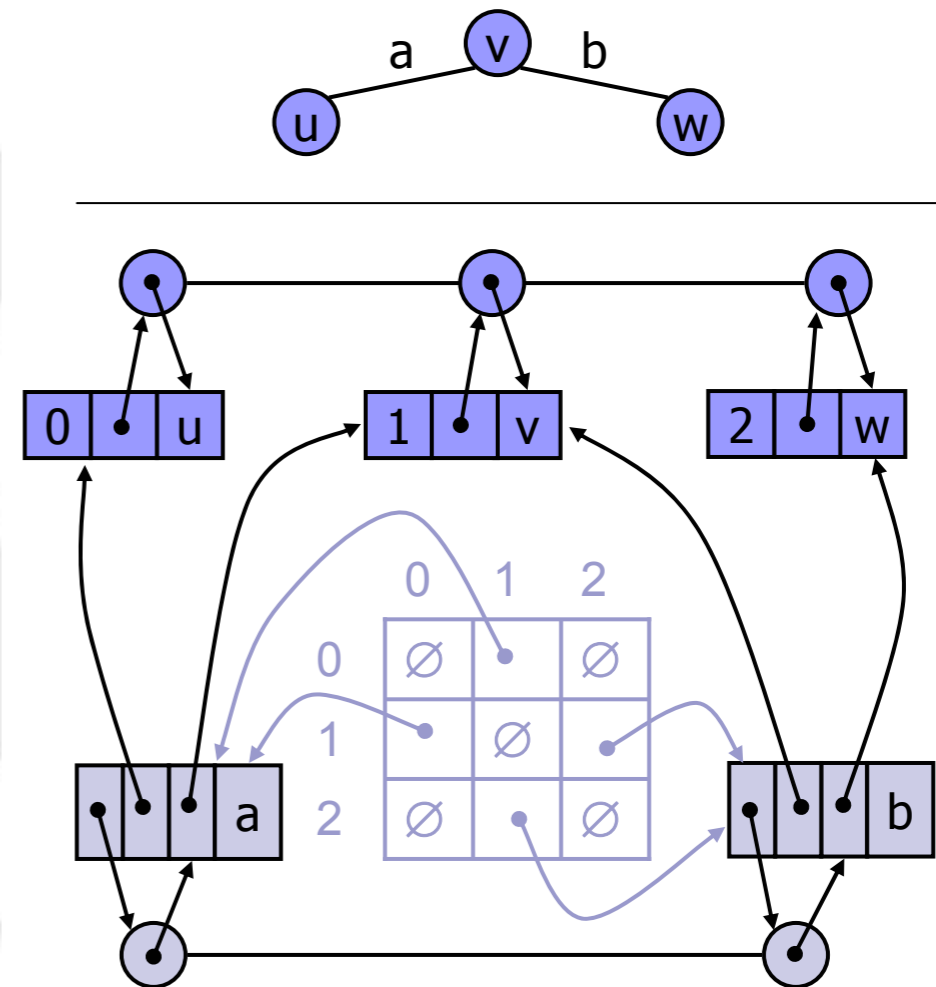
Incidensmatrix

- En liste af kanter
- En liste af knuder
 - Hver knude husker sit index i listen
- En matrice
 - Index a knuderne i hver dimension



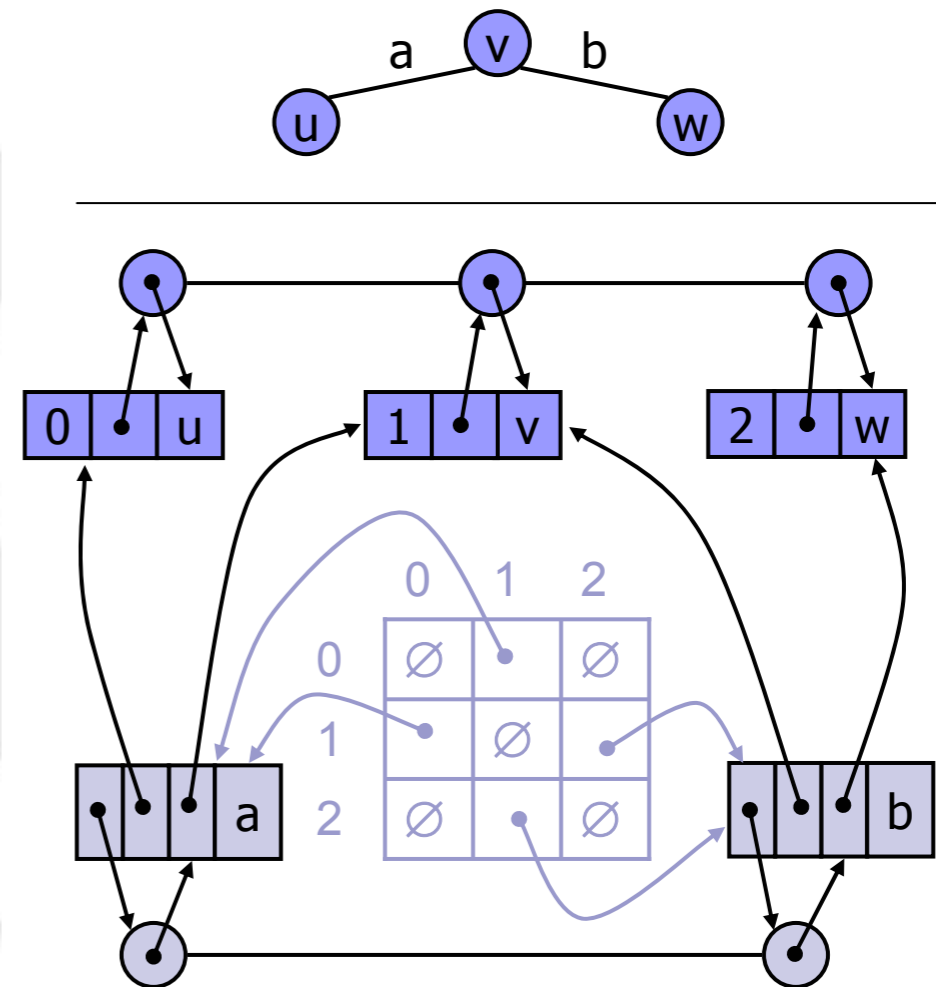
Incidensmatrix

- En liste af kanter
- En liste af knuder
 - Hver knude husker sit index i listen
- En matrice
 - Index a knuderne i hver dimension
 - Reference til kant



Incidensmatrix

- En liste af kanter
- En liste af knuder
 - Hver knude husker sit index i listen
- En matrice
 - Index a knuderne i hver dimension
 - Reference til kant
 - null ellers



Hastighed

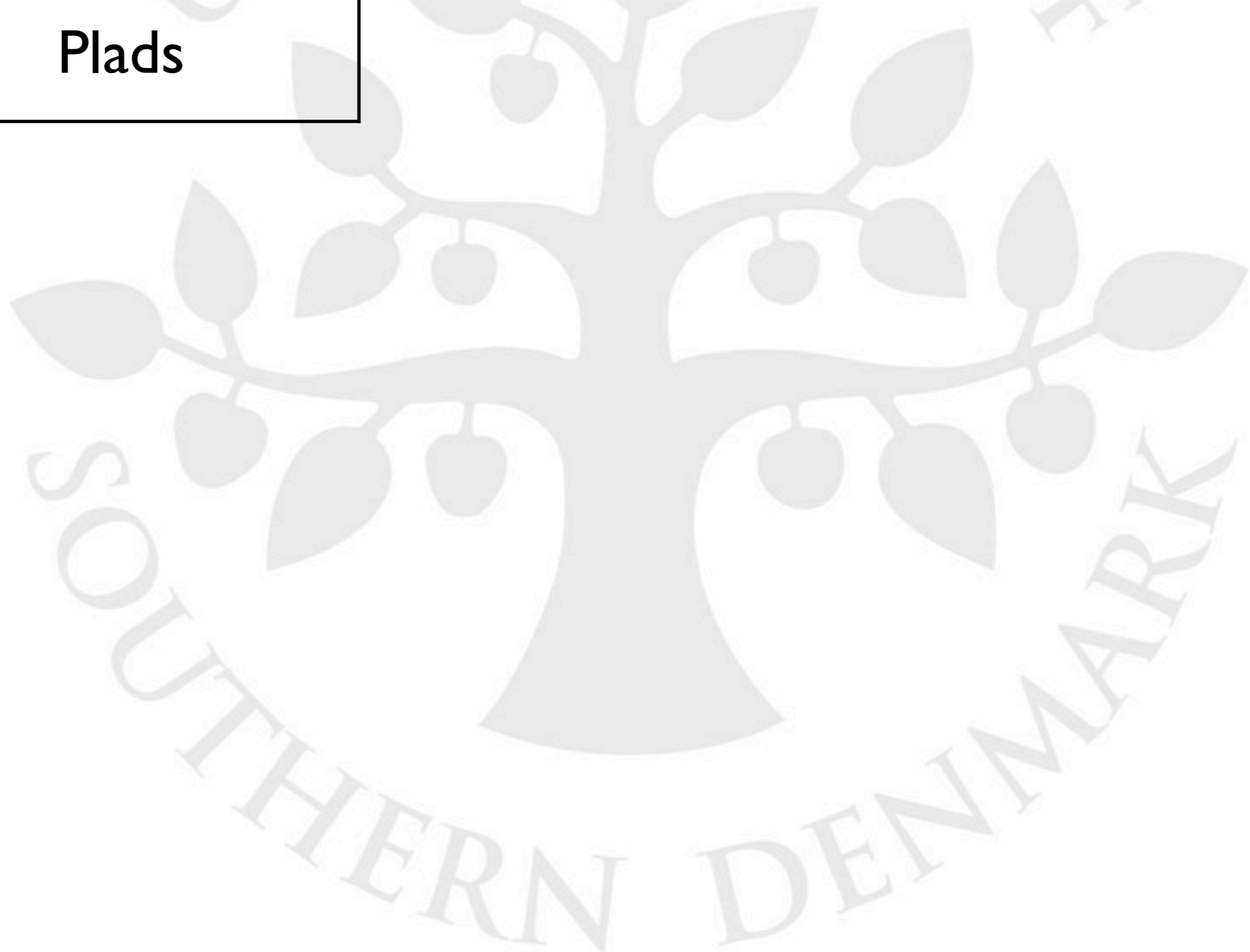


Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
----------------------	-----------	----------------

Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads		



Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	

Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$



Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
incidentEdges(v)		

Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
incidentEdges(v)	$deg(v)$	



Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
incidentEdges(v)	$deg(v)$	n



Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
incidentEdges(v)	$deg(v)$	n
areAdjacent(v, w)		



Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
<code>incidentEdges(v)</code>	$deg(v)$	n
<code>areAdjacent(v, w)</code>	$\min(deg(v), deg(w))$	



Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
<code>incidentEdges(v)</code>	$deg(v)$	n
<code>areAdjacent(v, w)</code>	$\min(deg(v), deg(w))$	1



Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
incidentEdges(v)	$deg(v)$	n
areAdjacent(v, w)	$\min(deg(v), deg(w))$	1
insertVertex(o)		



Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
incidentEdges(v)	$deg(v)$	n
areAdjacent(v, w)	$\min(deg(v), deg(w))$	1
insertVertex(o)	1	



Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
incidentEdges(v)	$deg(v)$	n
areAdjacent(v, w)	$\min(deg(v), deg(w))$	1
insertVertex(o)	1	1



Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
incidentEdges(v)	$deg(v)$	n
areAdjacent(v, w)	$\min(deg(v), deg(w))$	1
insertVertex(o)	1	1
insertEdge(v, w, o)		



Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
incidentEdges(v)	$deg(v)$	n
areAdjacent(v, w)	$\min(deg(v), deg(w))$	1
insertVertex(o)	1	1
insertEdge(v, w, o)	1	

Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
incidentEdges(v)	$deg(v)$	n
areAdjacent(v, w)	$\min(deg(v), deg(w))$	1
insertVertex(o)	1	1
insertEdge(v, w, o)	1	1

Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
incidentEdges(v)	$deg(v)$	n
areAdjacent(v, w)	$\min(deg(v), deg(w))$	1
insertVertex(o)	1	1
insertEdge(v, w, o)	1	1
removeVertex(v)		



Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
incidentEdges(v)	$deg(v)$	n
areAdjacent(v, w)	$\min(deg(v), deg(w))$	1
insertVertex(o)	1	1
insertEdge(v, w, o)	1	1
removeVertex(v)	$deg(v)$	

Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
incidentEdges(v)	$deg(v)$	n
areAdjacent(v, w)	$\min(deg(v), deg(w))$	1
insertVertex(o)	1	1
insertEdge(v, w, o)	1	1
removeVertex(v)	$deg(v)$	$deg(v)$

Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
incidentEdges(v)	$deg(v)$	n
areAdjacent(v, w)	$\min(deg(v), deg(w))$	1
insertVertex(o)	1	1
insertEdge(v, w, o)	1	1
removeVertex(v)	$deg(v)$	$deg(v)$
removeEdge(e)		

Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
incidentEdges(v)	$deg(v)$	n
areAdjacent(v, w)	$\min(deg(v), deg(w))$	1
insertVertex(o)	1	1
insertEdge(v, w, o)	1	1
removeVertex(v)	$deg(v)$	$deg(v)$
removeEdge(e)	1	

Hastighed

n knuder m kanter	Naboliste	Incidensmatrix
Plads	$n + m$	$n + m$
incidentEdges(v)	$deg(v)$	n
areAdjacent(v, w)	$\min(deg(v), deg(w))$	1
insertVertex(o)	1	1
insertEdge(v, w, o)	1	1
removeVertex(v)	$deg(v)$	$deg(v)$
removeEdge(e)	1	1

Dybde-først-søgning



Dybde-først-søgning

- Definitioner
 - Delgraf
 - Sammenhængende graf
 - Træer og skove
 - Udspændende træer og skove



Dybde-først-søgning

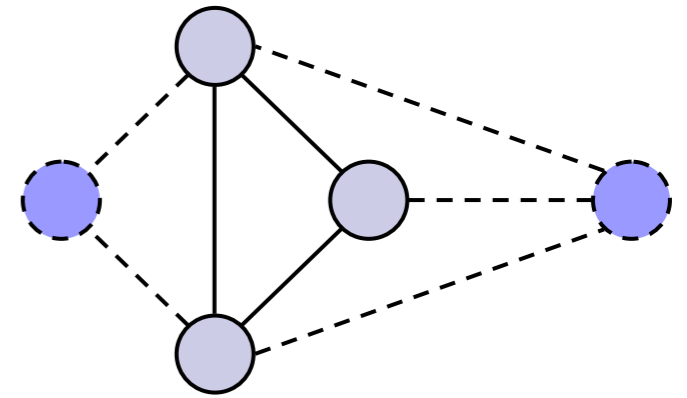
- Definitioner
 - Delgraf
 - Sammenhængende graf
 - Træer og skove
 - Udspændende træer og skove
- DFS
 - Algoritmen
 - Eksempel
 - Egenskaber
 - Java-kode

Delgraf



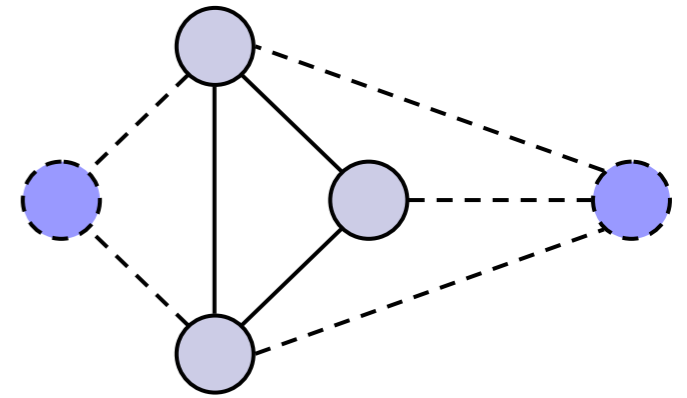
Delgraf

- En delgraf S af en graf G er en graf så:



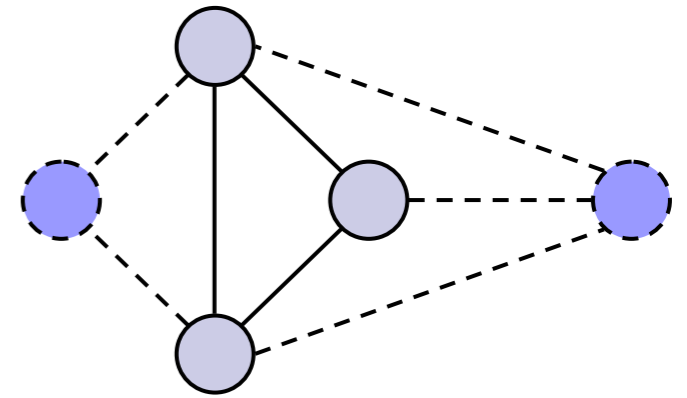
Delgraf

- En delgraf S af en graf G er en graf så:
 - Knuderne i S er en delmængde af knuderne i G



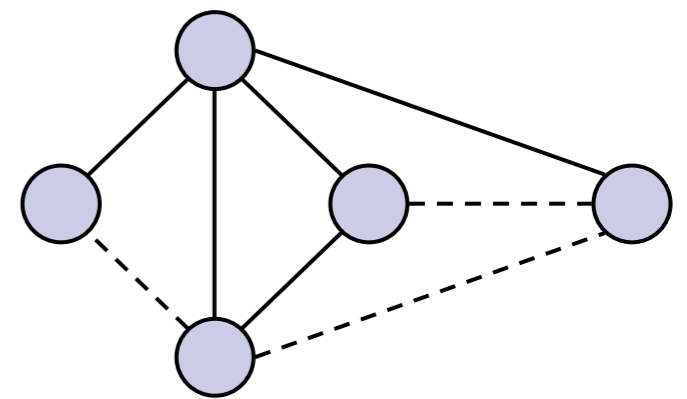
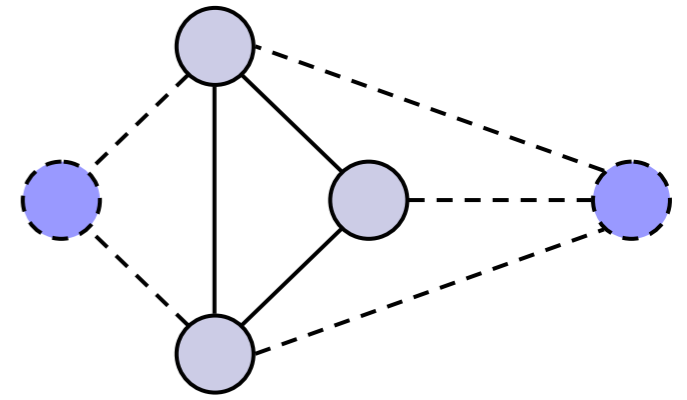
Delgraf

- En delgraf S af en graf G er en graf så:
 - Knuderne i S er en delmængde af knuderne i G
 - Kanterne i S er en delmængde af kanterne i G



Delgraf

- En delgraf S af en graf G er en graf så:
 - Knuderne i S er en delmængde af knuderne i G
 - Kanterne i S er en delmængde af kanterne i G
- En udspændende delgraf af G er en delgraf som indeholder alle knuderne i G

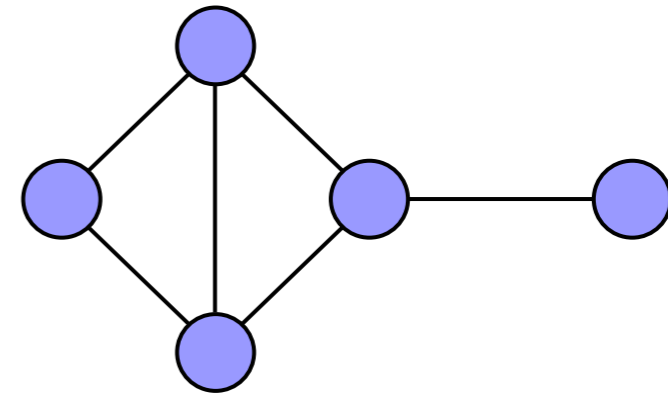


Sammenhængende graf



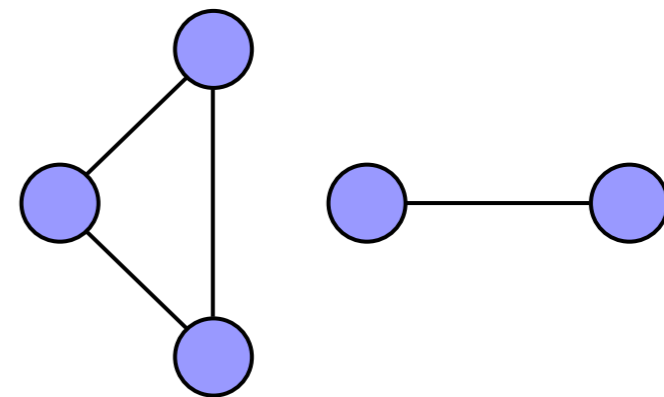
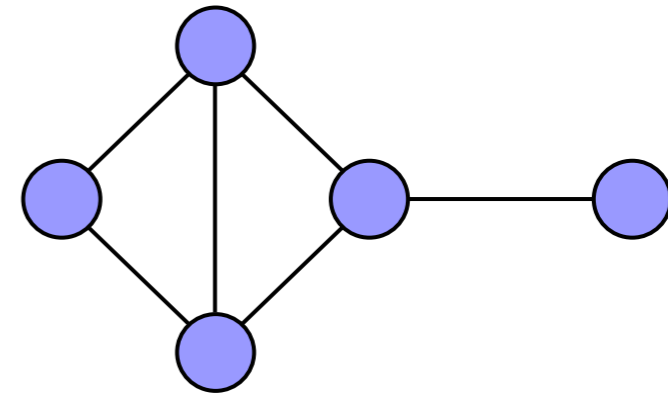
Sammenhængende graf

- En graf er sammenhængende hvis der er en sti mellem alle par af knuder



Sammenhængende graf

- En graf er sammenhængende hvis der er en sti mellem alle par af knuder
- En sammenhængskomponent af en graf G er en maksimal sammenhængende delgraf af G

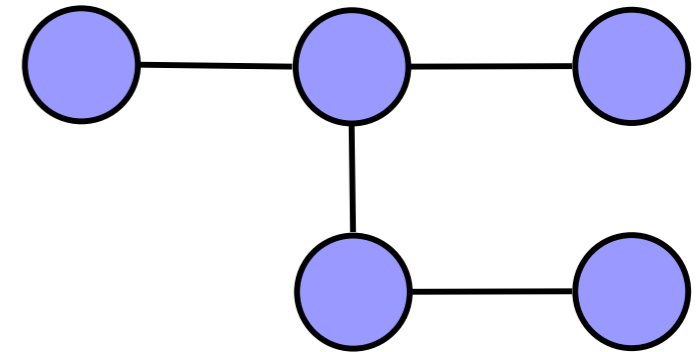


Træer og skove



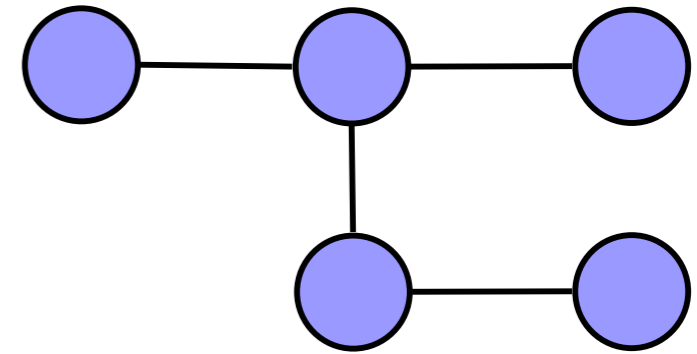
Træer og skove

- Et træ er en ikke-orienteret graf T der opfylder:



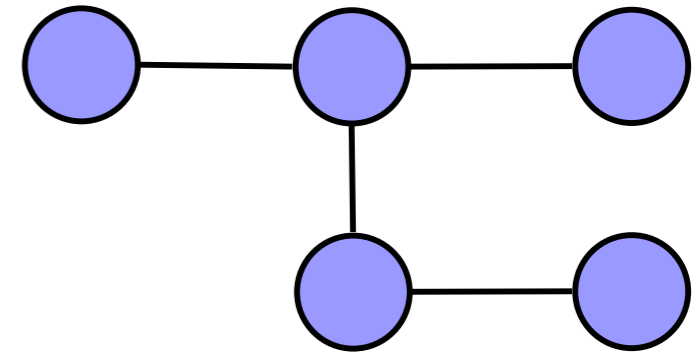
Træer og skove

- Et træ er en ikke-orienteret graf T der opfylder:
 - T er sammenhængende



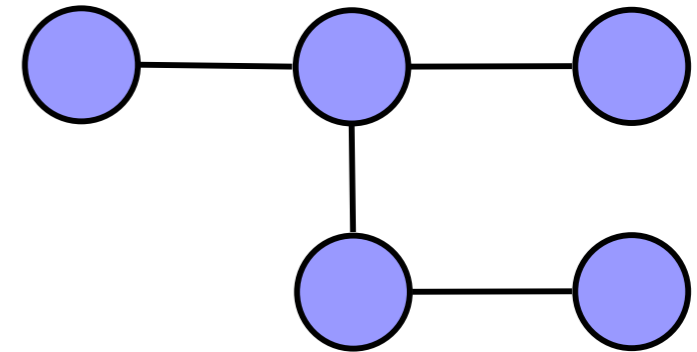
Træer og skove

- Et træ er en ikke-orienteret graf T der opfylder:
 - T er sammenhængende
 - T har ikke kredse



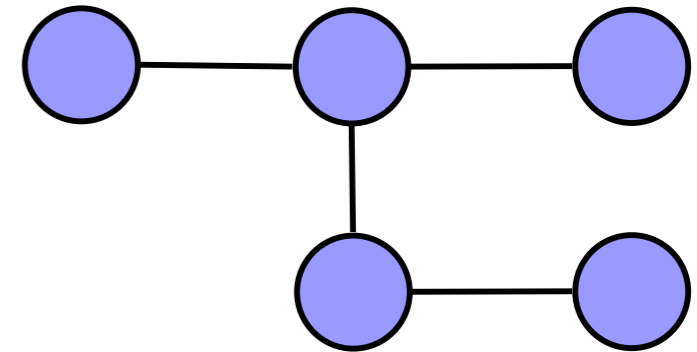
Træer og skove

- Et træ er en ikke-orienteret graf T der opfylder:
 - T er sammenhængende
 - T har ikke kredse
- Bemærk at dette er forskelligt fra definitionen af et rodet træet (som vi tidligere har kigget på)



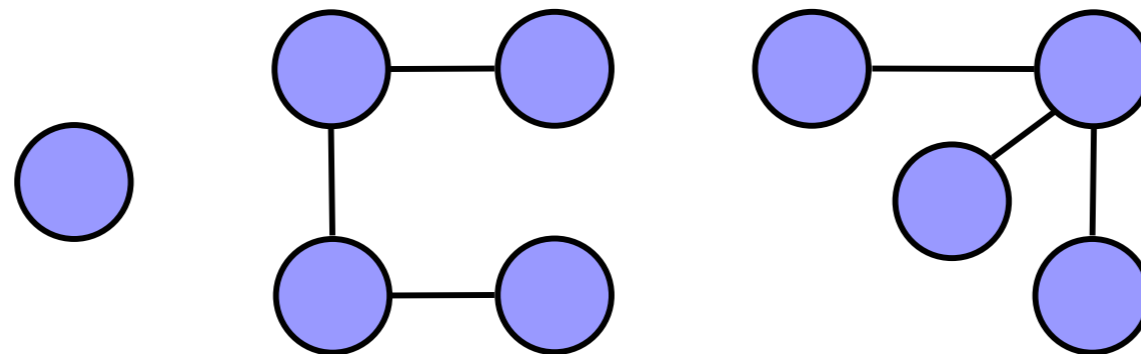
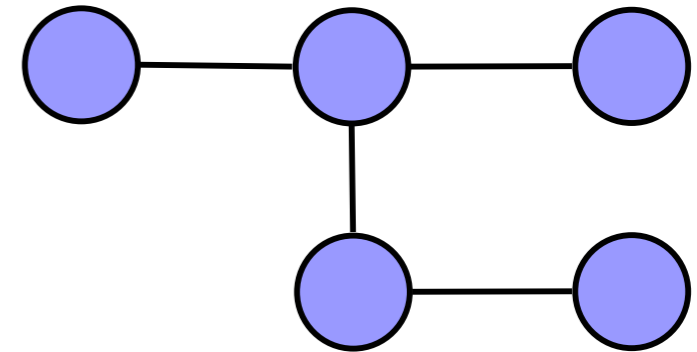
Træer og skove

- Et træ er en ikke-orienteret graf T der opfylder:
 - T er sammenhængende
 - T har ikke kredse
- Bemærk at dette er forskelligt fra definitionen af et rodet træet (som vi tidligere har kigget på)
- En skov er en ikke-orienteret graf uden kredse



Træer og skove

- Et træ er en ikke-orienteret graf T der opfylder:
 - T er sammenhængende
 - T har ikke kredse
- Bemærk at dette er forskelligt fra definitionen af et rodet træet (som vi tidligere har kigget på)
- En skov er en ikke-orienteret graf uden kredse
- Sammenhængskomponenterne af en skov er træer

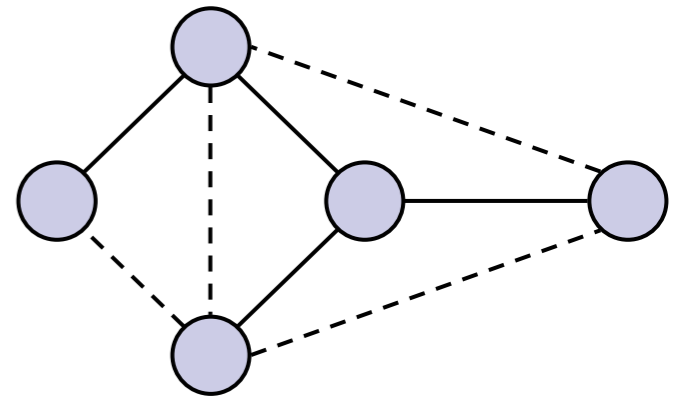
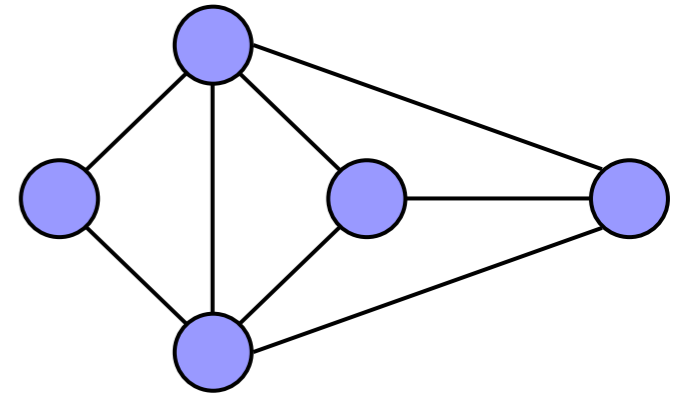


Udspændende træer og skove



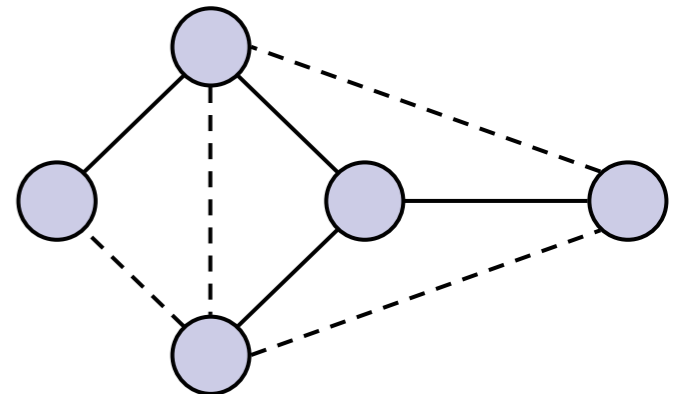
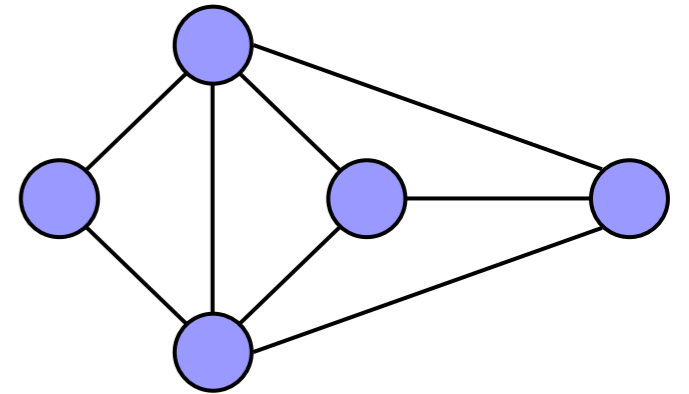
Udspændende træer og skove

- Et udspændende træ for en sammenhængende graf er en udspændende delgraf der er træ



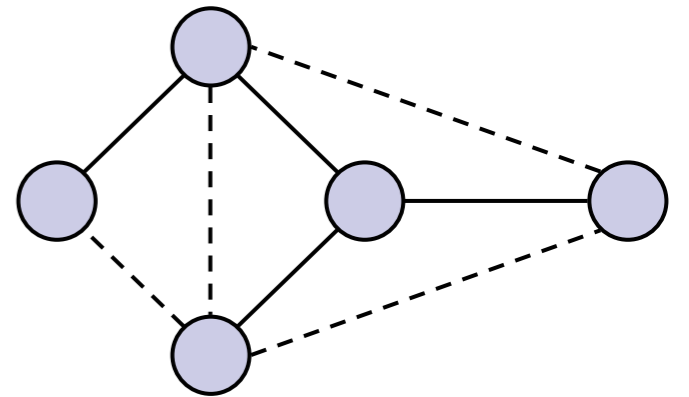
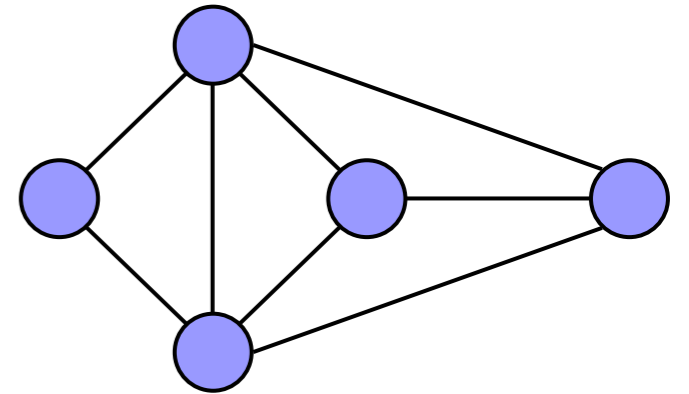
Udspændende træer og skove

- Et udspændende træ for en sammenhængende graf er en udspændende delgraf der er træ
 - Et udspændende træ er ikke unikt (pånær hvis grafen er et træ)



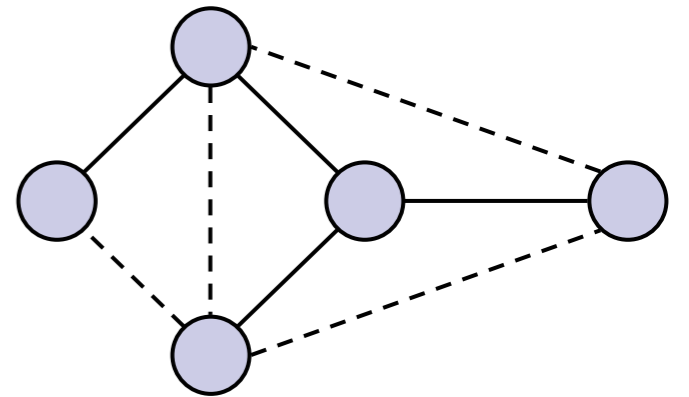
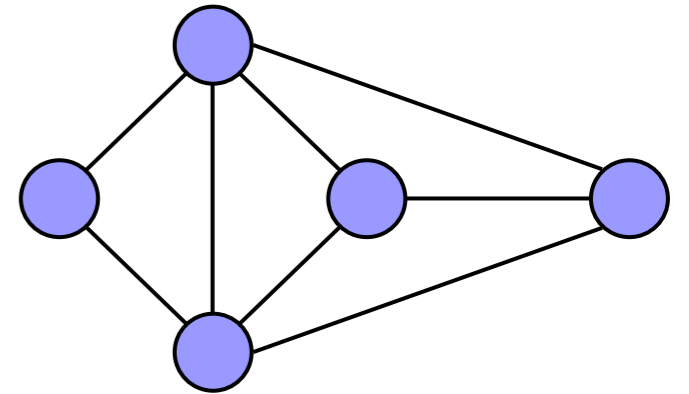
Udspændende træer og skove

- Et udspændende træ for en sammenhængende graf er en udspændende delgraf der er træ
 - Et udspændende træ er ikke unikt (pånær hvis grafen er et træ)
 - Et udspændende træ har anvendelser i kommunikationsnetværk



Udspændende træer og skove

- Et udspændende træ for en sammenhængende graf er en udspændende delgraf der er træ
 - Et udspændende træ er ikke unikt (pånær hvis grafen er et træ)
 - Et udspændende træ har anvendelser i kommunikationsnetværk
- En udspændende skov for en graf er en udspændende delgraf der er en skov



Dybde-først-søgning



Dybde-først-søgning

- Dybde-først-søgning (DFS) er en generel teknik til at gennemsøge en graf



Dybde-først-søgning

- Dybde-først-søgning (DFS) er en generel teknik til at gennemsøge en graf
 - Besøger alle knuder og kanter



Dybde-først-søgning

- Dybde-først-søgning (DFS) er en generel teknik til at gennemse en graf
 - Besøger alle knuder og kanter
 - Afgør om grafen er sammenhængende



Dybde-først-søgning

- Dybde-først-søgning (DFS) er en generel teknik til at gennemse en graf
 - Besøger alle knuder og kanter
 - Afgør om grafen er sammenhængende
 - Beregner sammenhængskomponenterne



Dybde-først-søgning

- Dybde-først-søgning (DFS) er en generel teknik til at gennemse en graf
 - Besøger alle knuder og kanter
 - Afgør om grafen er sammenhængende
 - Beregner sammenhængskomponenterne
 - Beregner en udspændende skov for grafen



Dybde-først-søgning

- Dybde-først-søgning (DFS) er en generel teknik til at gennemse en graf
 - Besøger alle knuder og kanter
 - Afgør om grafen er sammenhængende
 - Beregner sammenhængskomponenterne
 - Beregner en udspændende skov for grafen
- DFS tager tid der er proportionalt med $n+m$

Dybde-først-søgning

- Dybde-først-søgning (DFS) er en generel teknik til at gennemsøge en graf
 - Besøger alle knuder og kanter
 - Afgør om grafen er sammenhængende
 - Beregner sammenhængskomponenterne
 - Beregner en udspændende skov for grafen
- DFS tager tid der er proportionalt med $n+m$
- DFS kan udvides til at

Dybde-først-søgning

- Dybde-først-søgning (DFS) er en generel teknik til at gennemse en graf
 - Besøger alle knuder og kanter
 - Afgør om grafen er sammenhængende
 - Beregner sammenhængskomponenterne
 - Beregner en udspændende skov for grafen
- DFS tager tid der er proportionalt med $n+m$
- DFS kan udvides til at
 - Beregne en sti mellem to givne knuder (hvis en sådan findes)

Dybde-først-søgning

- Dybde-først-søgning (DFS) er en generel teknik til at gennemse en graf
 - Besøger alle knuder og kanter
 - Afgør om grafen er sammenhængende
 - Beregner sammenhængskomponenterne
 - Beregner en udspændende skov for grafen
- DFS tager tid der er proportionalt med $n+m$
- DFS kan udvides til at
 - Beregne en sti mellem to givne knuder (hvis en sådan findes)
 - Finde en kreds i grafen (hvis der er en)

DFS-algoritmen



DFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne



DFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne
- Sæt mærket “ubesøgt” på alle kanter og knuder



DFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne
- Sæt mærket “ubesøgt” på alle kanter og knuder
- For alle knuder v i G



DFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne
- Sæt mærket “ubesøgt” på alle kanter og knuder
- For alle knuder v i G
 - Hvis v er ubesøgt



DFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne
- Sæt mærket “ubesøgt” på alle kanter og knuder
- For alle knuder v i G
 - Hvis v er ubesøgt
 - $\text{DFS}(G, v)$



DFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne
- Sæt mærket “ubesøgt” på alle kanter og knuder
- For alle knuder v i G
 - Hvis v er ubesøgt
 - DFS(G, v)
- DFS(G, v):



DFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne
- Sæt mærket “ubesøgt” på alle kanter og knuder
- For alle knuder v i G
 - Hvis v er ubesøgt
 - DFS(G, v)
- DFS(G, v):
 - Giv v mærket “besøgt”

DFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne
- Sæt mærket “ubesøgt” på alle kanter og knuder
- For alle knuder v i G
 - Hvis v er ubesøgt
 - DFS(G, v)
- DFS(G, v):
 - Giv v mærket “besøgt”
 - For alle ubesøgte kanter e incident til v

DFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne
- Sæt mærket “ubesøgt” på alle kanter og knuder
- For alle knuder v i G
 - Hvis v er ubesøgt
 - DFS(G, v)
- DFS(G, v):
 - Giv v mærket “besøgt”
 - For alle ubesøgte kanter e incident til v
 - $w =$ “det andet endepunkt af e ”

DFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne
- Sæt mærket “ubesøgt” på alle kanter og knuder
- For alle knuder v i G
 - Hvis v er ubesøgt
 - DFS(G, v)
- DFS(G, v):
 - Giv v mærket “besøgt”
 - For alle ubesøgte kanter e incident til v
 - $w =$ “det andet endepunkt af e ”
 - Hvis w ikke er besøgt

DFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne
- Sæt mærket “ubesøgt” på alle kanter og knuder
- For alle knuder v i G
 - Hvis v er ubesøgt
 - DFS(G, v)
- DFS(G, v):
 - Giv v mærket “besøgt”
 - For alle ubesøgte kanter e incident til v
 - $w =$ “det andet endepunkt af e ”
 - Hvis w ikke er besøgt
 - Giv e mærket “besøgt”

DFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne
- Sæt mærket “ubesøgt” på alle kanter og knuder
- For alle knuder v i G
 - Hvis v er ubesøgt
 - DFS(G, v)
- DFS(G, v):
 - Giv v mærket “besøgt”
 - For alle ubesøgte kanter e incident til v
 - $w =$ “det andet endepunkt af e ”
 - Hvis w ikke er besøgt
 - Giv e mærket “besøgt”
 - DFS(G, w)

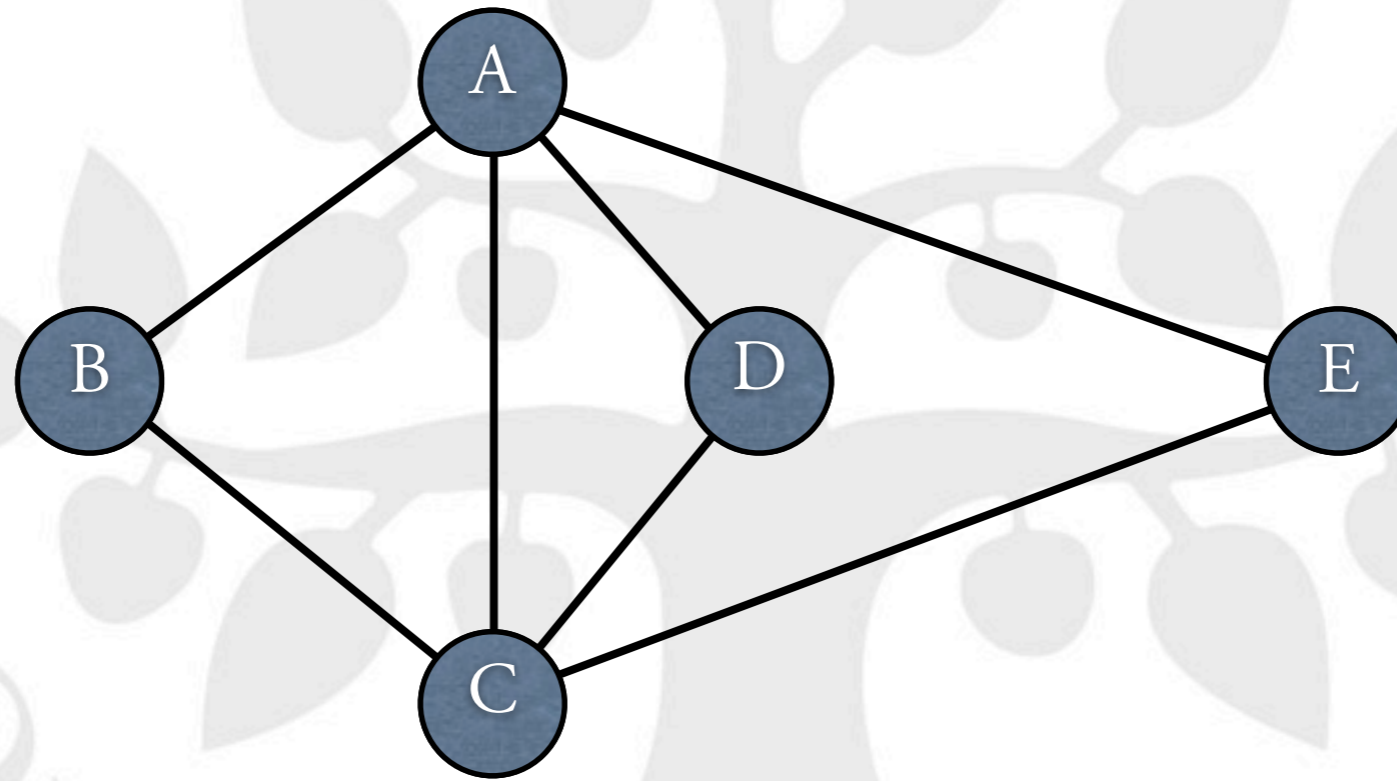
DFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne
- Sæt mærket “ubesøgt” på alle kanter og knuder
- For alle knuder v i G
 - Hvis v er ubesøgt
 - DFS(G, v)
- DFS(G, v):
 - Giv v mærket “besøgt”
 - For alle ubesøgte kanter e incident til v
 - $w =$ “det andet endepunkt af e ”
 - Hvis w ikke er besøgt
 - Giv e mærket “besøgt”
 - DFS(G, w)
 - Ellers

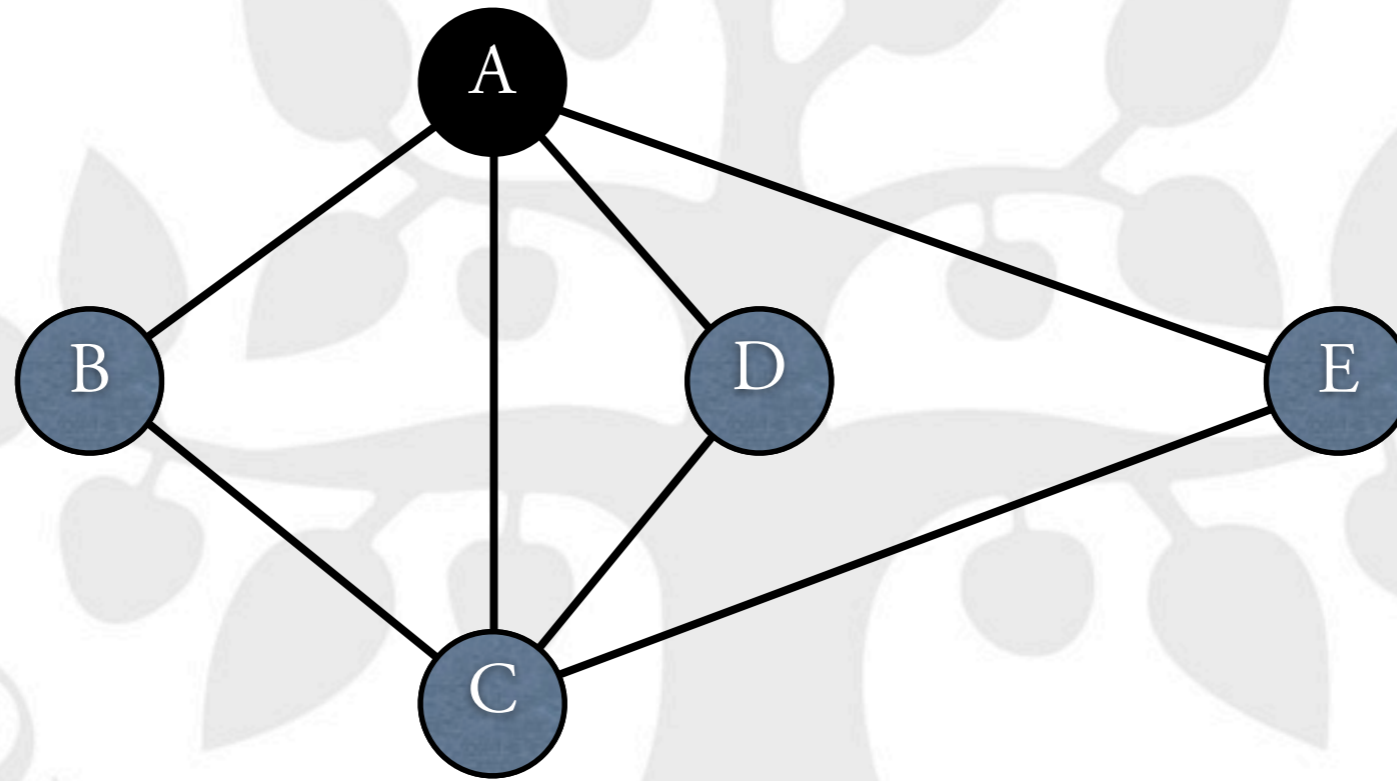
DFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne
- Sæt mærket “ubesøgt” på alle kanter og knuder
- For alle knuder v i G
 - Hvis v er ubesøgt
 - DFS(G, v)
- DFS(G, v):
 - Giv v mærket “besøgt”
 - For alle ubesøgte kanter e incident til v
 - $w =$ “det andet endepunkt af e ”
 - Hvis w ikke er besøgt
 - Giv e mærket “besøgt”
 - DFS(G, w)
 - Ellers
 - Giv e mærket “tidligere besøgt knude”

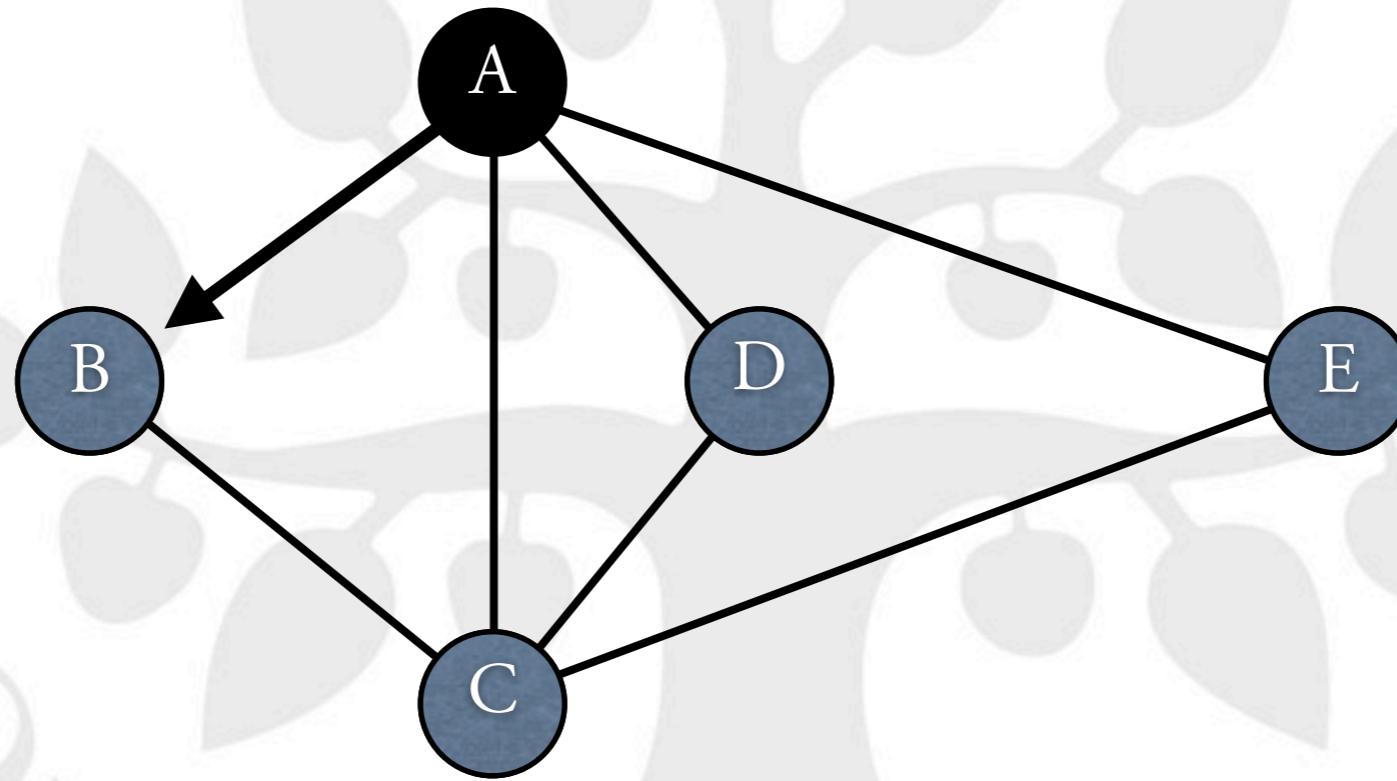
Eksempel



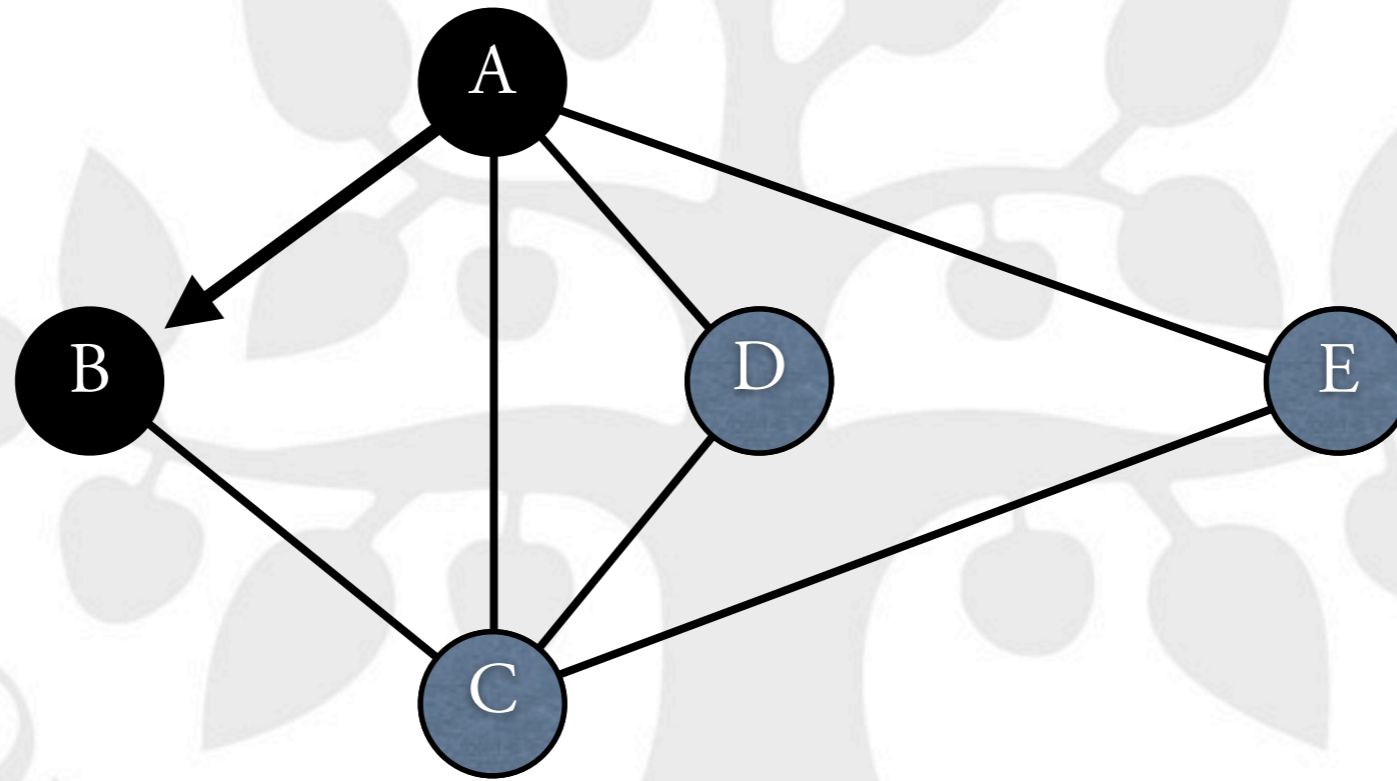
Eksempel



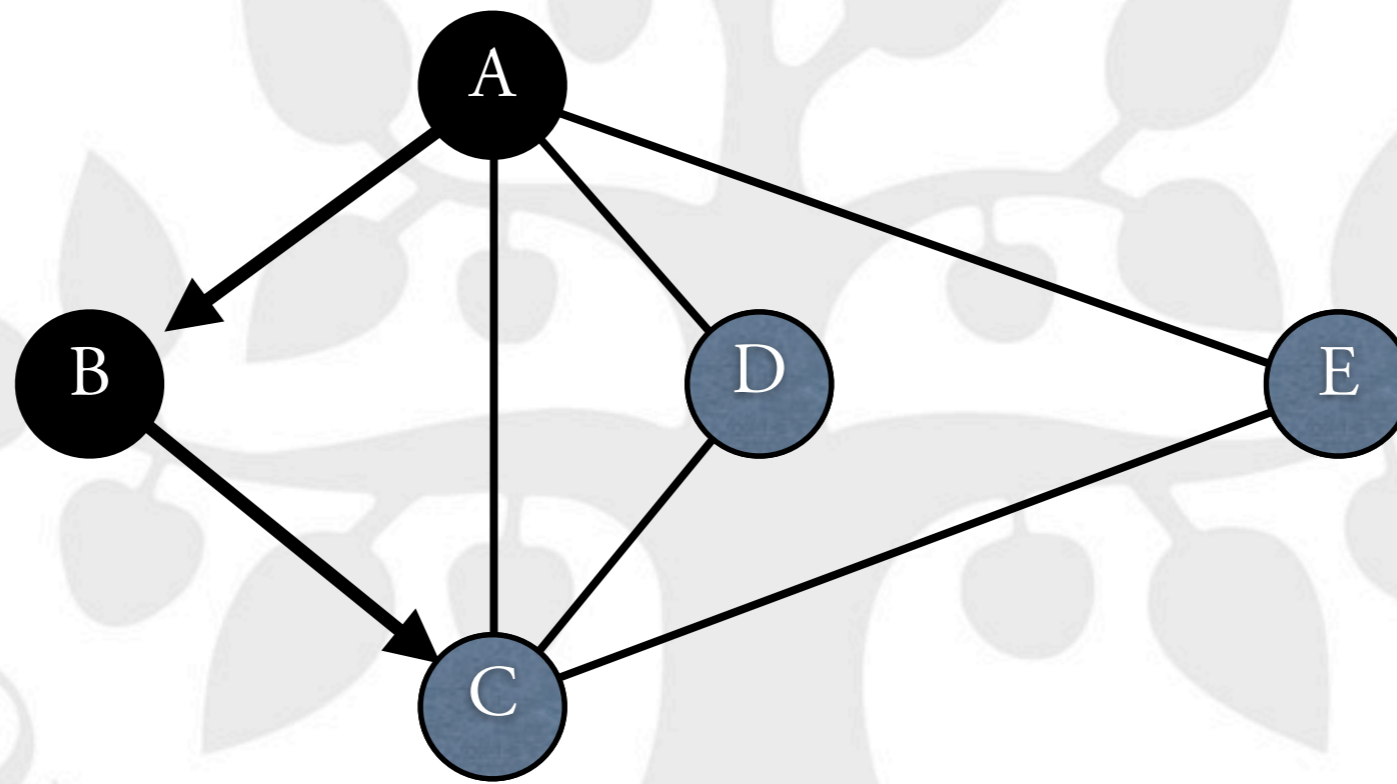
Eksempel



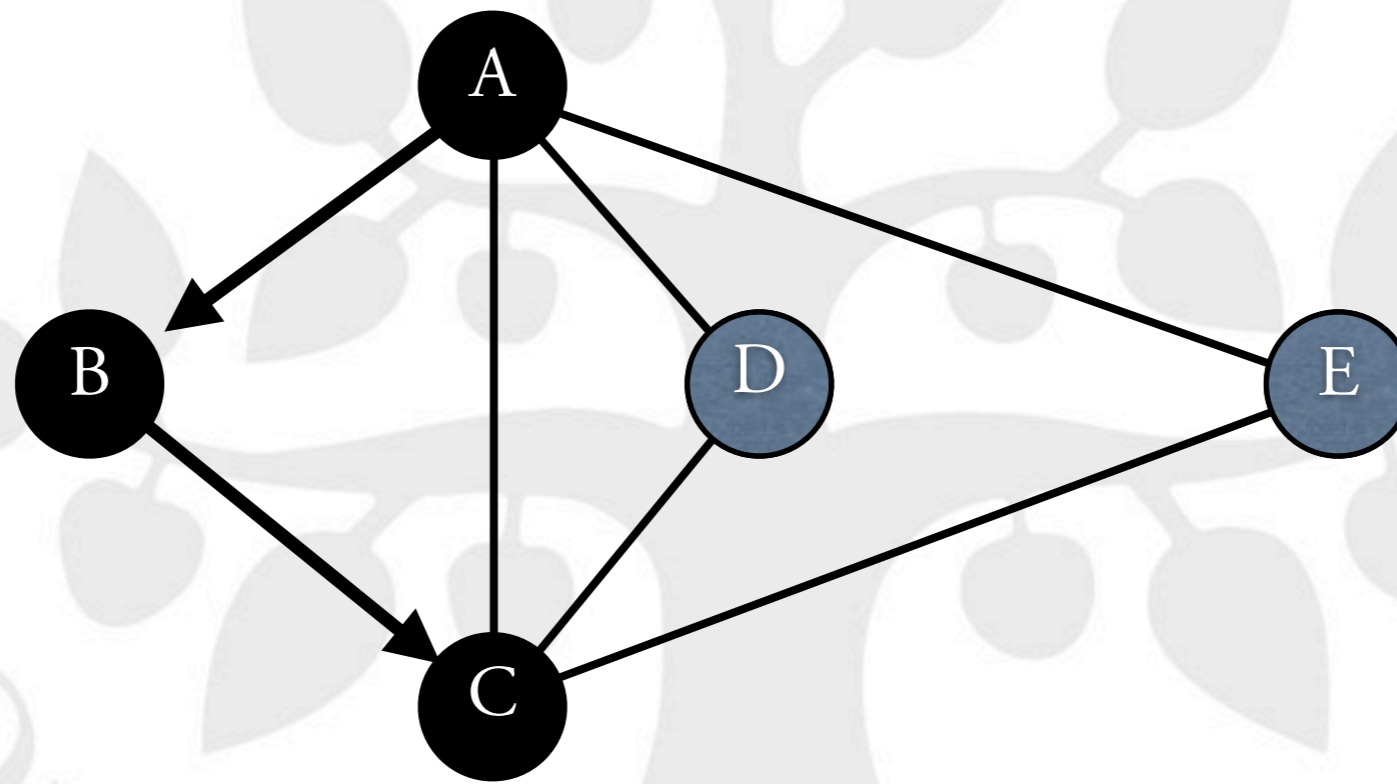
Eksempel



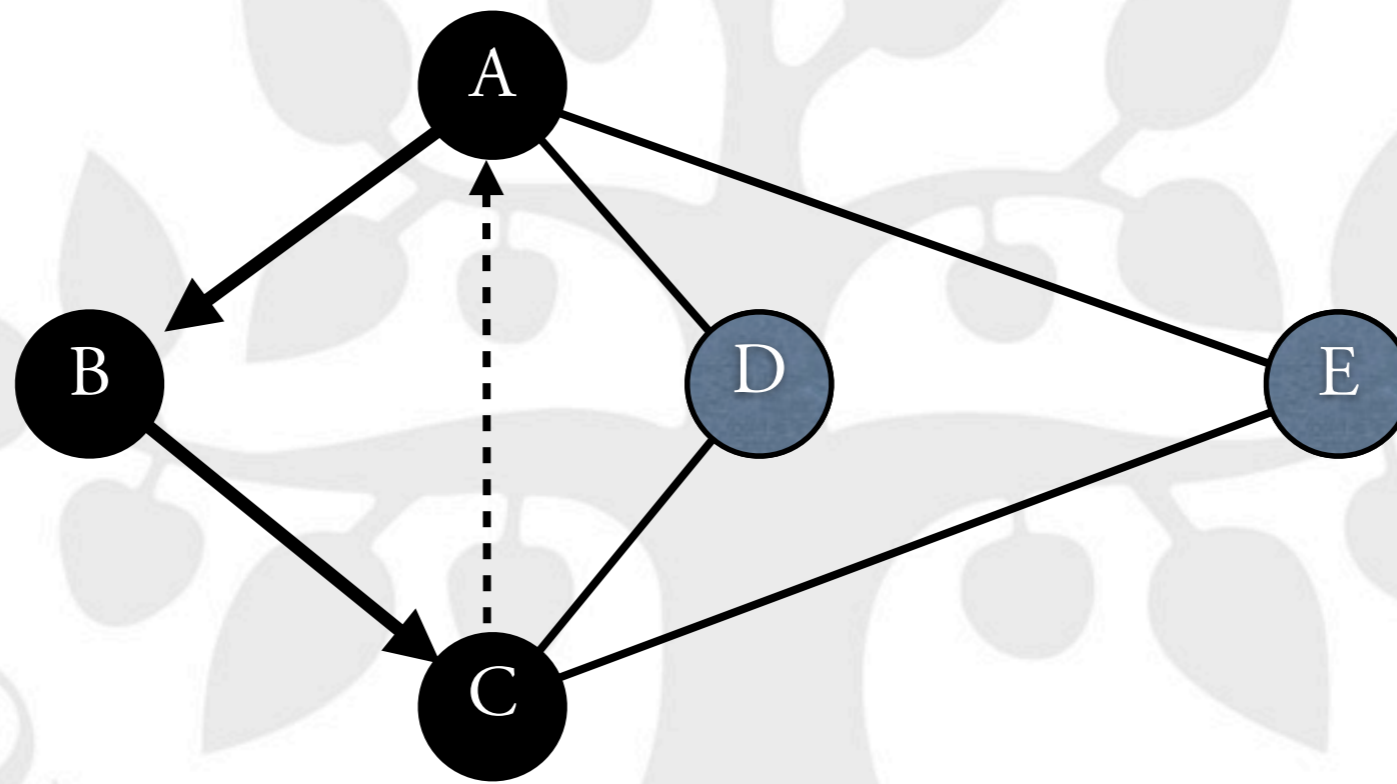
Eksempel



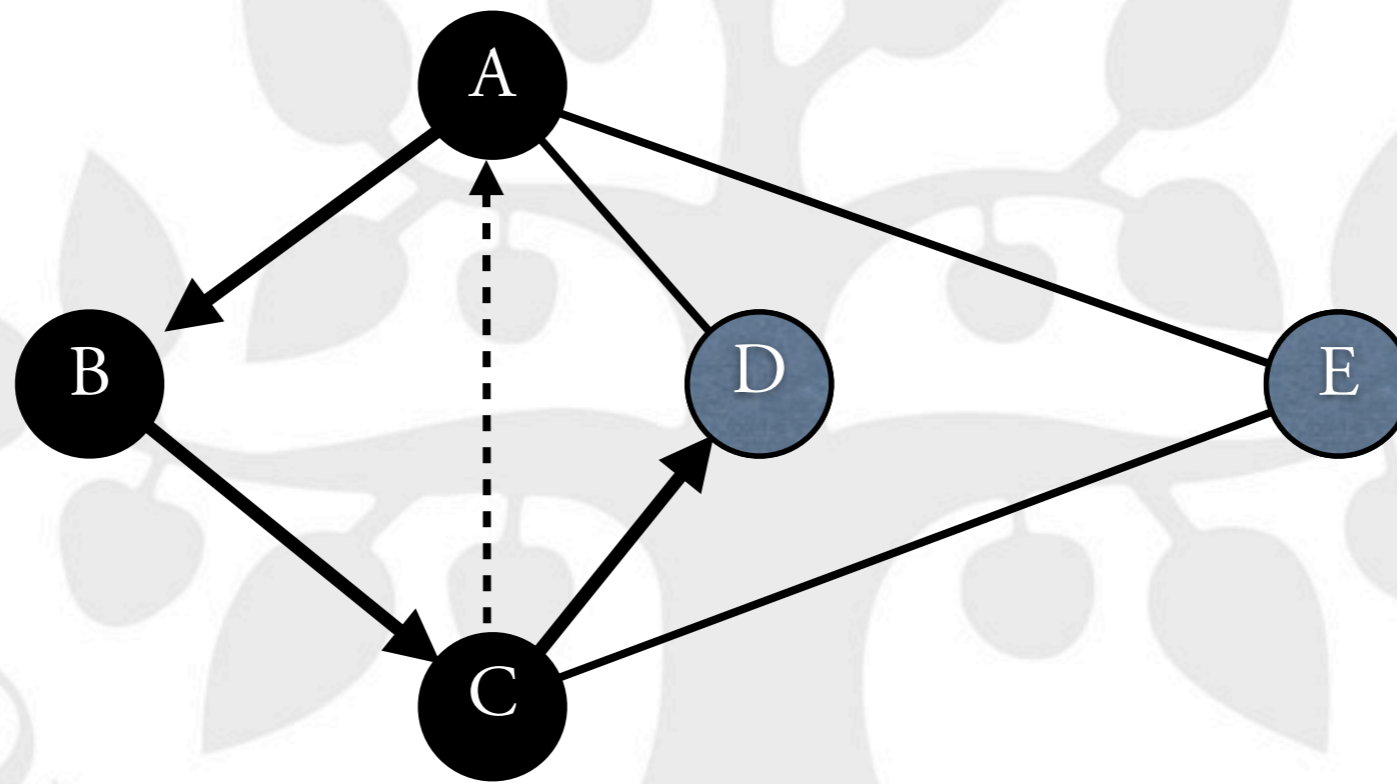
Eksempel



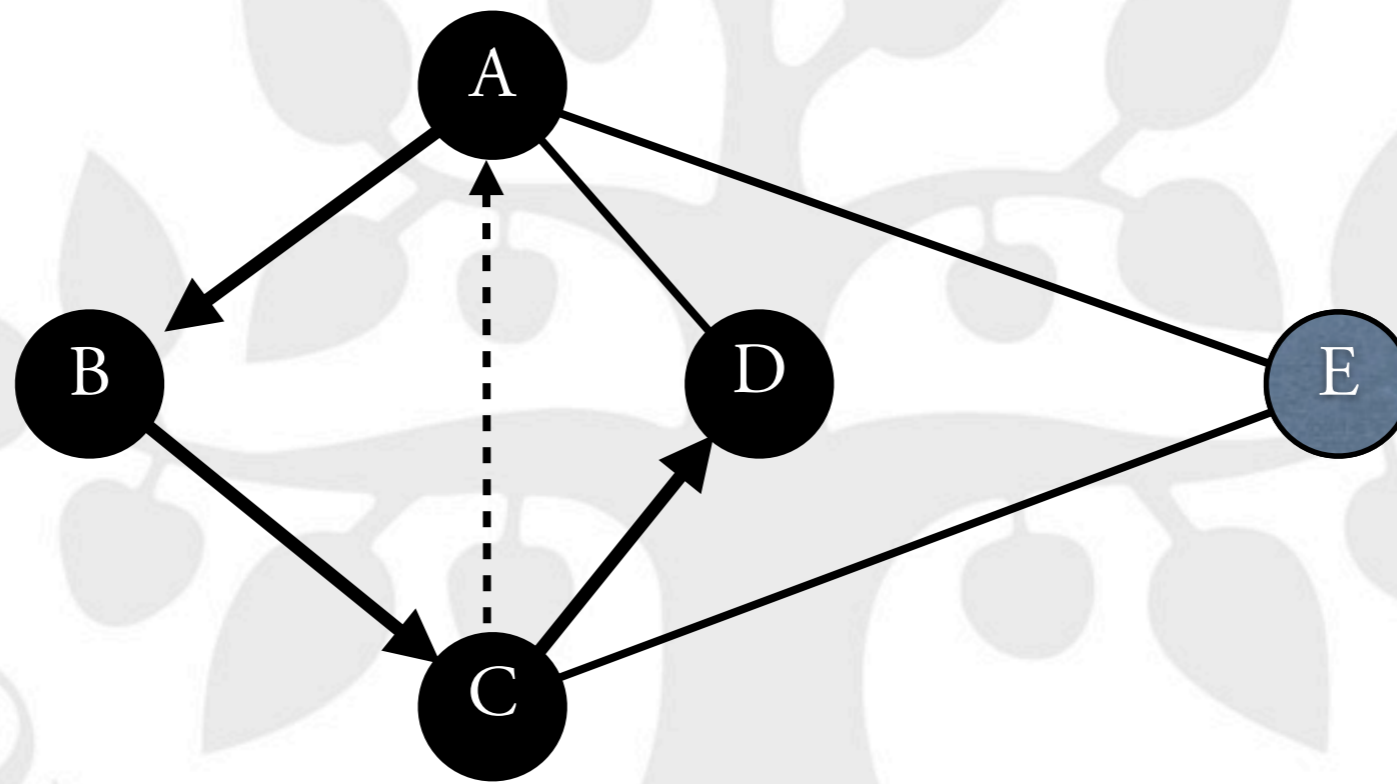
Eksempel



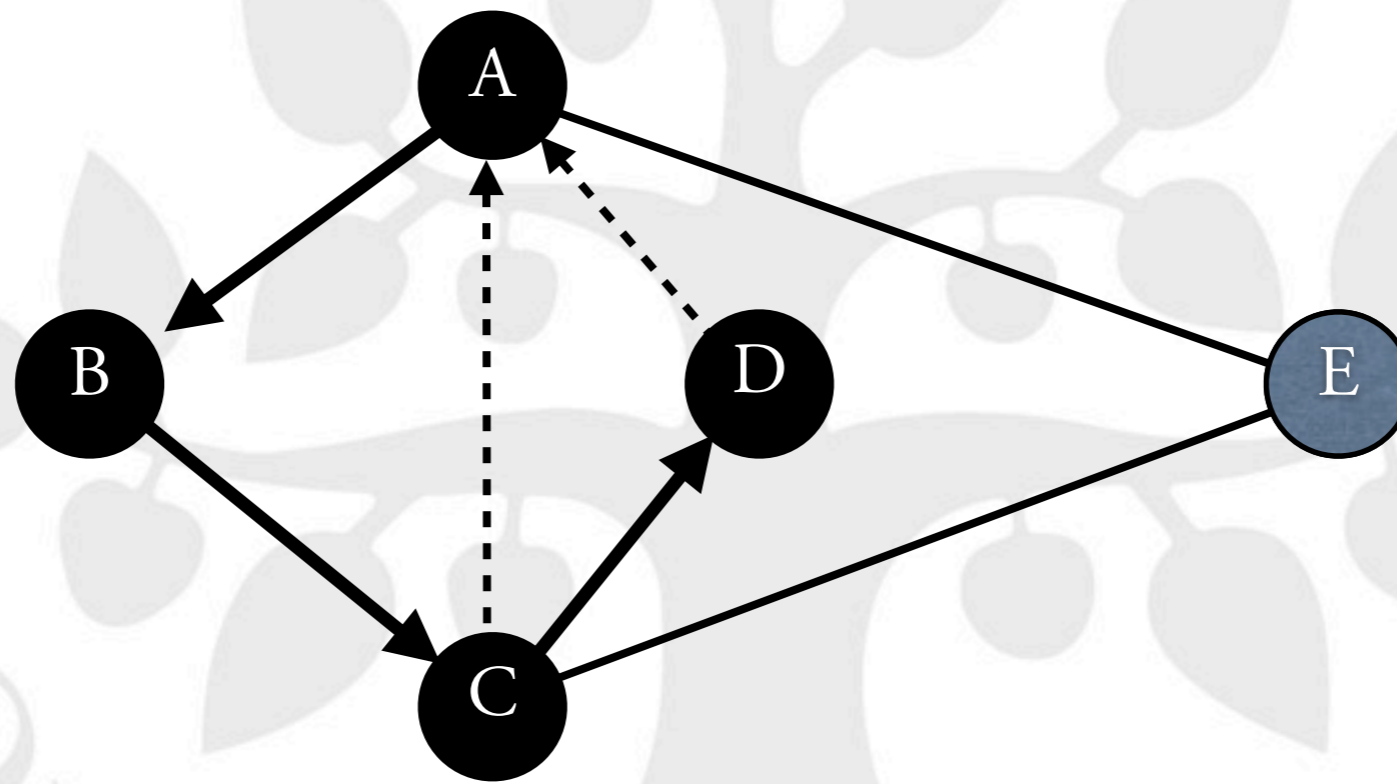
Eksempel



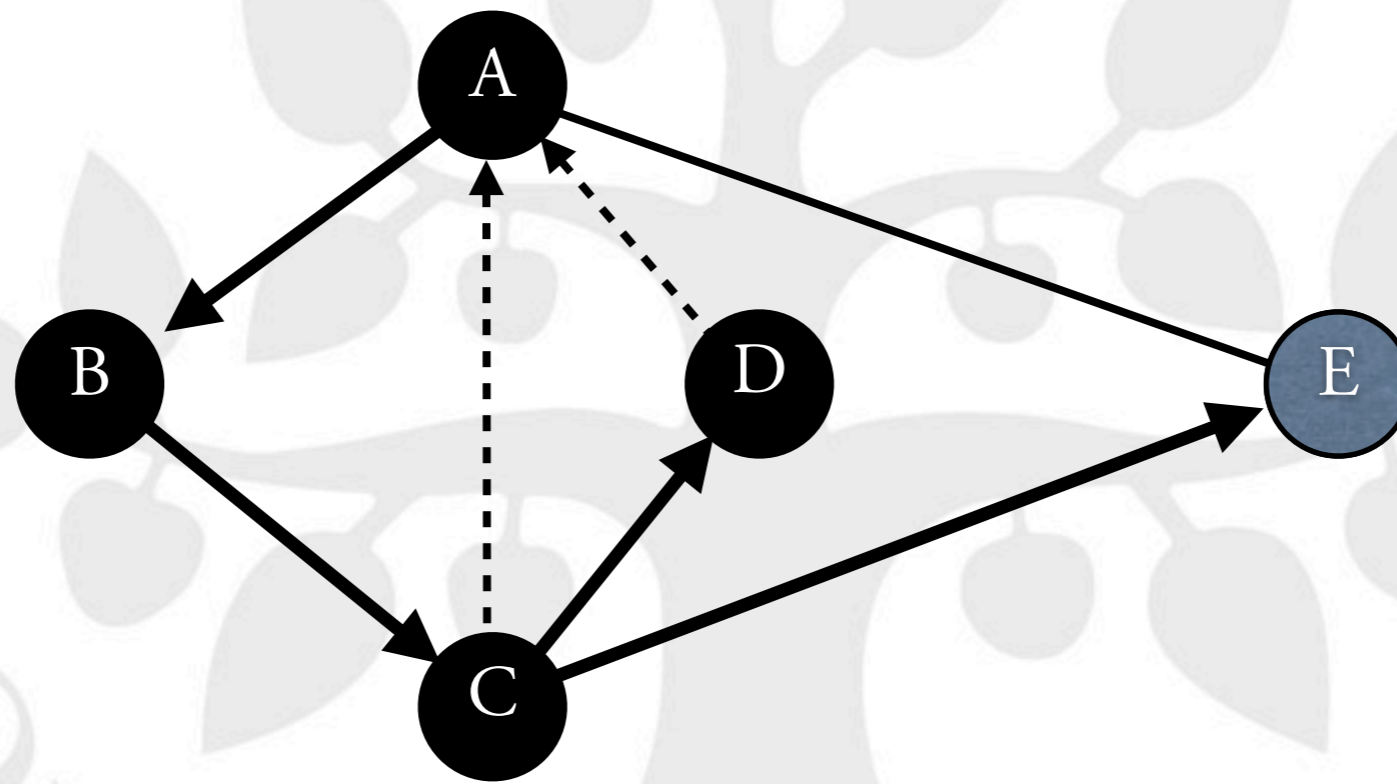
Eksempel



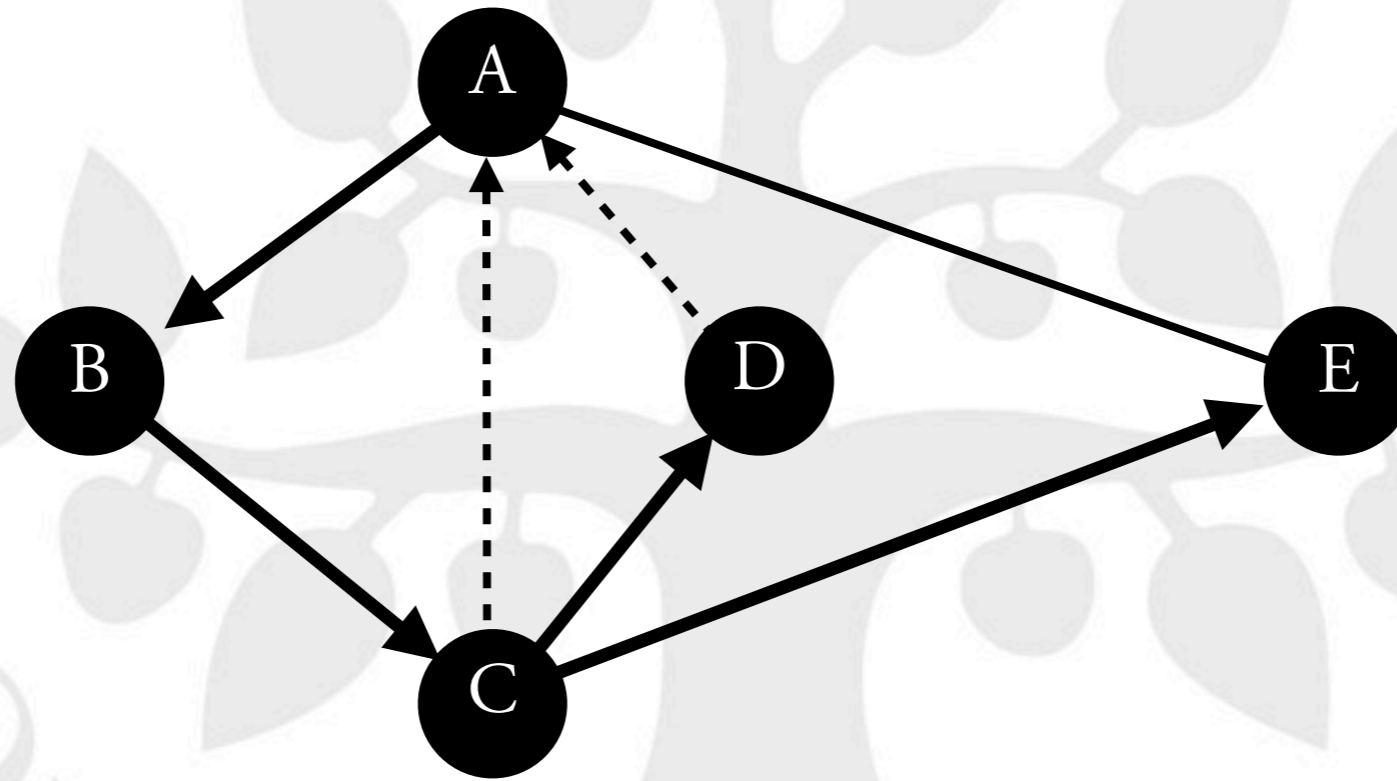
Eksempel



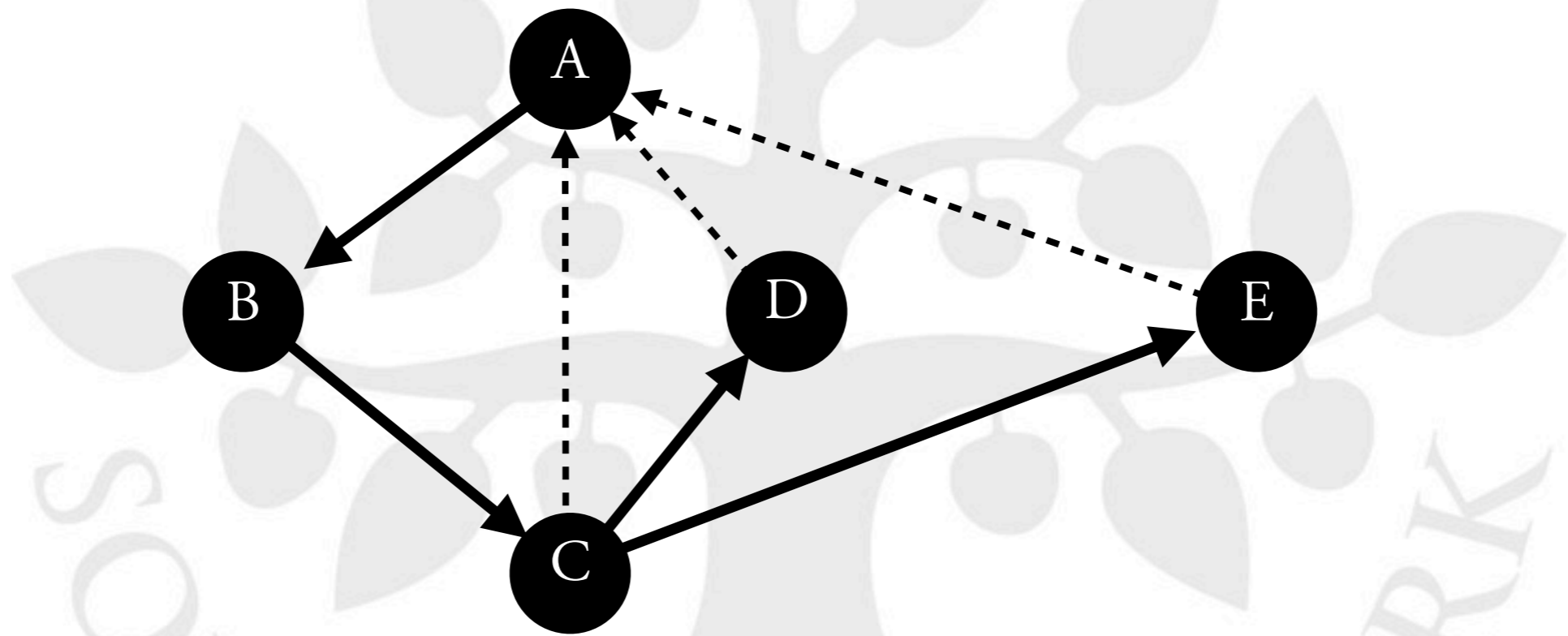
Eksempel



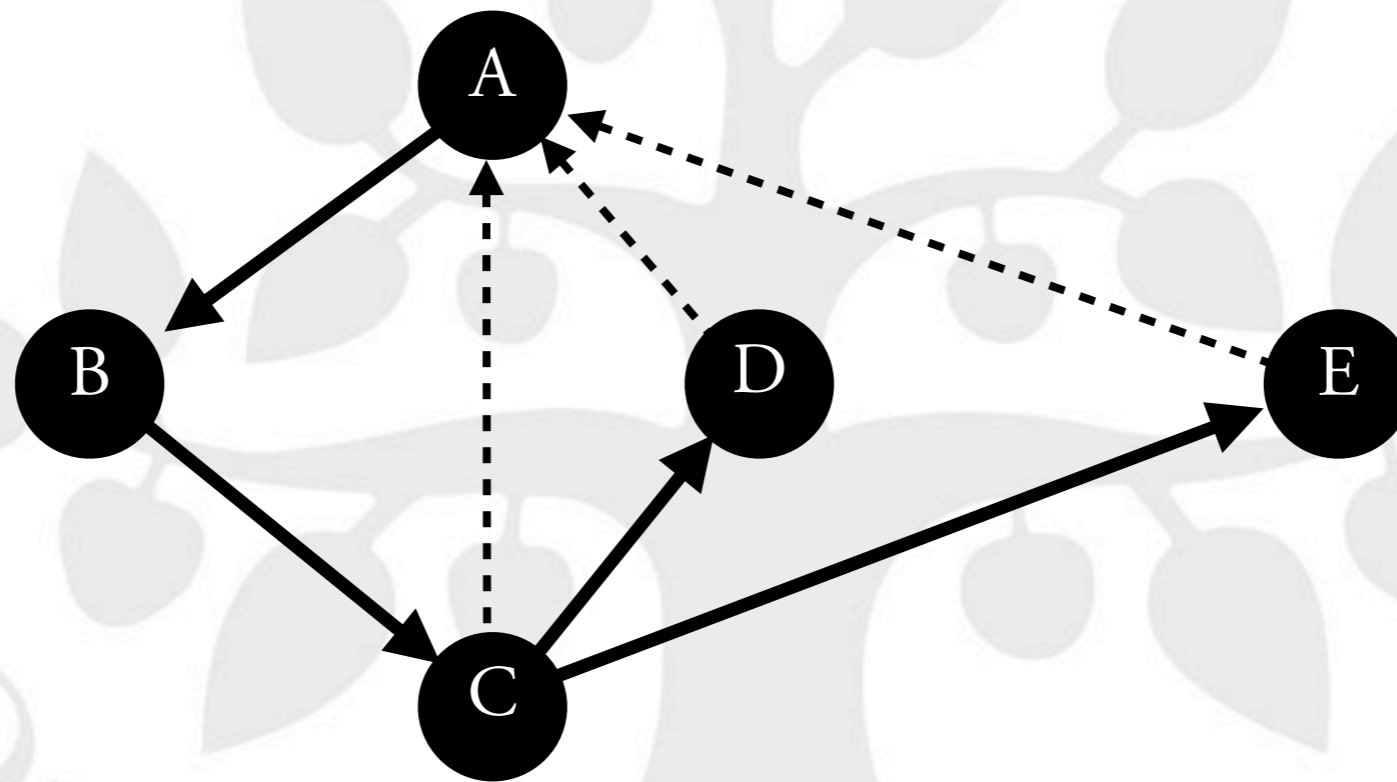
Eksempel



Eksempel

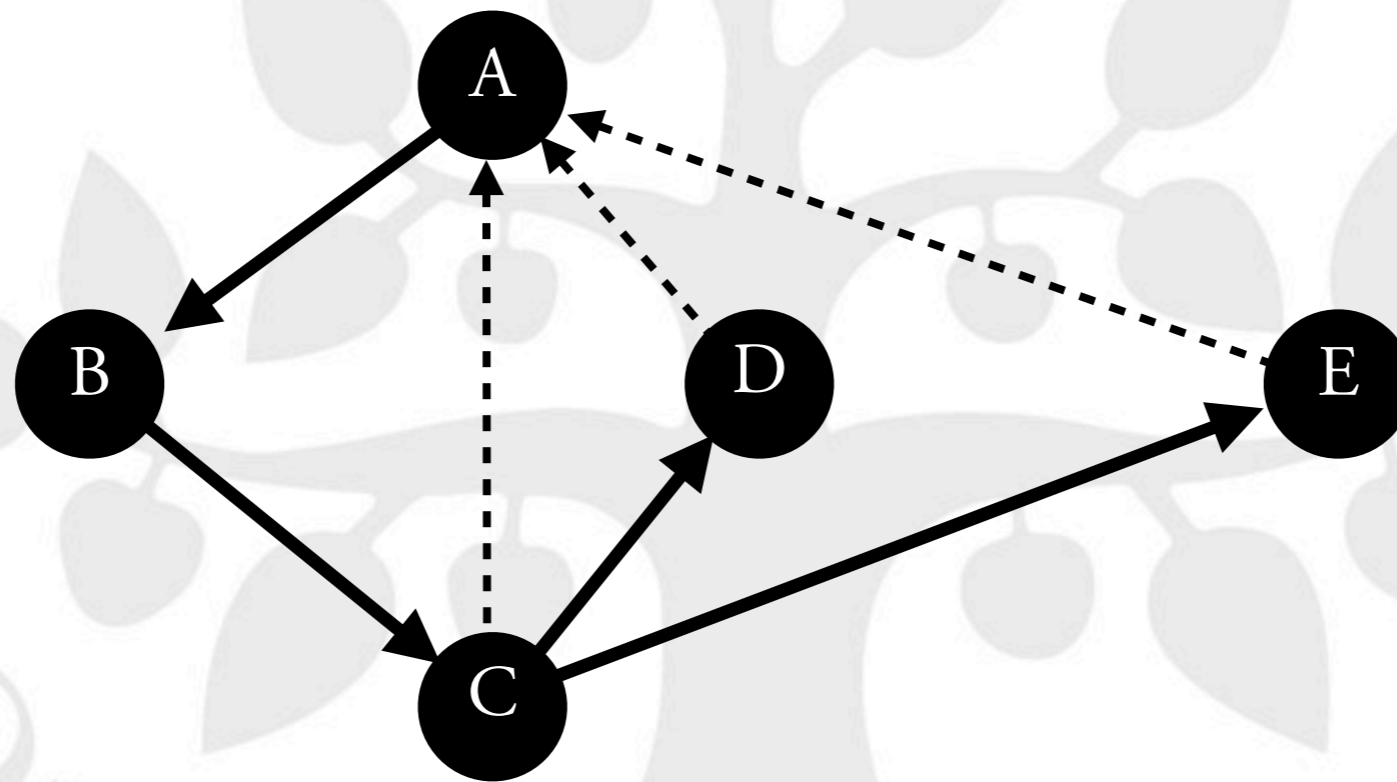


Eksempel



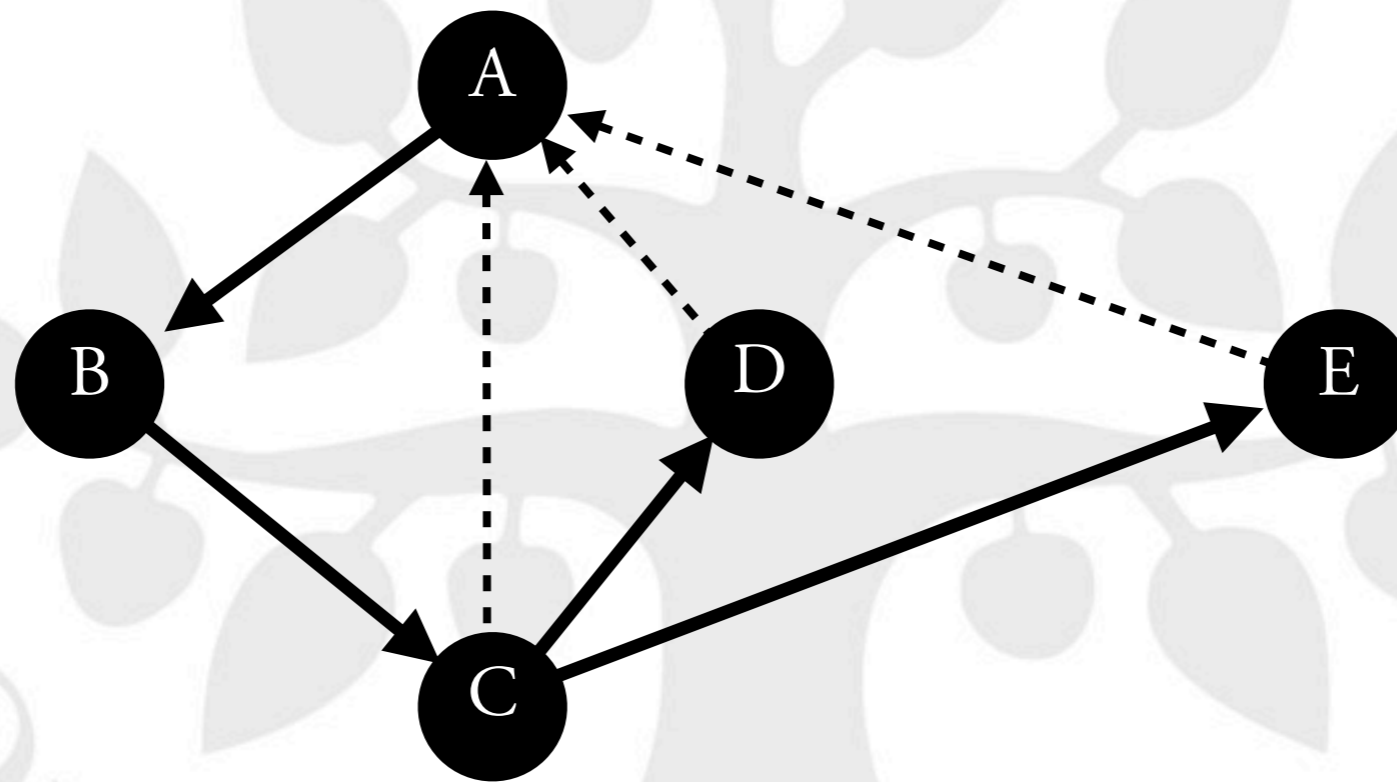
- Hvordan kan DFS udvides til at

Eksempel



- Hvordan kan DFS udvides til at
 - finde en kreds i grafen?

Eksempel



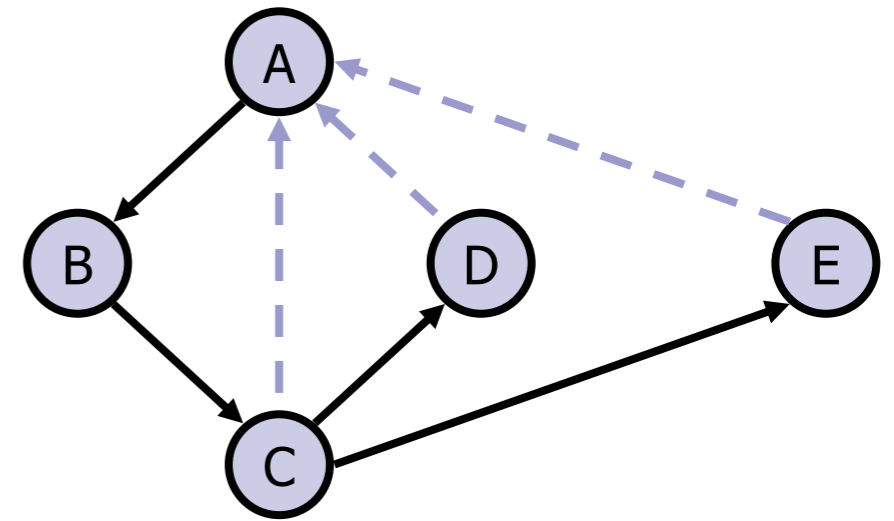
- Hvordan kan DFS udvides til at
 - finde en kreds i grafen?
 - beregne en sti mellem to givne knuder?



DFS's egenskaber

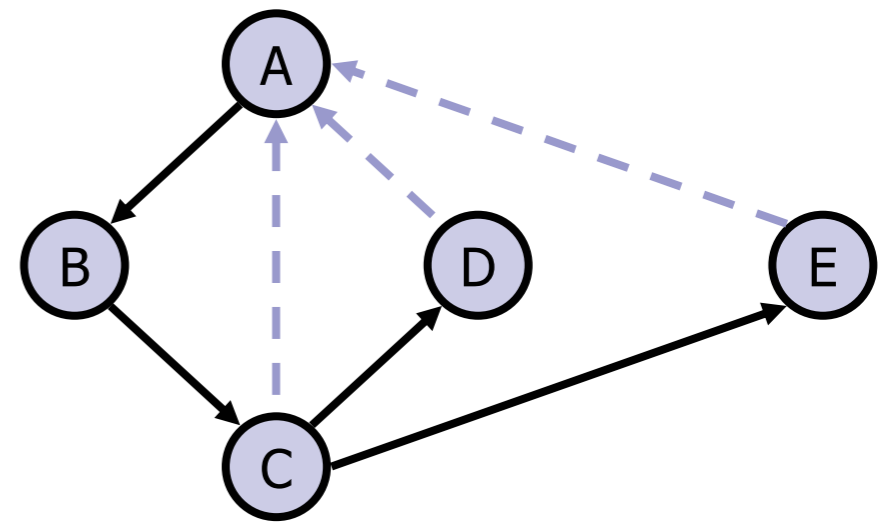


DFS's egenskaber



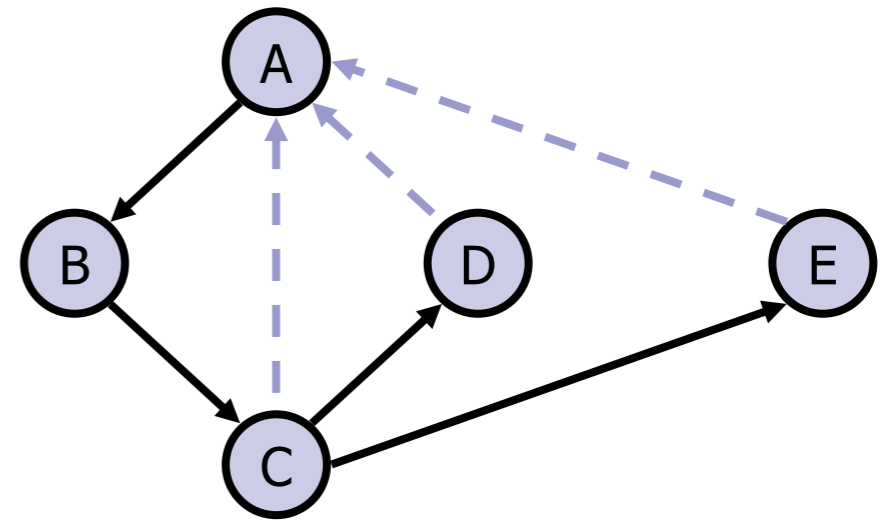
DFS's egenskaber

- Egenskab 1



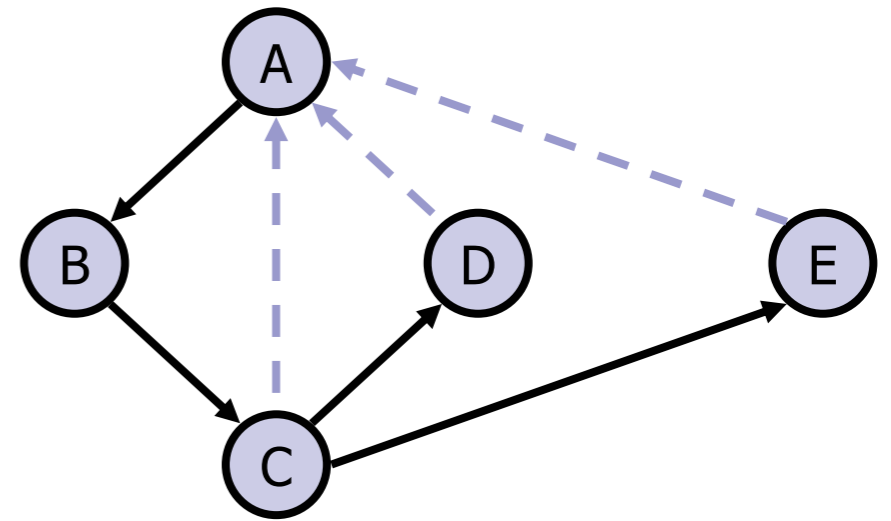
DFS's egenskaber

- Egenskab 1
 - $\text{DFS}(G, v)$ besøger alle knuder og kanter i den sammenhængskomponent v er en del af



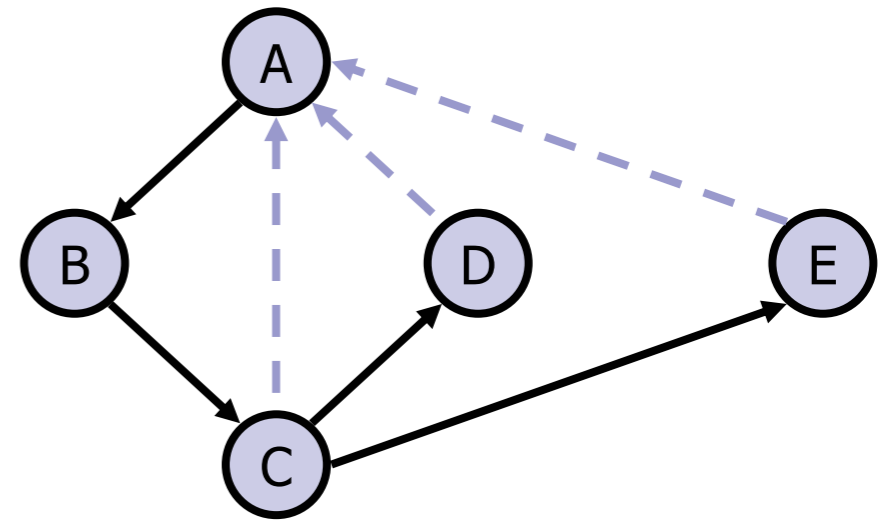
DFS's egenskaber

- Egenskab 1
 - $\text{DFS}(G, v)$ besøger alle knuder og kanter i den sammenhængskomponent v er en del af
- Egenskab 2



DFS's egenskaber

- Egenskab 1
 - $\text{DFS}(G, v)$ besøger alle knuder og kanter i den sammenhængskomponent v er en del af
- Egenskab 2
 - De kanter $\text{DFS}(G, v)$ mærker som "besøgt" danner et udspændende træ af den sammenhængskomponent v er en del af



Node.java

```
import java.util.ArrayList;
public class Node {
    private ArrayList<Node> neighbours;
    private String name;
    private boolean mark;

    public Node( String n ) {
        neighbours = new ArrayList<Node>();
        name = n;
        mark = false;
    }
    public void addNeighbour( Node v ) {
        neighbours.add( v );
    }
    public ArrayList<Node> getNeighbours() {
        return neighbours;
    }
    public void setMark( boolean value ) {
        mark = value;
    }
    public boolean getMark() {
        return mark;
    }
    public String toString() {
        return name;
    }
}
```



DFS.java

```
import java.util.ArrayList;
public class DFS {
    public static void main( String[] args ) {
        Node a = new Node( "A" );
        Node b = new Node( "B" );
        Node c = new Node( "C" );
        Node d = new Node( "D" );
        Node e = new Node( "E" );

        a.addNeighbour( b );
        a.addNeighbour( c );
        a.addNeighbour( d );
        a.addNeighbour( e );

        b.addNeighbour( a );
        b.addNeighbour( c );

        c.addNeighbour( a );
        c.addNeighbour( b );
        c.addNeighbour( d );
        c.addNeighbour( e );

        d.addNeighbour( a );
        d.addNeighbour( c );

        e.addNeighbour( a );
        e.addNeighbour( c );

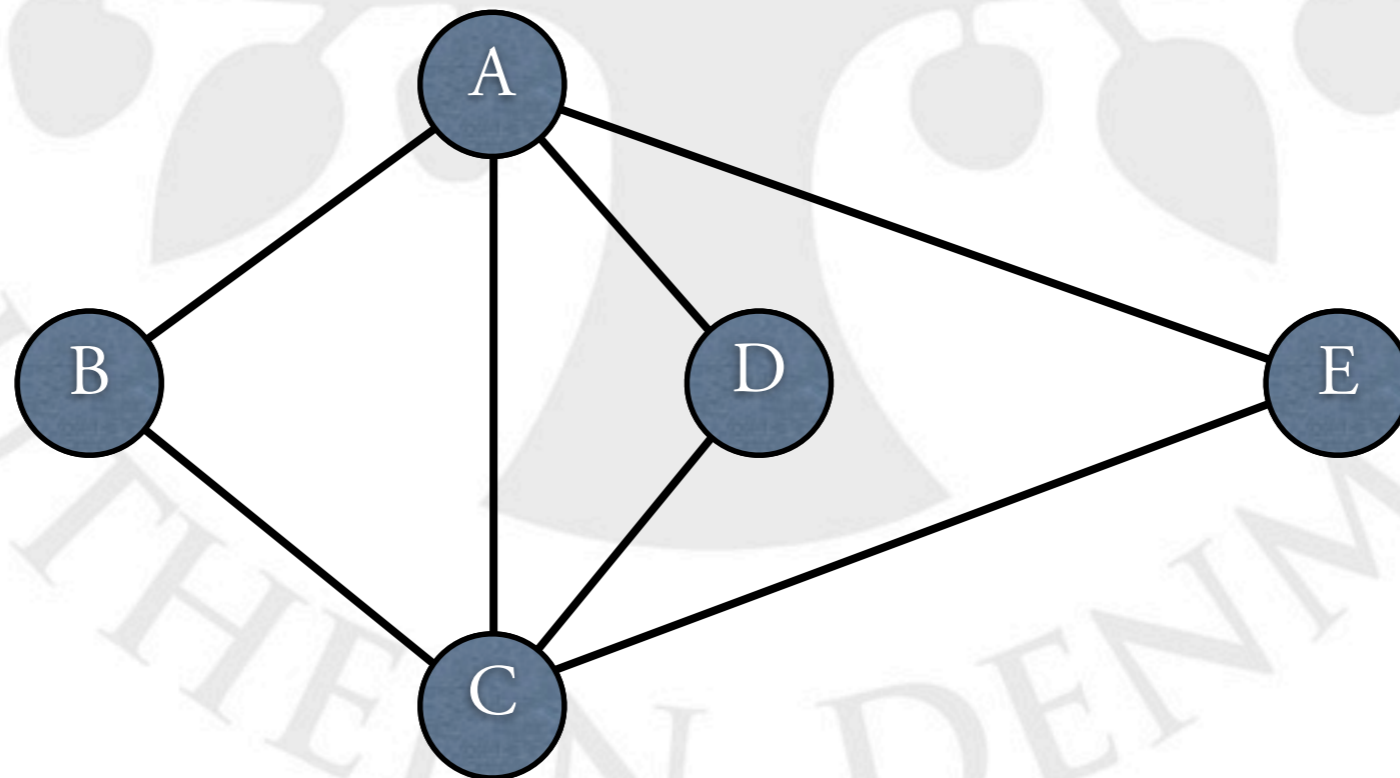
        DFS( a );
    }
}
```

DFS.java (cont.)

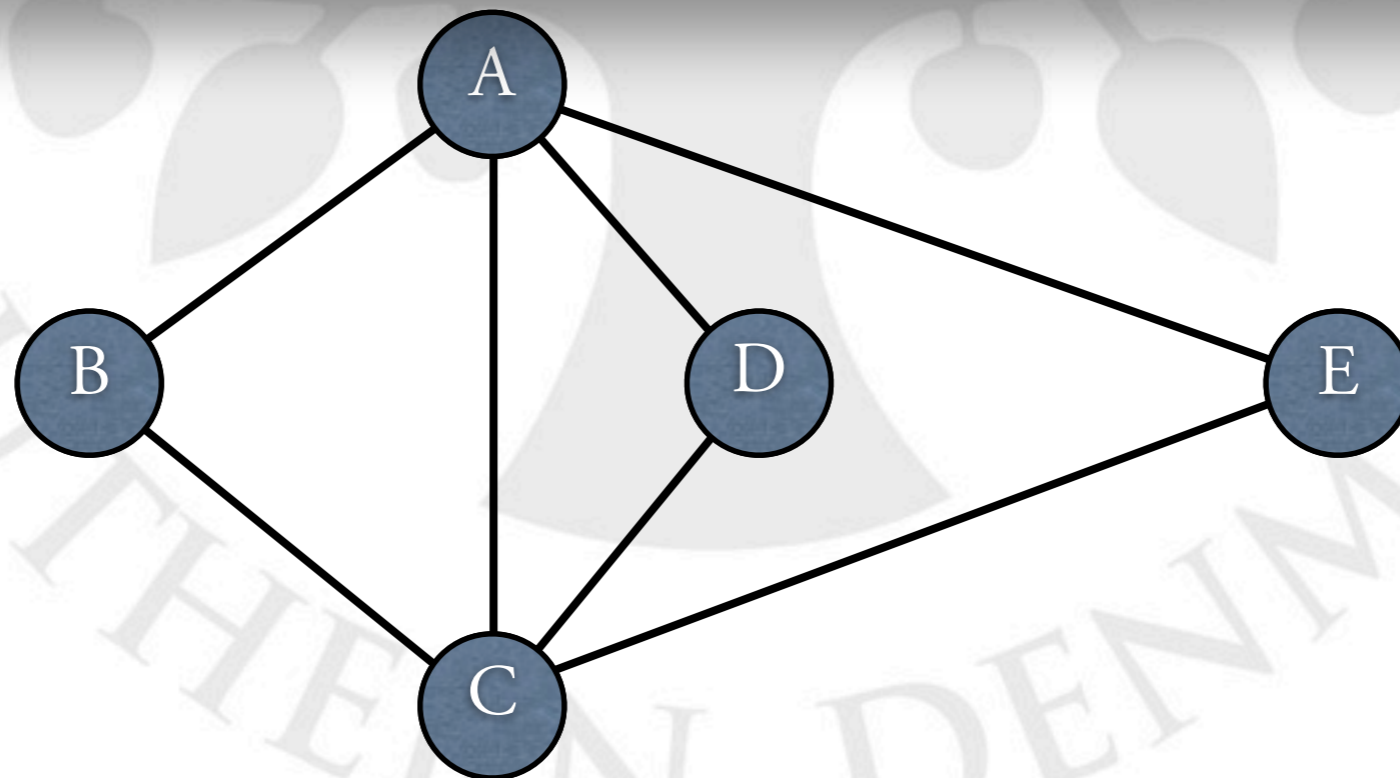
```
public static void DFS( Node v ) {
    v.setMark( true );
    for( Node w : v.getNeighbours() ) {
        if( !w.getMark() ) {
            System.out.println( v + ": visiting " + w + " next" );
            DFS( w );
        } else {
            System.out.println( v + ": " + w + " already visited" );
        }
    }
}
```



Output

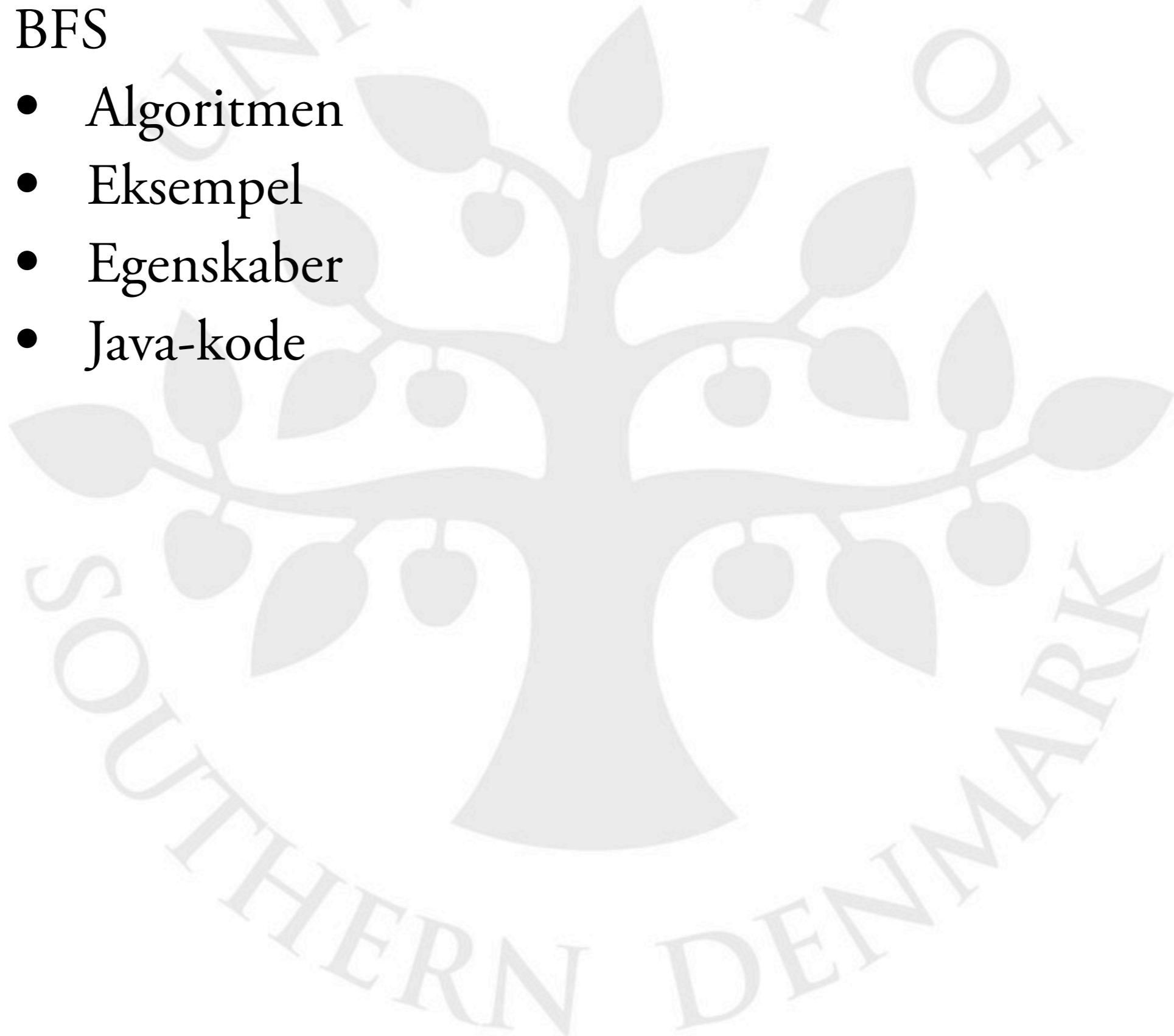


```
Terminal — bash — 66x17
MAC-SDU-00001:7 petersk$ javac DFS.java
MAC-SDU-00001:7 petersk$ java DFS
A: visiting B next
B: A already visited
B: visiting C next
C: A already visited
C: B already visited
C: visiting D next
D: A already visited
D: C already visited
C: visiting E next
E: A already visited
E: C already visited
A: C already visited
A: D already visited
A: E already visited
MAC-SDU-00001:7 petersk$
```



Brede-først-søgning

- BFS
 - Algoritmen
 - Eksempel
 - Egenskaber
 - Java-kode



Brede-først-søgning



Brede-først-søgning

- Brede-først-søgning (BFS) er en generel teknik til at gennemsøge en graf



Brede-først-søgning

- Brede-først-søgning (BFS) er en generel teknik til at gennemse en graf
 - Besøger alle knuder og kanter



Brede-først-søgning

- Brede-først-søgning (BFS) er en generel teknik til at gennemsøge en graf
 - Besøger alle knuder og kanter
 - Afgør om grafen er sammenhængende



Brede-først-søgning

- Brede-først-søgning (BFS) er en generel teknik til at gennemse en graf
 - Besøger alle knuder og kanter
 - Afgør om grafen er sammenhængende
 - Beregner sammenhængskomponenterne



Brede-først-søgning

- Brede-først-søgning (BFS) er en generel teknik til at gennemsøge en graf
 - Besøger alle knuder og kanter
 - Afgør om grafen er sammenhængende
 - Beregner sammenhængskomponenterne
 - Beregner en udspændende skov for grafen



Brede-først-søgning

- Brede-først-søgning (BFS) er en generel teknik til at gennem søge en graf
 - Besøger alle knuder og kanter
 - Afgør om grafen er sammenhængende
 - Beregner sammenhængskomponenterne
 - Beregner en udspændende skov for grafen
- BFS tager tid der er proportionalt med $n+m$



Brede-først-søgning

- Brede-først-søgning (BFS) er en generel teknik til at gennemse en graf
 - Besøger alle knuder og kanter
 - Afgør om grafen er sammenhængende
 - Beregner sammenhængskomponenterne
 - Beregner en udspændende skov for grafen
- BFS tager tid der er proportionalt med $n+m$
- BFS kan udvides til at

Brede-først-søgning

- Brede-først-søgning (BFS) er en generel teknik til at gennemsøge en graf
 - Besøger alle knuder og kanter
 - Afgør om grafen er sammenhængende
 - Beregner sammenhængskomponenterne
 - Beregner en udspændende skov for grafen
- BFS tager tid der er proportionalt med $n+m$
- BFS kan udvides til at
 - Beregne den korteste sti mellem to givne knuder (hvis der findes en sti)

Brede-først-søgning

- Brede-først-søgning (BFS) er en generel teknik til at gennemsøge en graf
 - Besøger alle knuder og kanter
 - Afgør om grafen er sammenhængende
 - Beregner sammenhængskomponenterne
 - Beregner en udspændende skov for grafen
- BFS tager tid der er proportionalt med $n+m$
- BFS kan udvides til at
 - Beregne den korteste sti mellem to givne knuder (hvis der findes en sti)
 - Finde en kreds i grafen (hvis der er en)

BFS-algoritmen



BFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne



BFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne
- Sæt mærket “ubesøgt” på alle kanter og knuder



BFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne
- Sæt mærket “ubesøgt” på alle kanter og knuder
- For alle knuder v i G



BFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne
- Sæt mærket “ubesøgt” på alle kanter og knuder
- For alle knuder v i G
 - Hvis v er ubesøgt



BFS-algoritmen

- Algoritmen sætter “mærker” på knuderne og kanterne
- Sæt mærket “ubesøgt” på alle kanter og knuder
- For alle knuder v i G
 - Hvis v er ubesøgt
 - $\text{BFS}(G, v)$

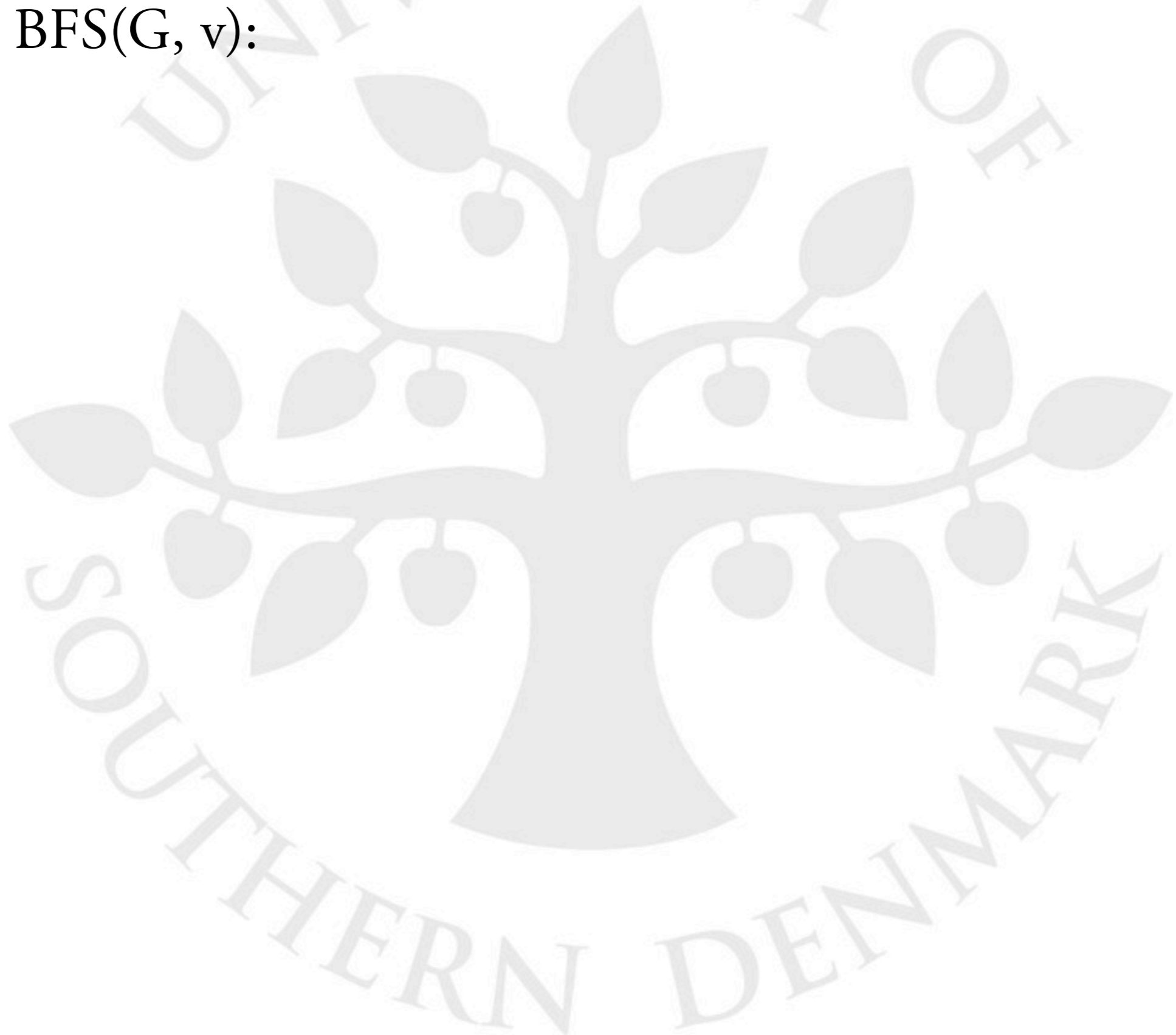


BFS-algoritmen



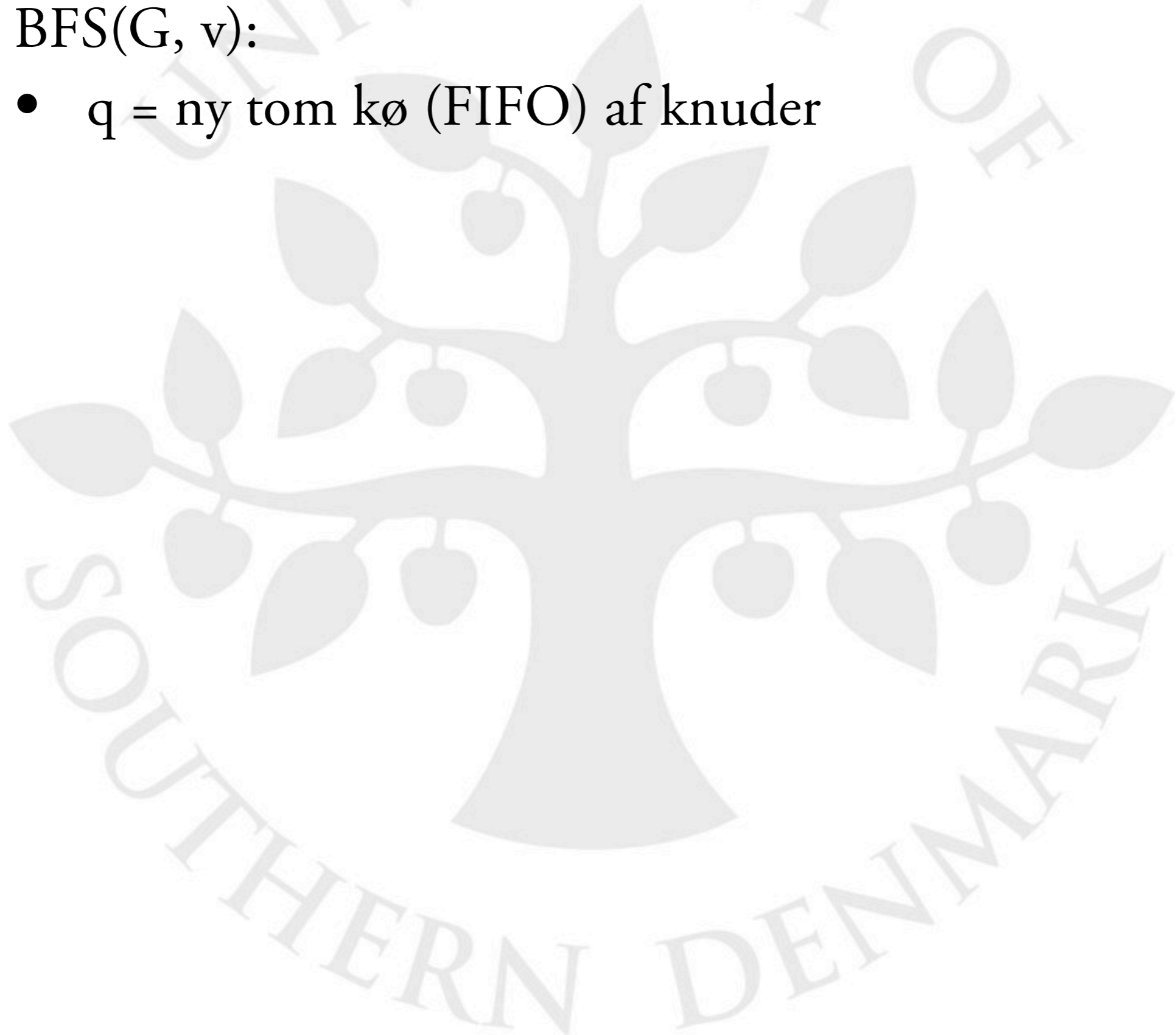
BFS-algoritmen

- BFS(G, v):



BFS-algoritmen

- BFS(G, v):
 - q = ny tom kø (FIFO) af knuder



BFS-algoritmen

- BFS(G, v):
 - q = ny tom kø (FIFO) af knuder
 - Marker v som “set”



BFS-algoritmen

- BFS(G, v):
 - q = ny tom kø (FIFO) af knuder
 - Marker v som “set”
 - Indsæt v i q



BFS-algoritmen

- BFS(G, v):
 - q = ny tom kø (FIFO) af knuder
 - Marker v som “set”
 - Indsæt v i q
 - Så længe q ikke er tom



BFS-algoritmen

- BFS(G, v):
 - q = ny tom kø (FIFO) af knuder
 - Marker v som “set”
 - Indsæt v i q
 - Så længe q ikke er tom
 - u = den næste knude i q



BFS-algoritmen

- BFS(G, v):
 - q = ny tom kø (FIFO) af knuder
 - Marker v som “set”
 - Indsæt v i q
 - Så længe q ikke er tom
 - u = den næste knude i q
 - Besøg u



BFS-algoritmen

- BFS(G, v):
 - q = ny tom kø (FIFO) af knuder
 - Marker v som “set”
 - Indsæt v i q
 - Så længe q ikke er tom
 - u = den næste knude i q
 - Besøg u
 - For alle ikke-sete naboer w til u

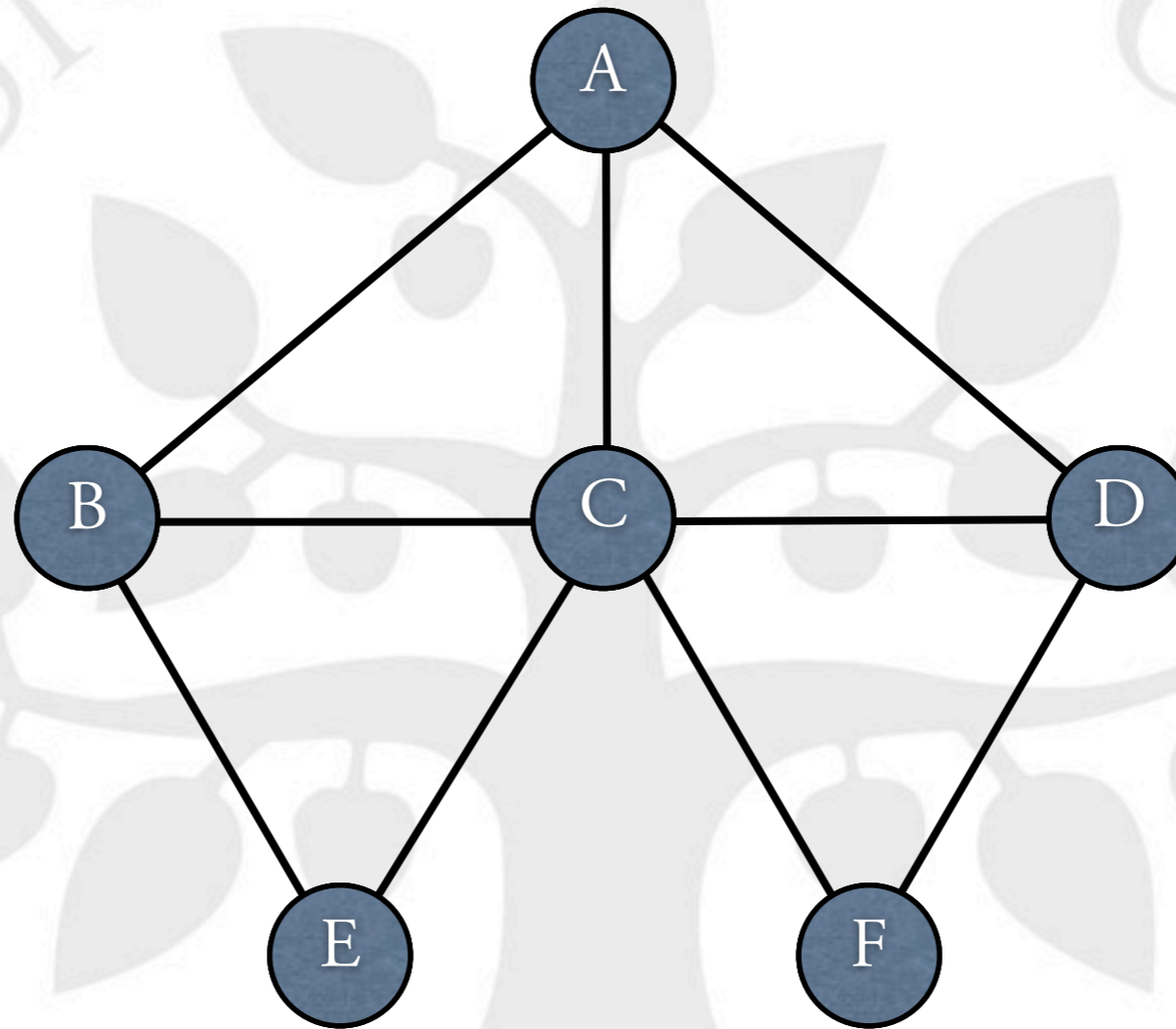
BFS-algoritmen

- BFS(G, v):
 - q = ny tom kø (FIFO) af knuder
 - Marker v som “set”
 - Indsæt v i q
 - Så længe q ikke er tom
 - u = den næste knude i q
 - Besøg u
 - For alle ikke-sete naboer w til u
 - Marker w som “set”

BFS-algoritmen

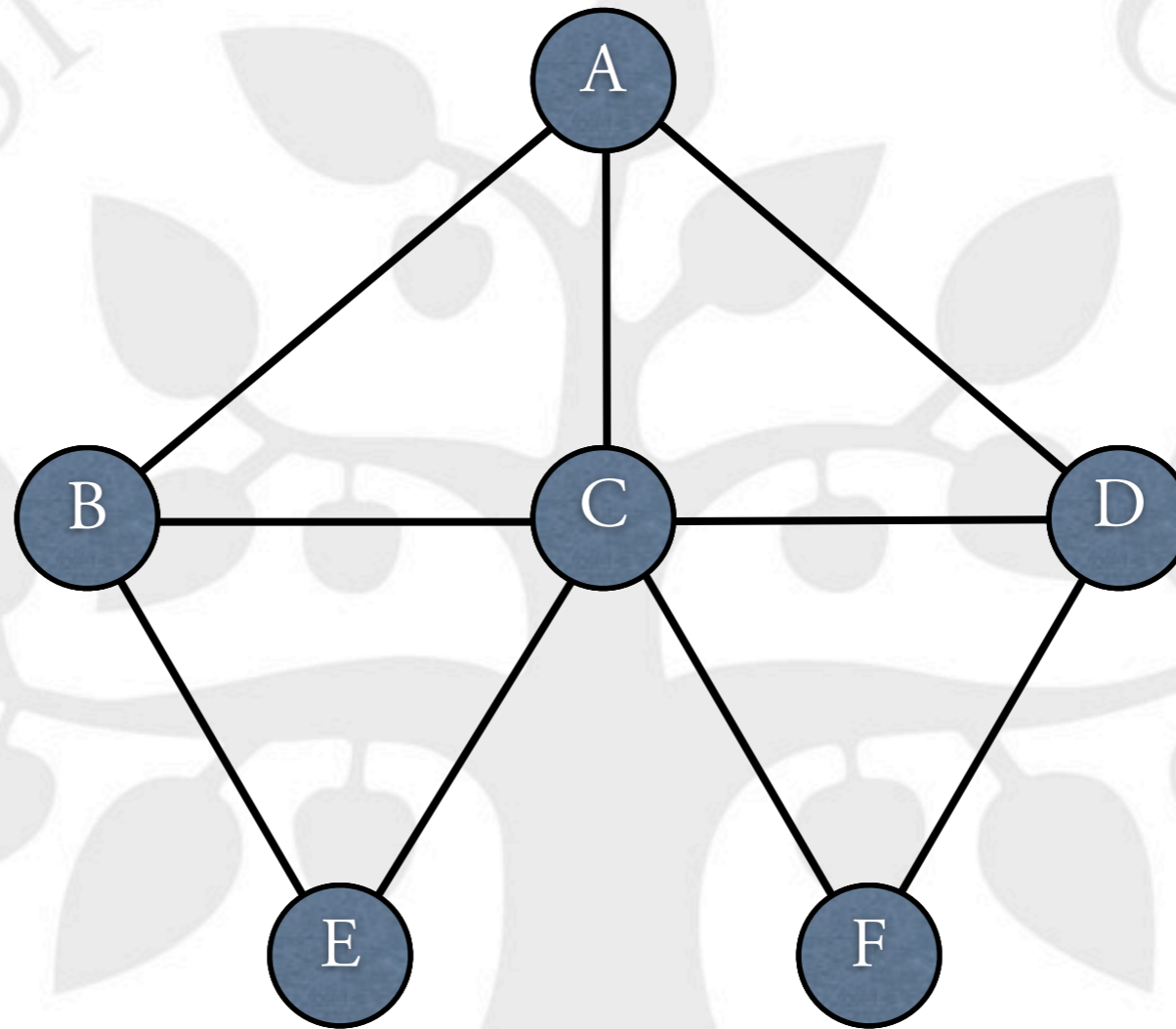
- BFS(G, v):
 - q = ny tom kø (FIFO) af knuder
 - Marker v som “set”
 - Indsæt v i q
 - Så længe q ikke er tom
 - u = den næste knude i q
 - Besøg u
 - For alle ikke-sete naboer w til u
 - Marker w som “set”
 - Tilføj w til q

Eksempel

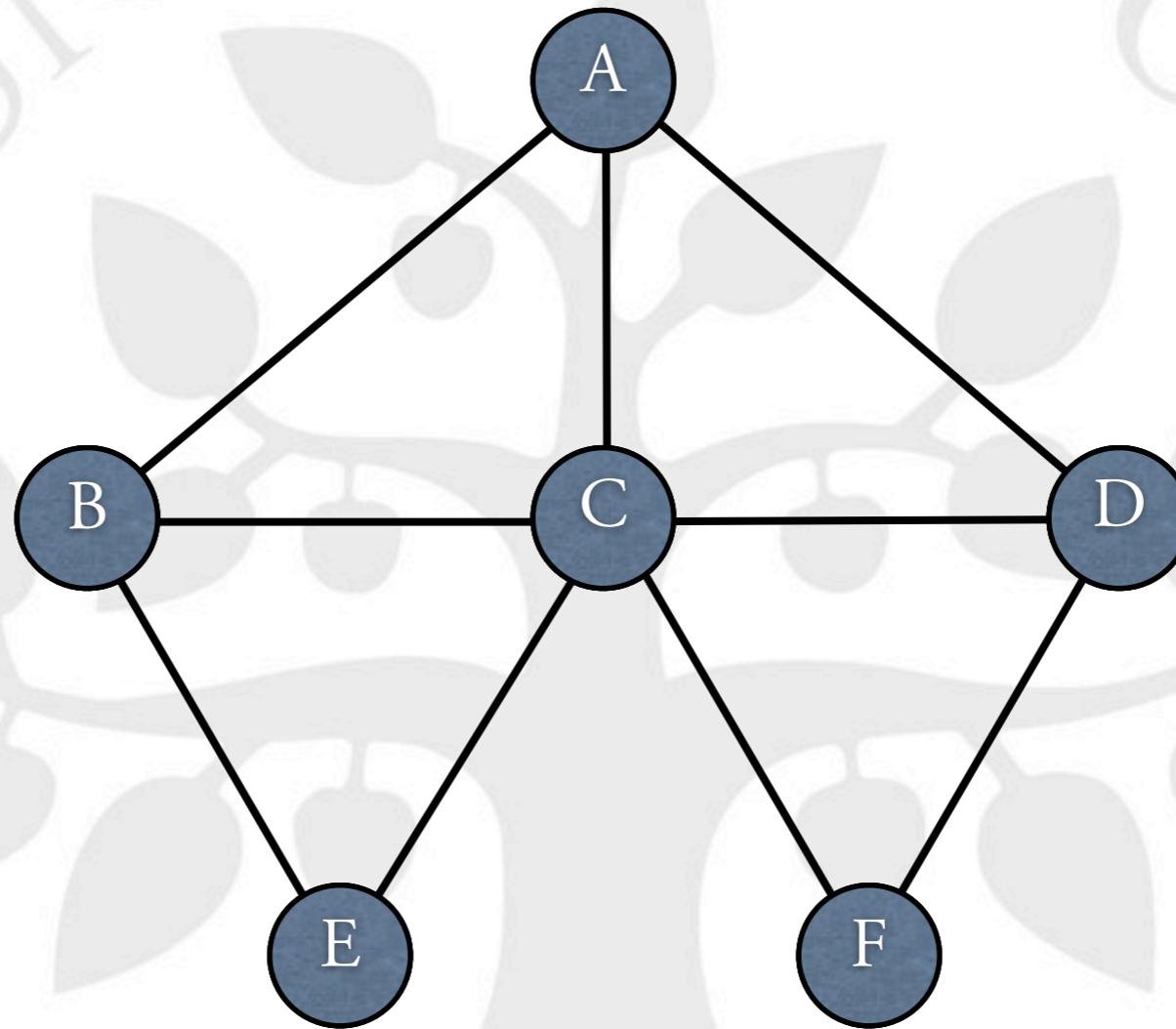


A

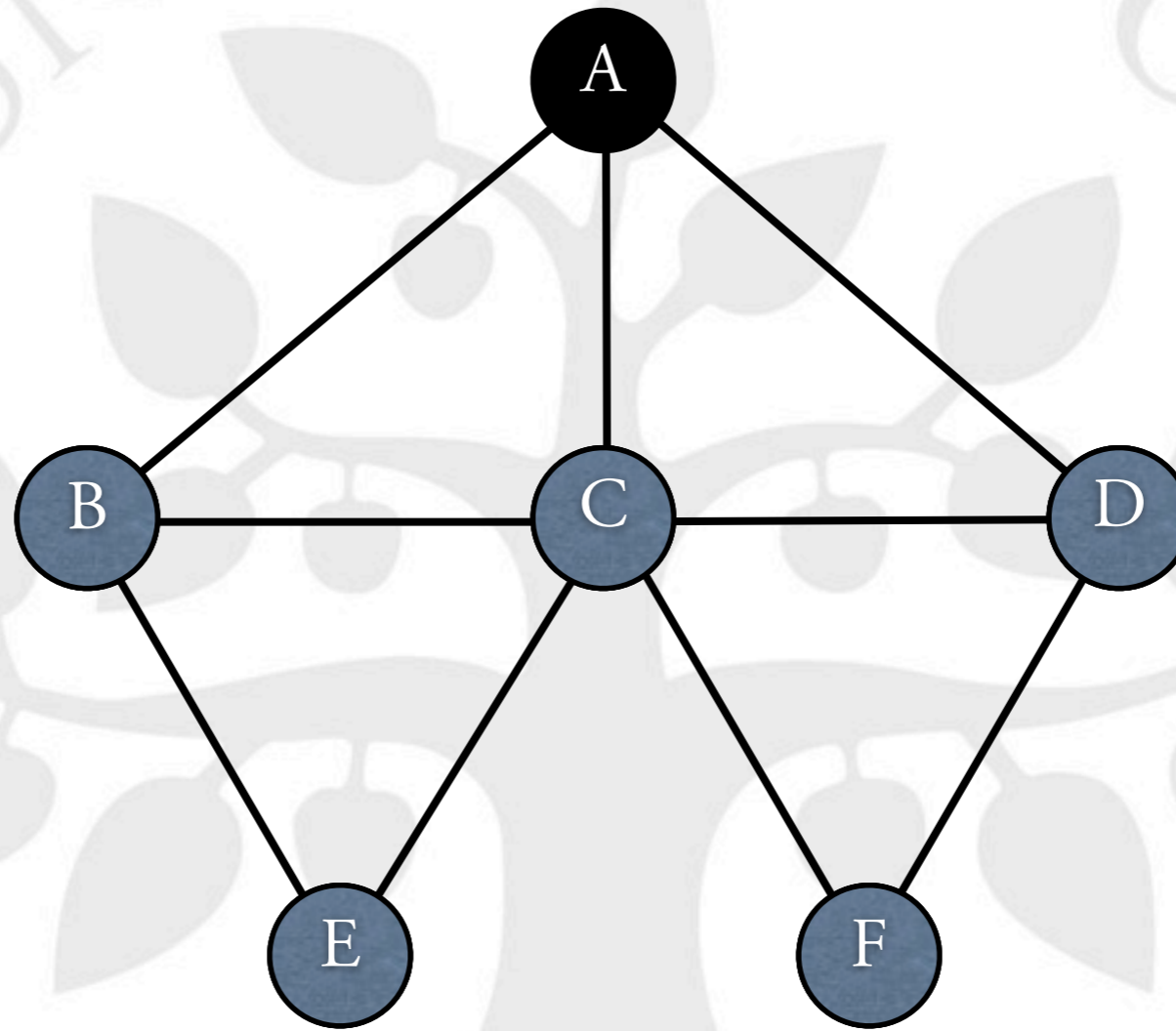
Eksempel



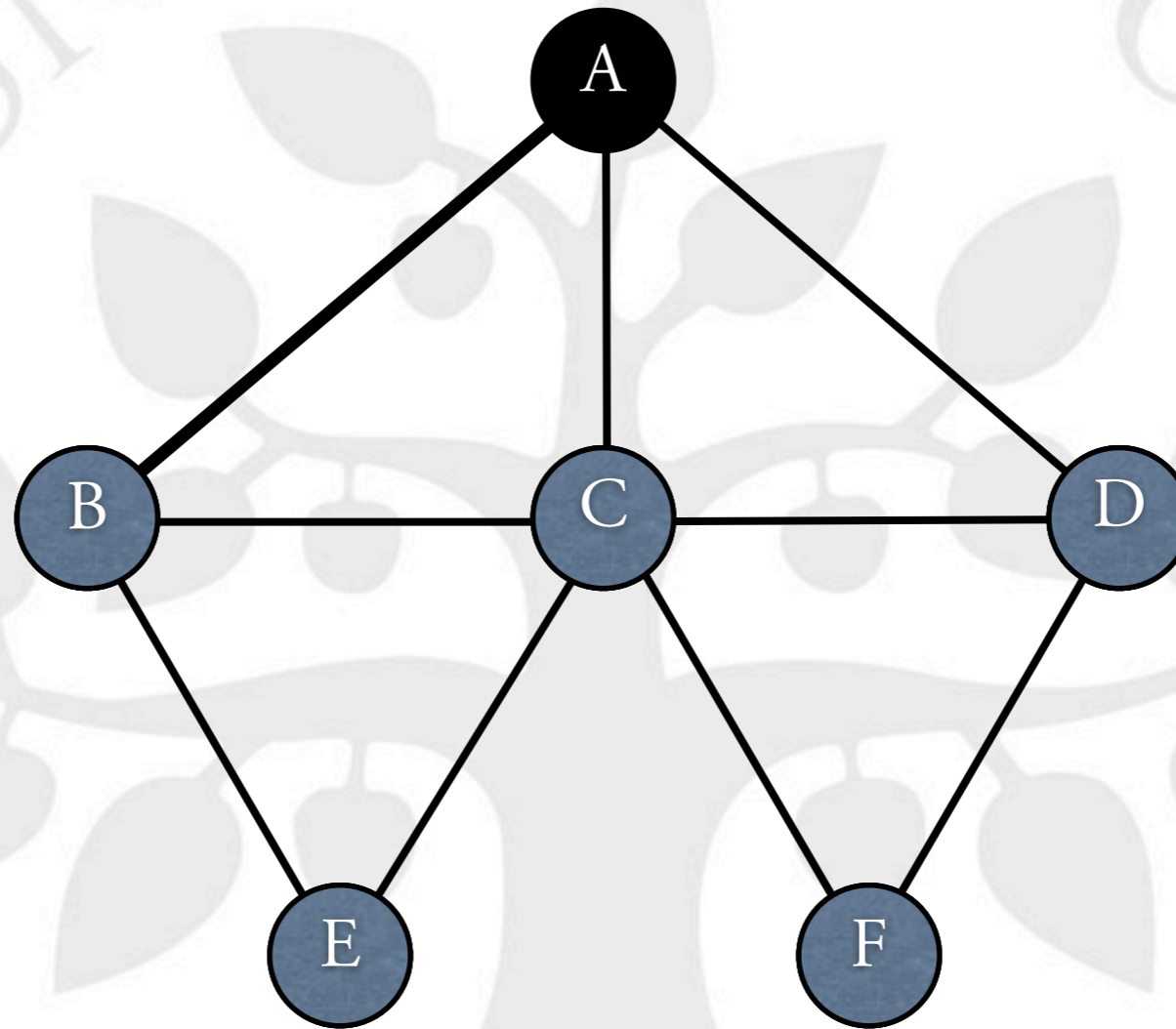
Eksempel



Eksempel

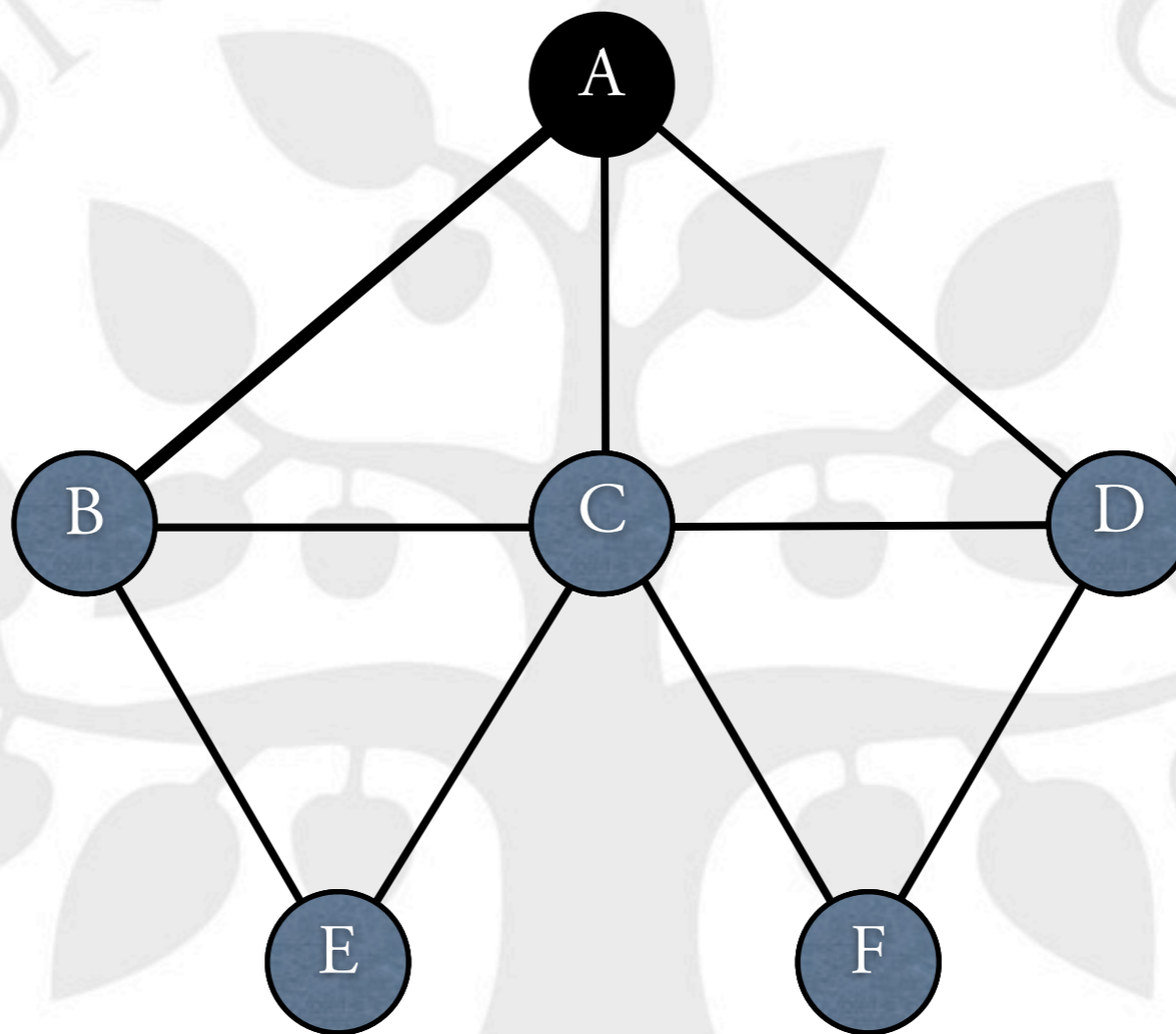


Eksempel



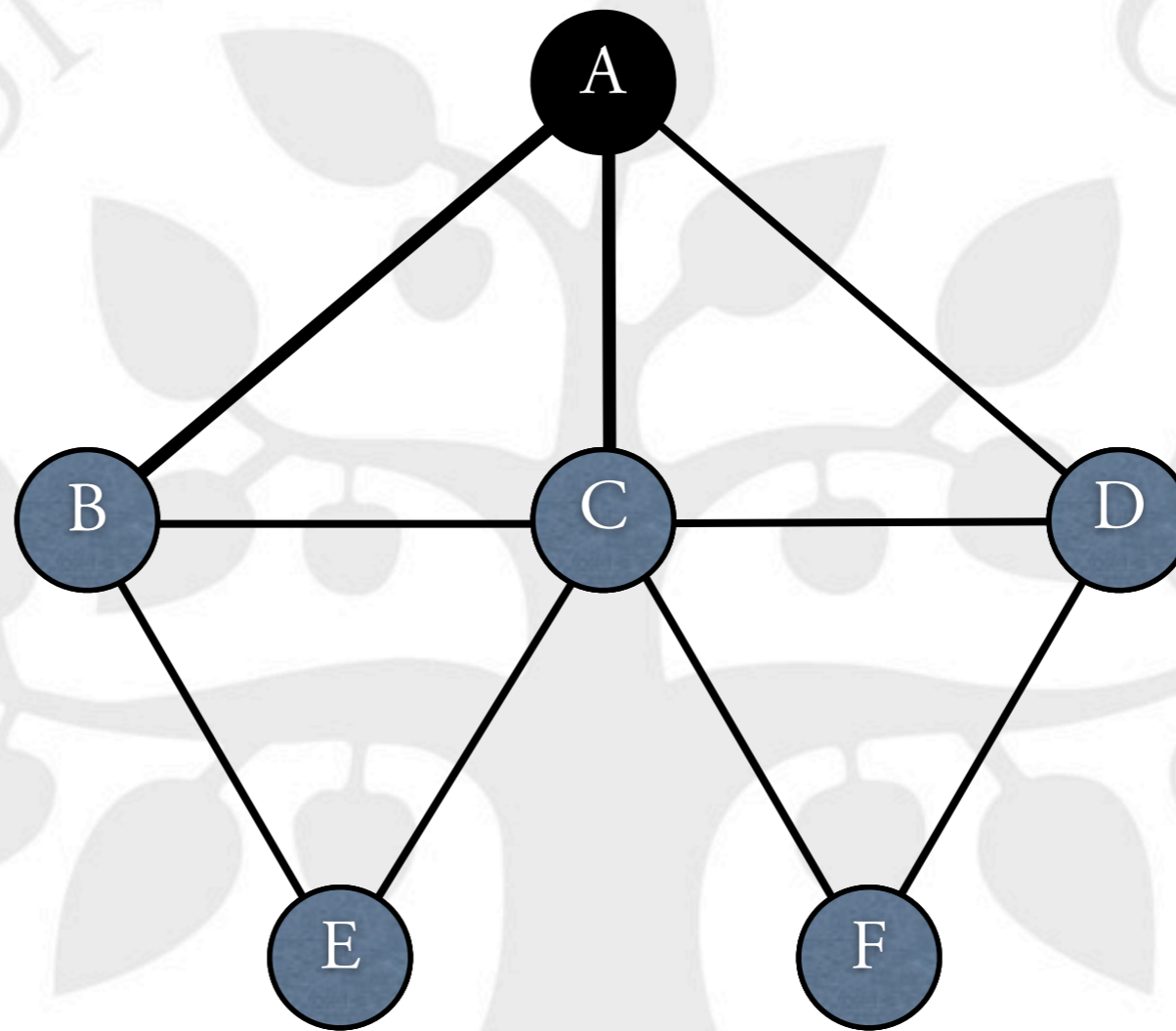
B

Eksempel



B

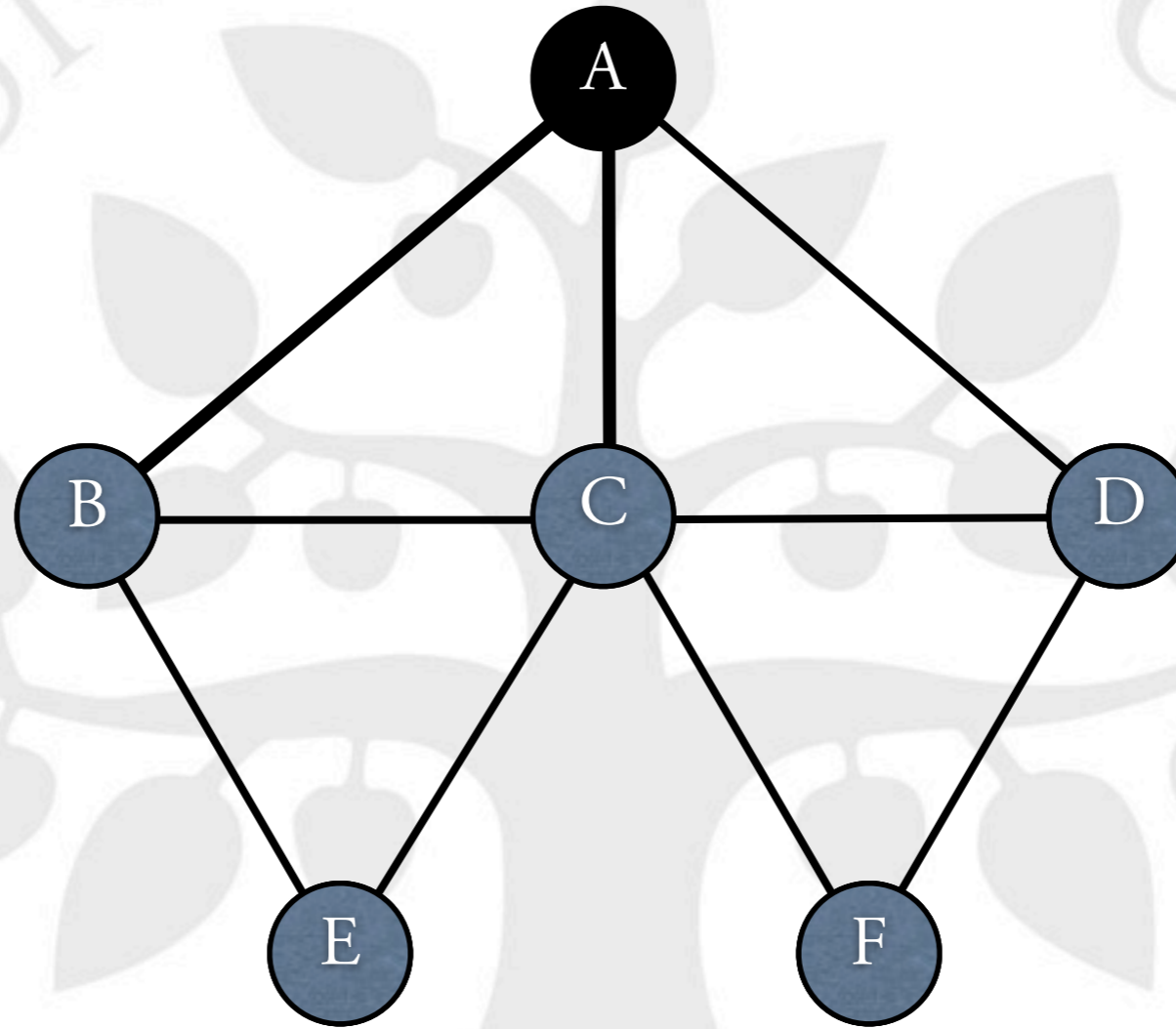
Eksempel



B

C

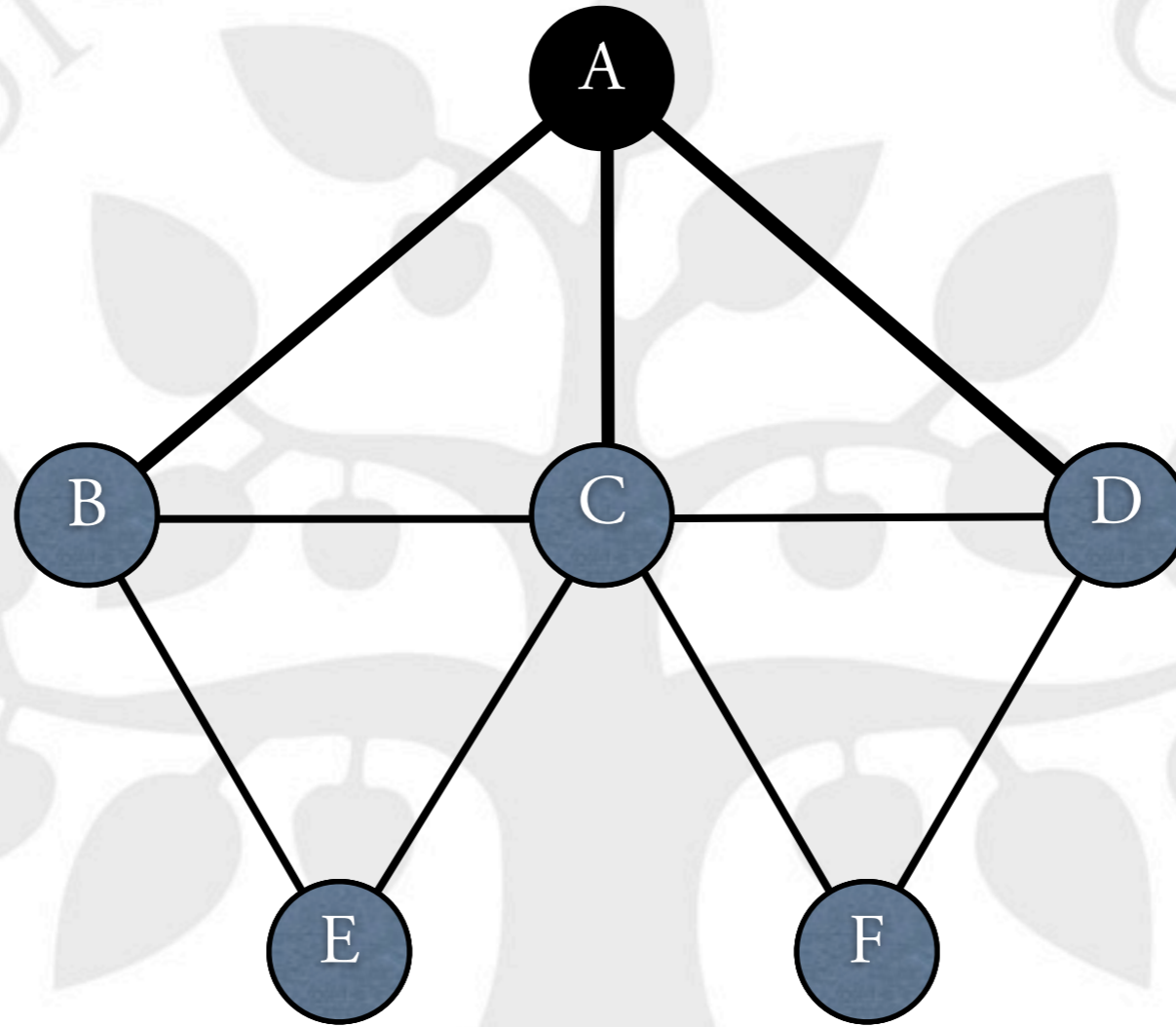
Eksempel



B

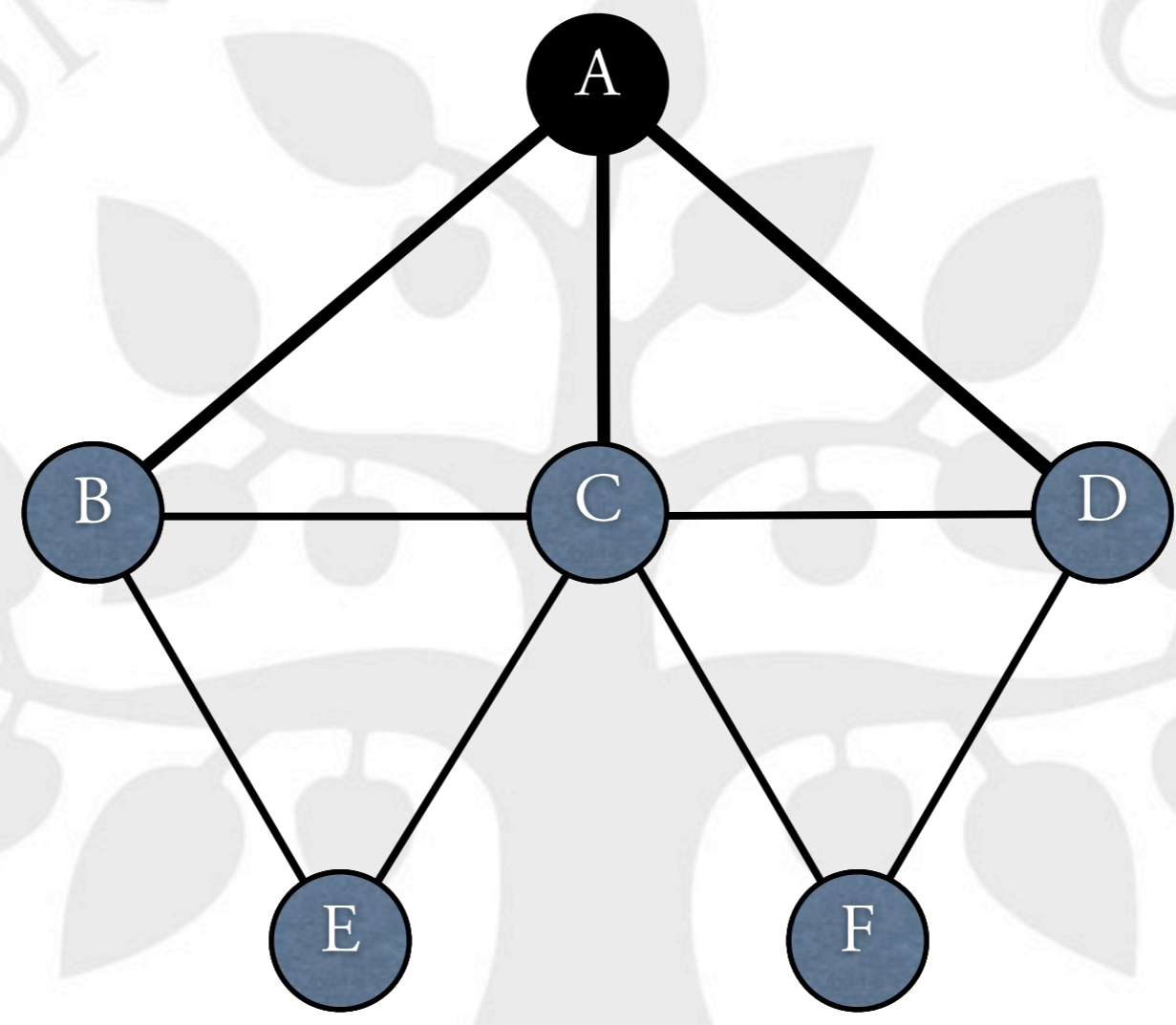
C

Eksempel



B C D

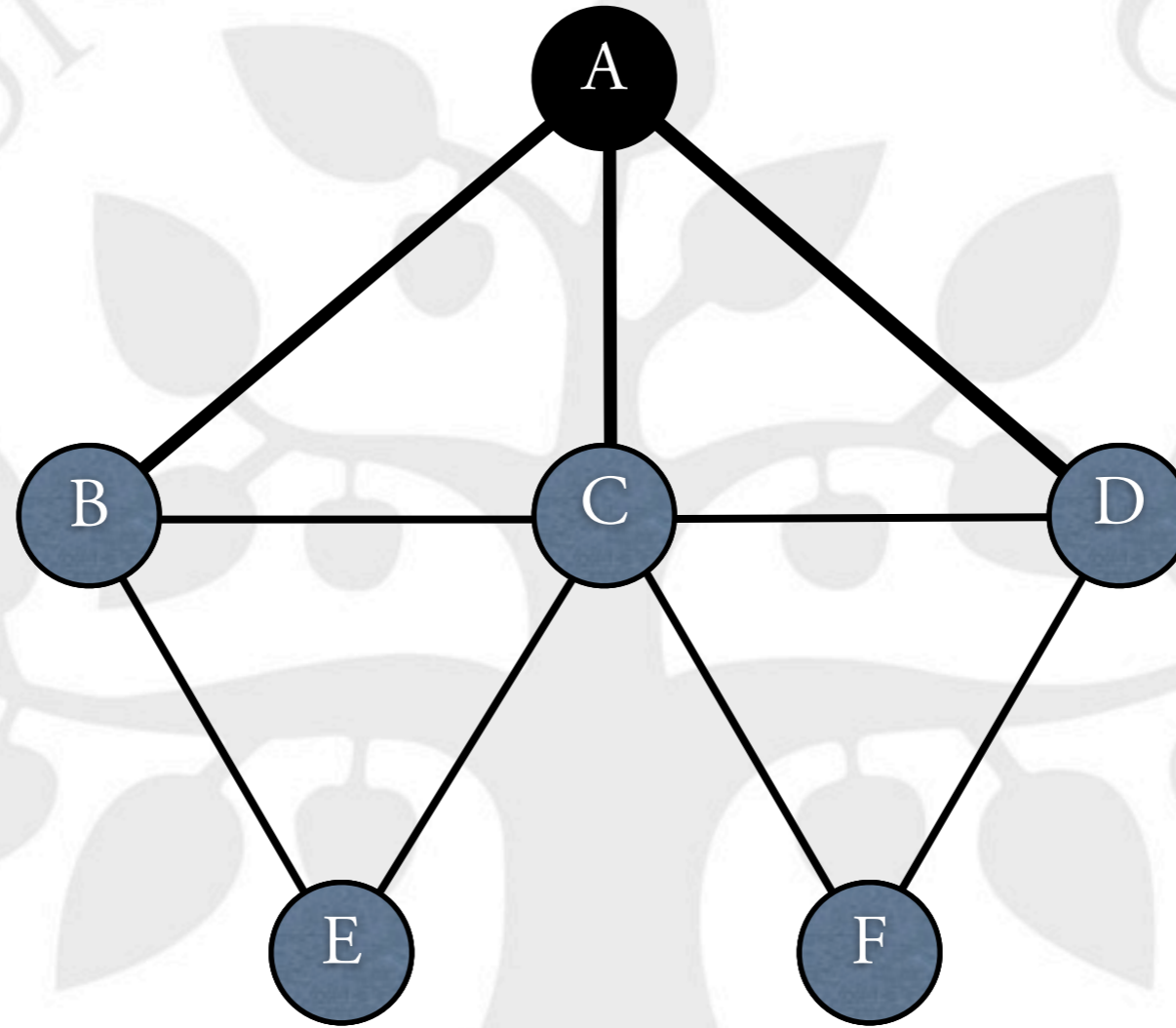
Eksempel



C

D

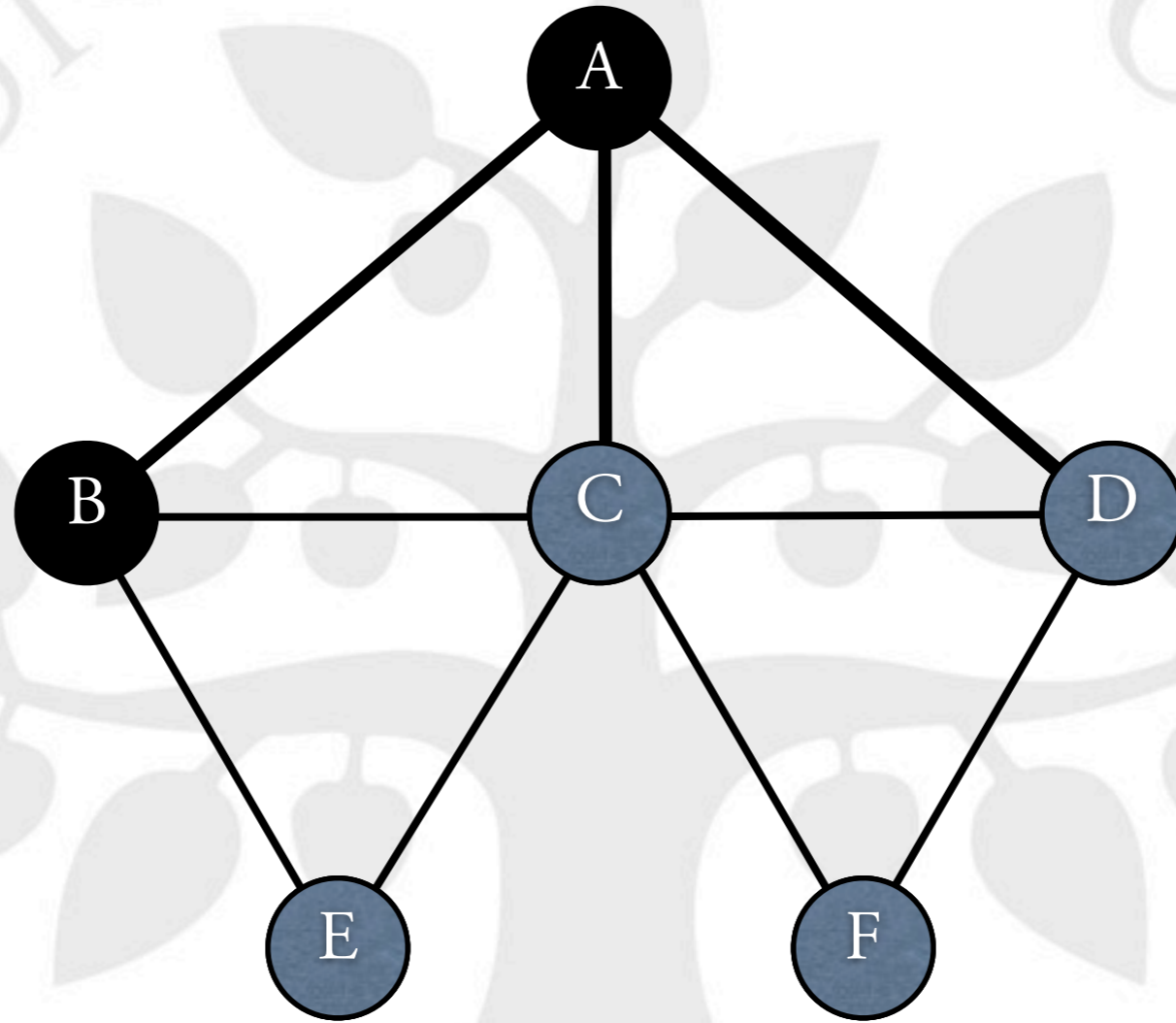
Eksempel



C

D

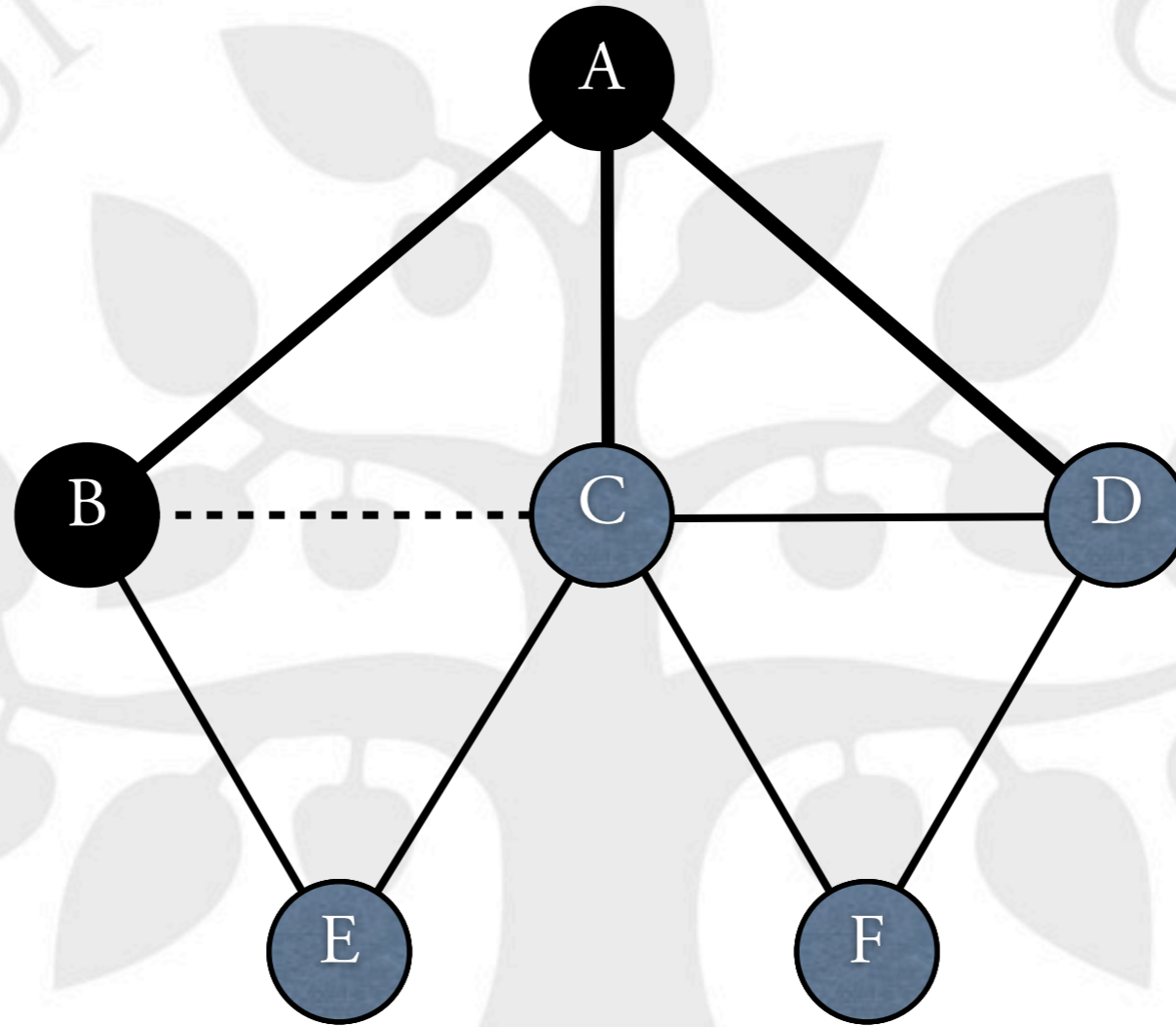
Eksempel



C

D

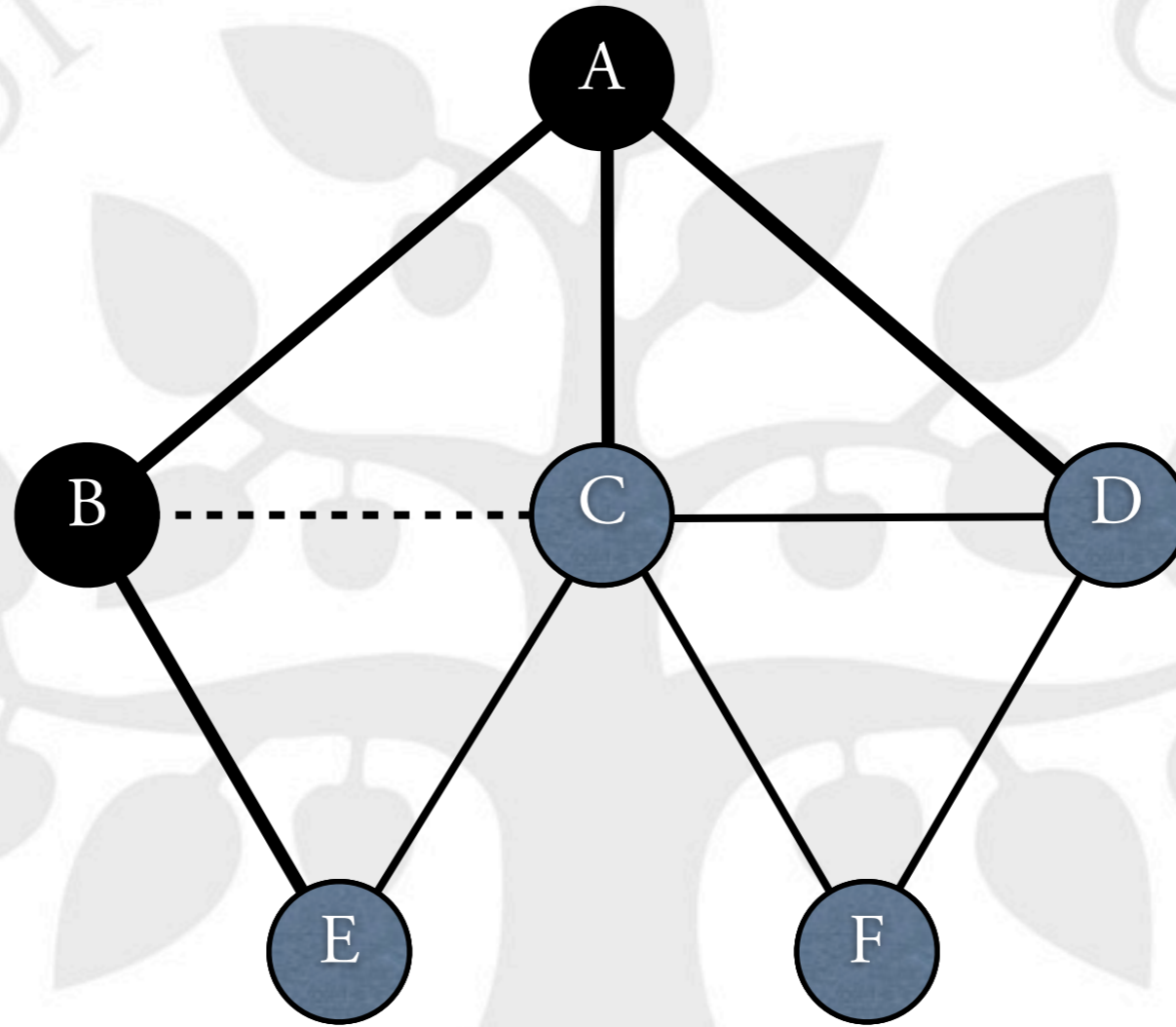
Eksempel



C

D

Eksempel

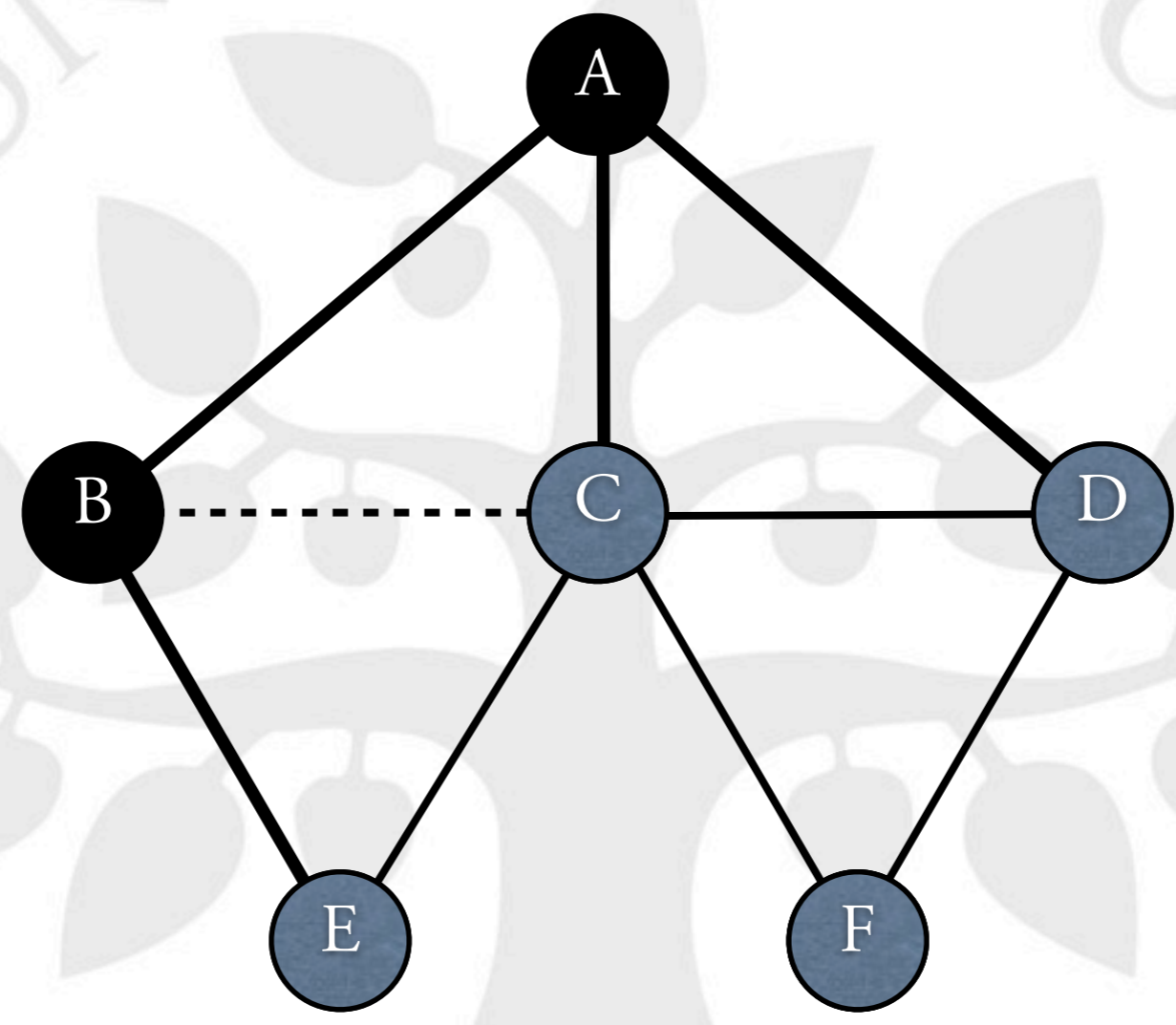


C

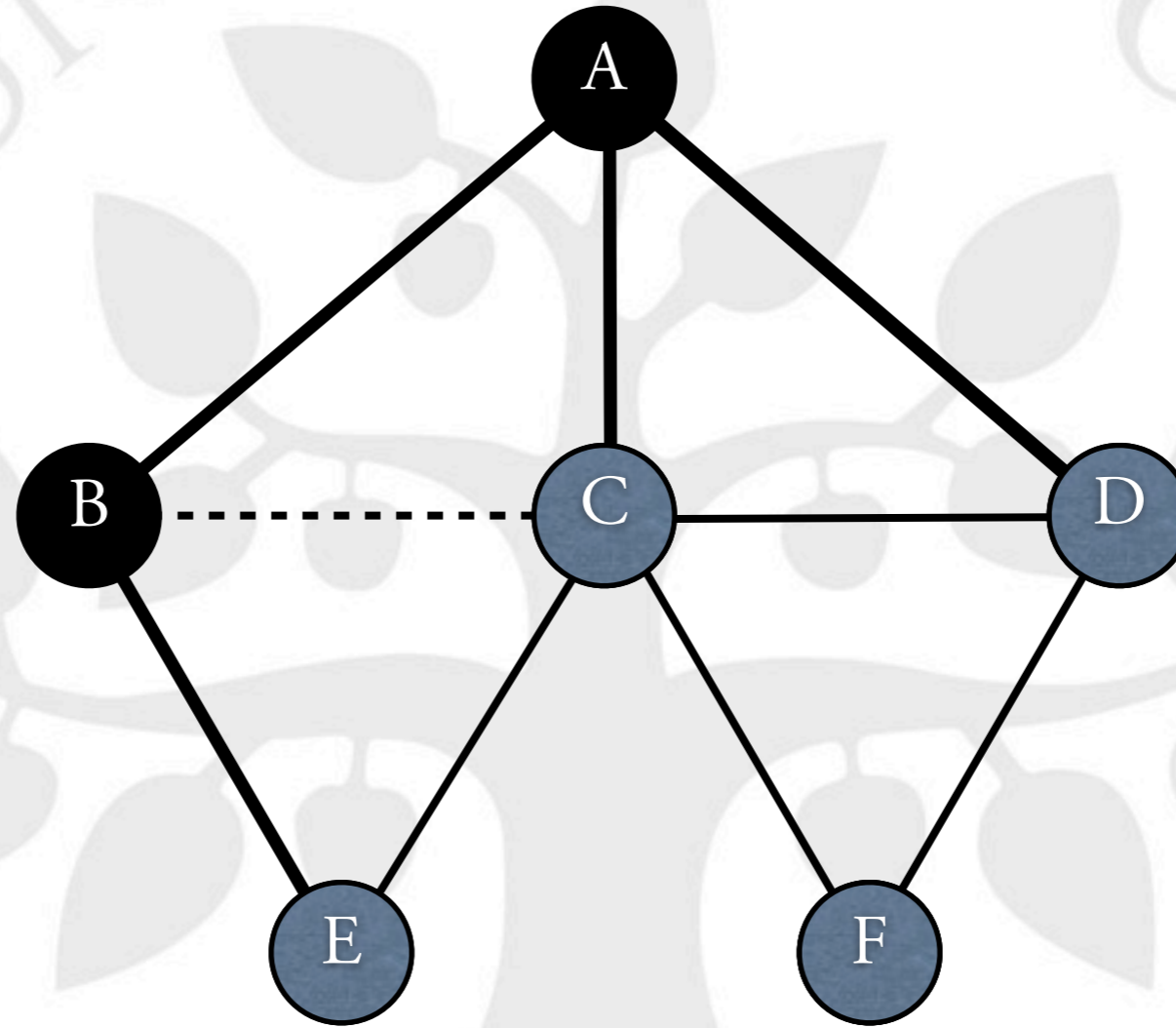
D

E

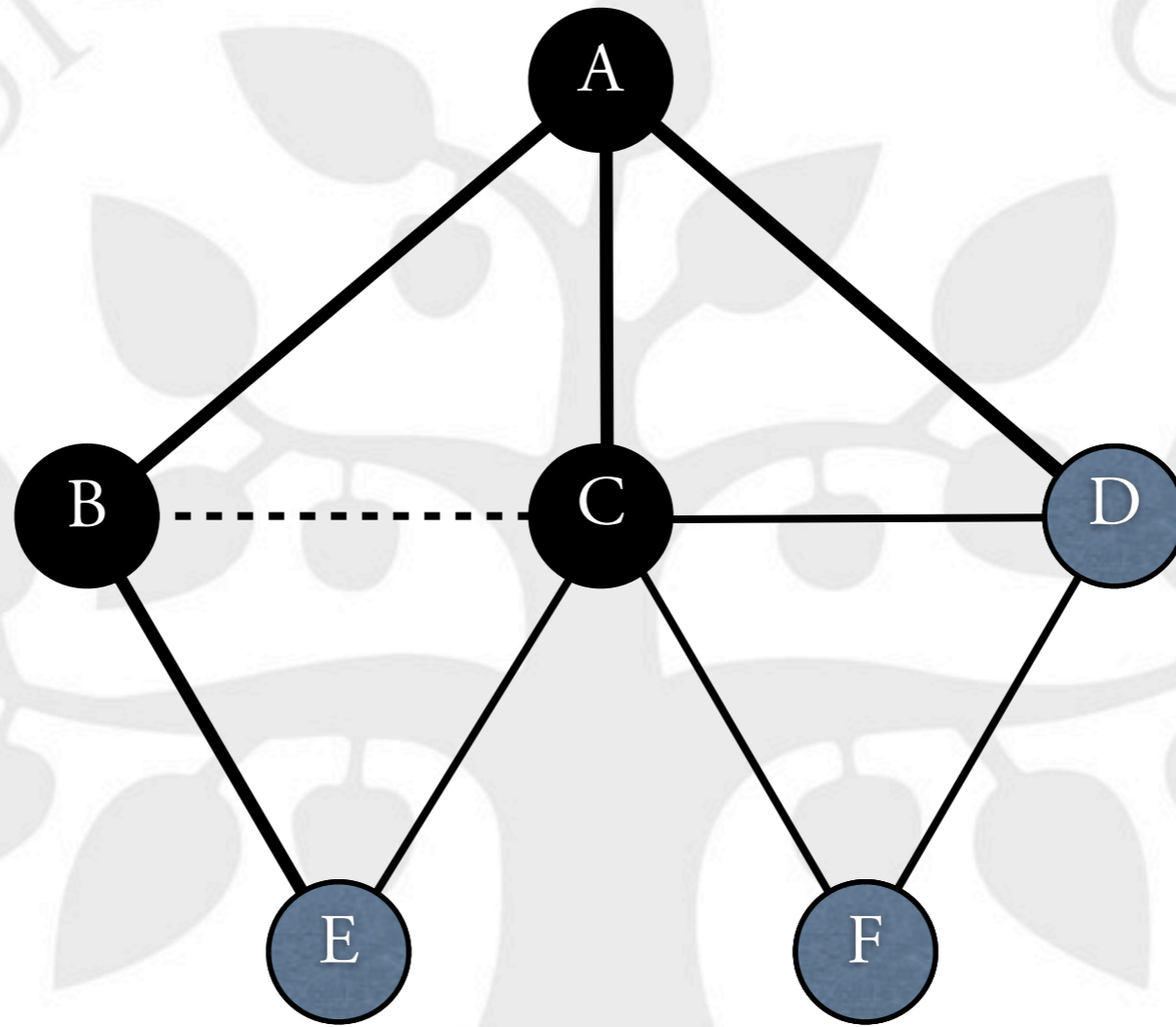
Eksempel



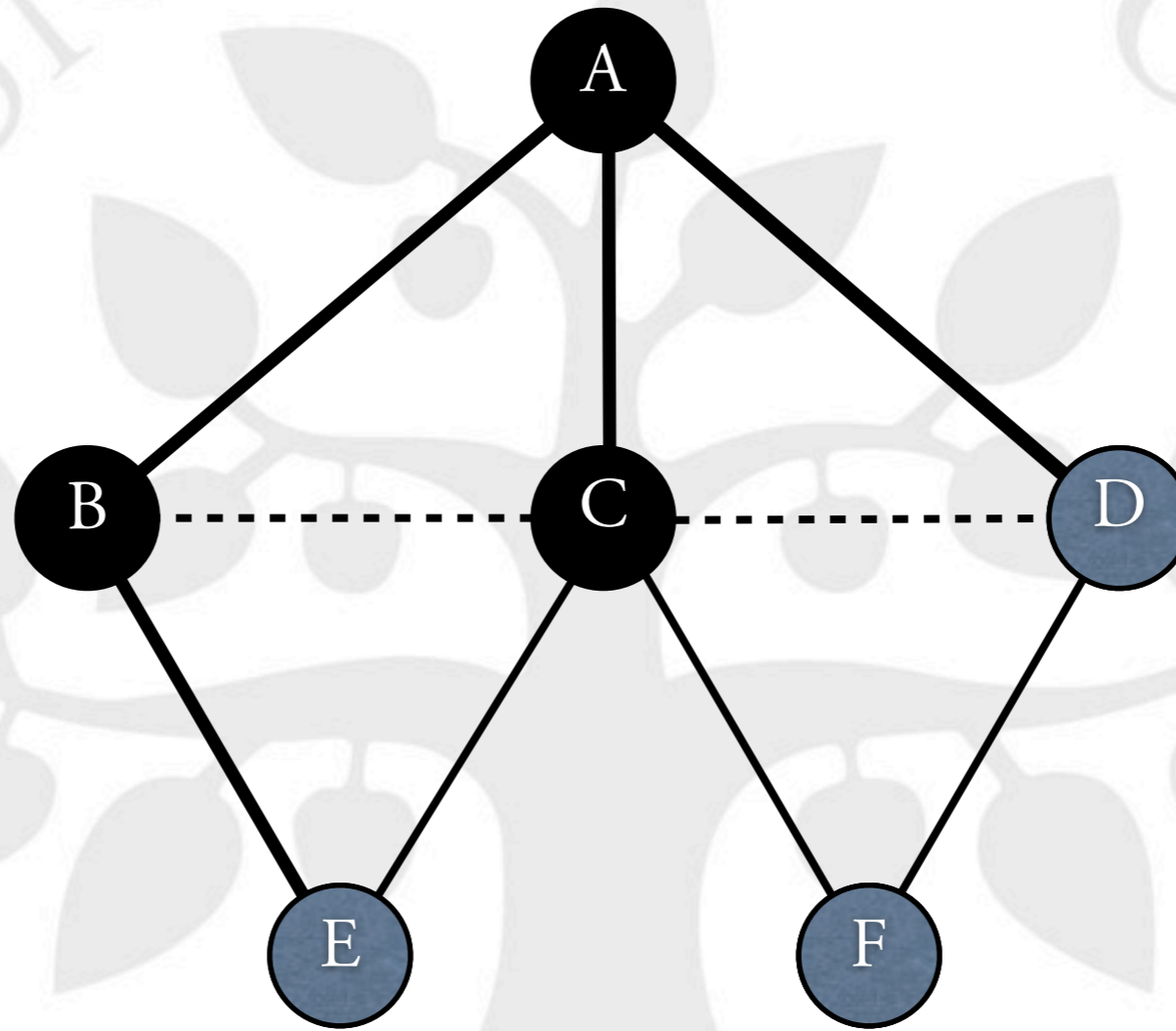
D **E** Eksempel



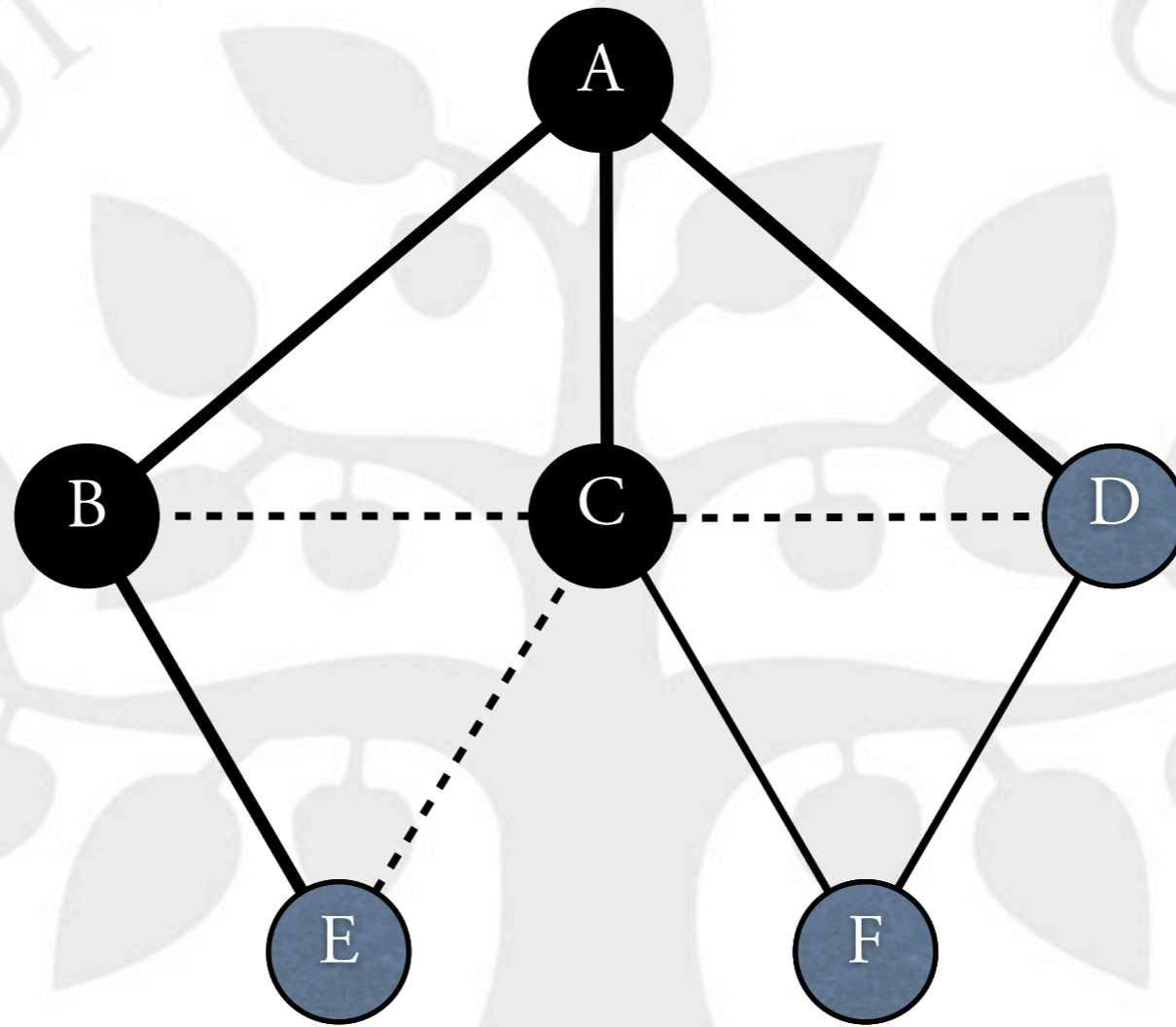
D E Eksempel



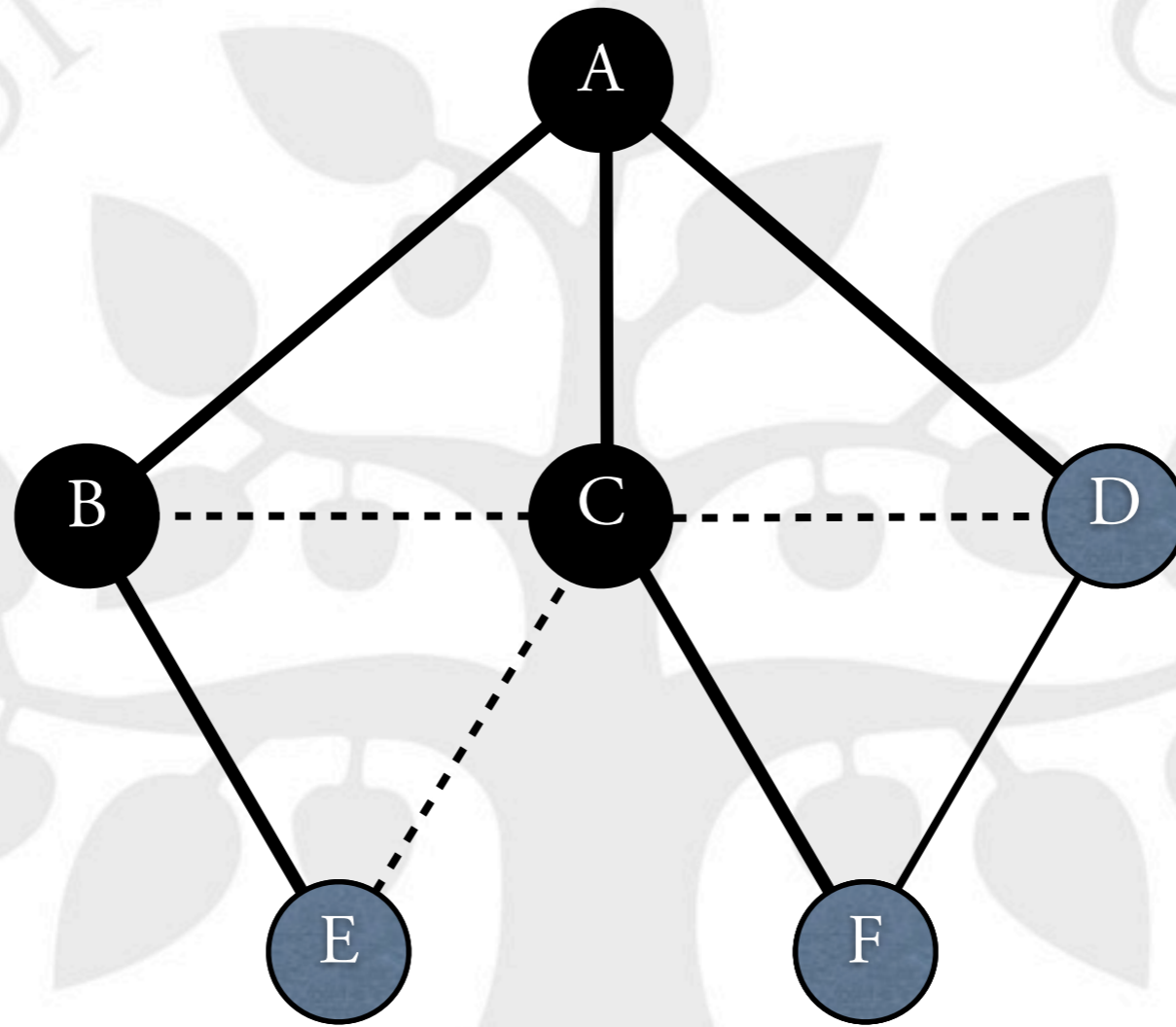
D E Eksempel



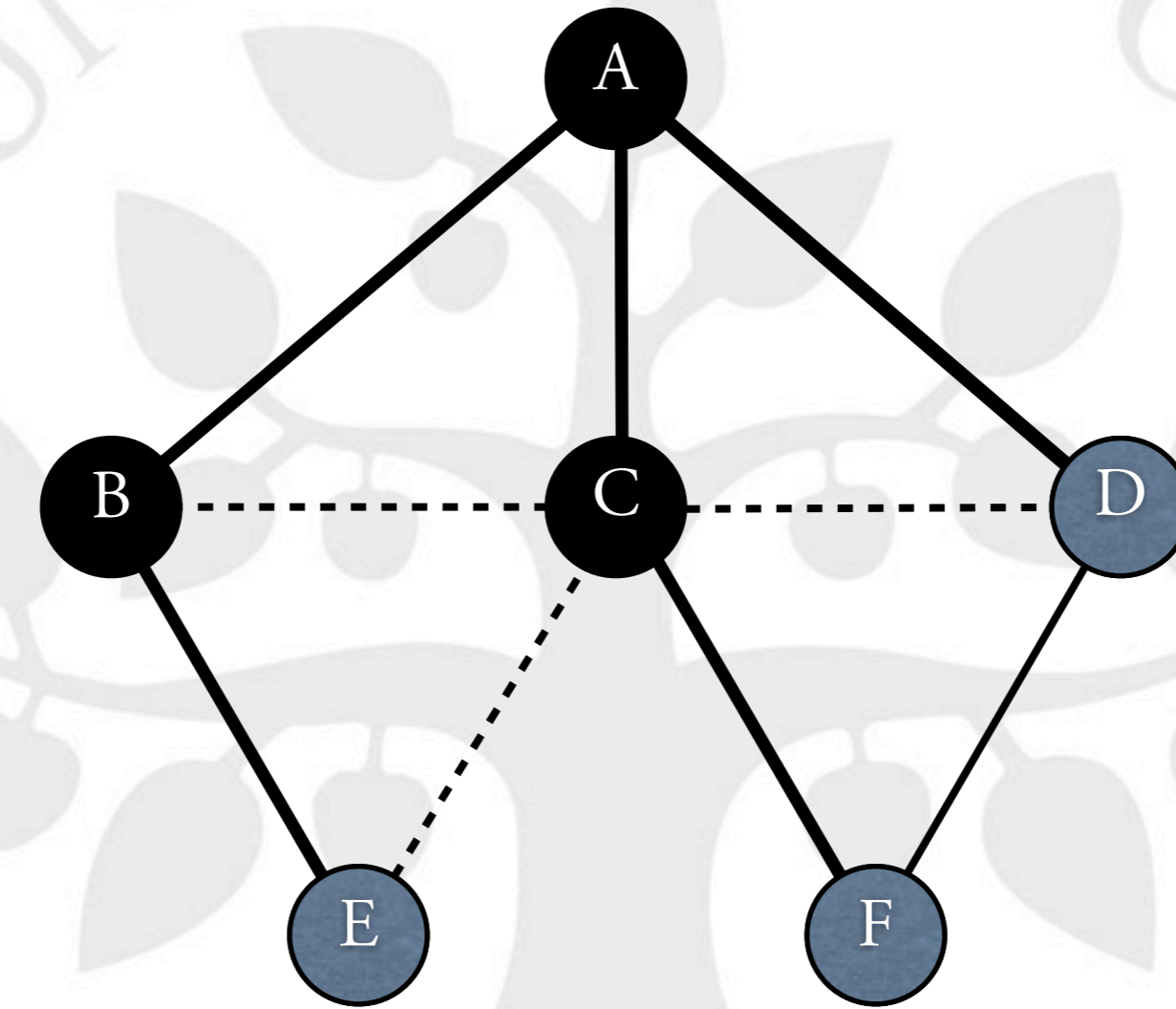
D **E** Eksempel



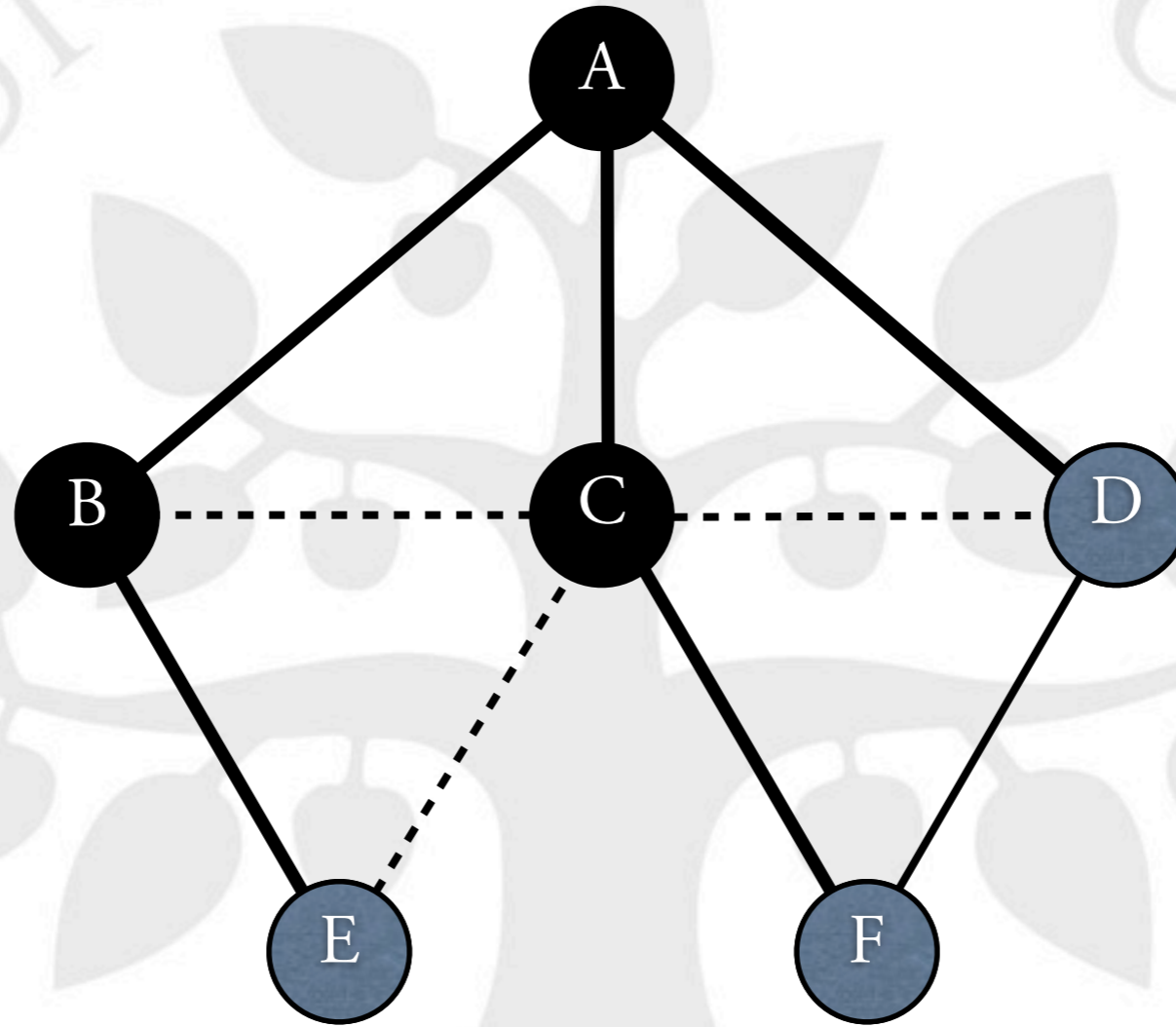
D E Eksempel



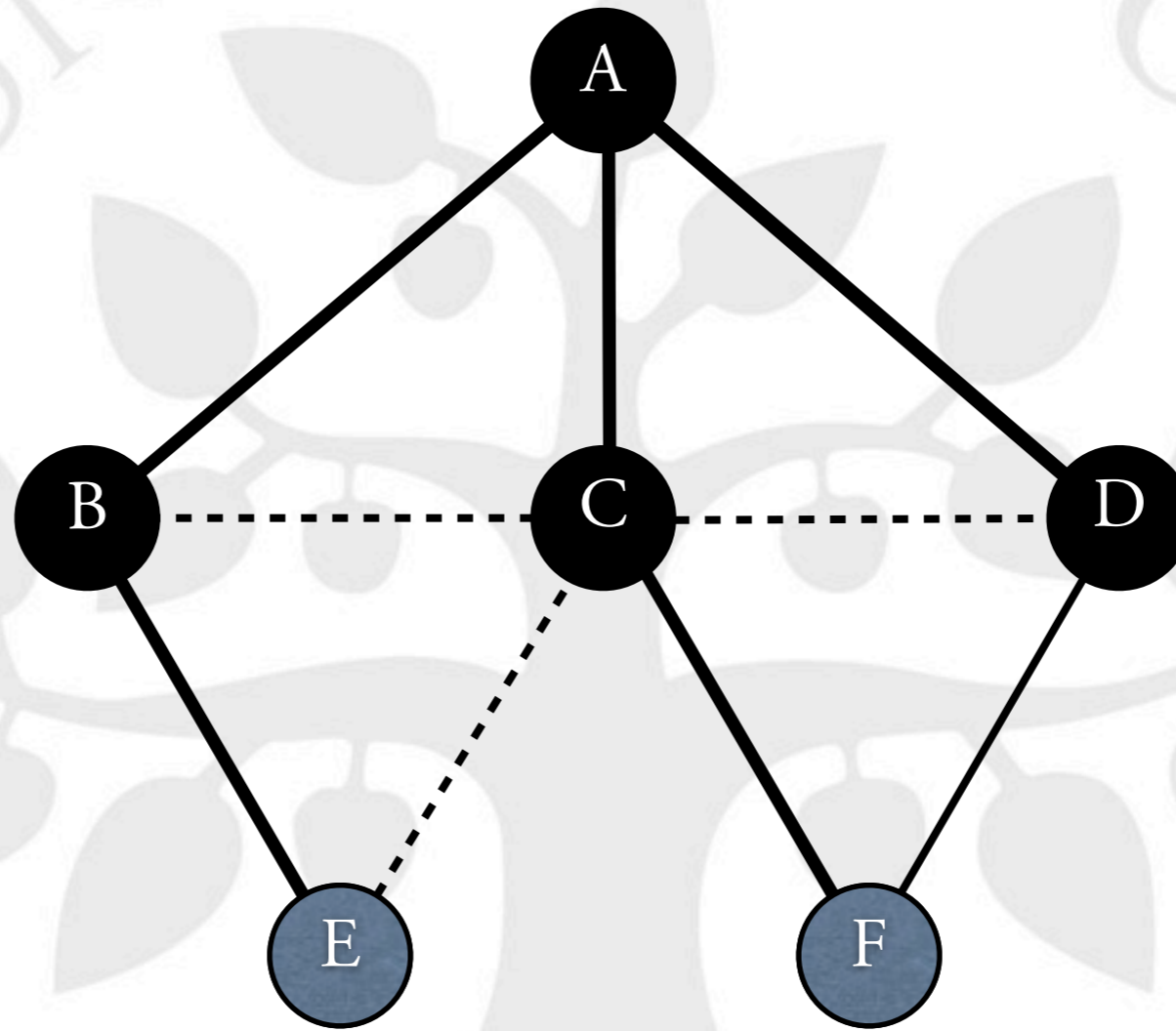
Ensemble



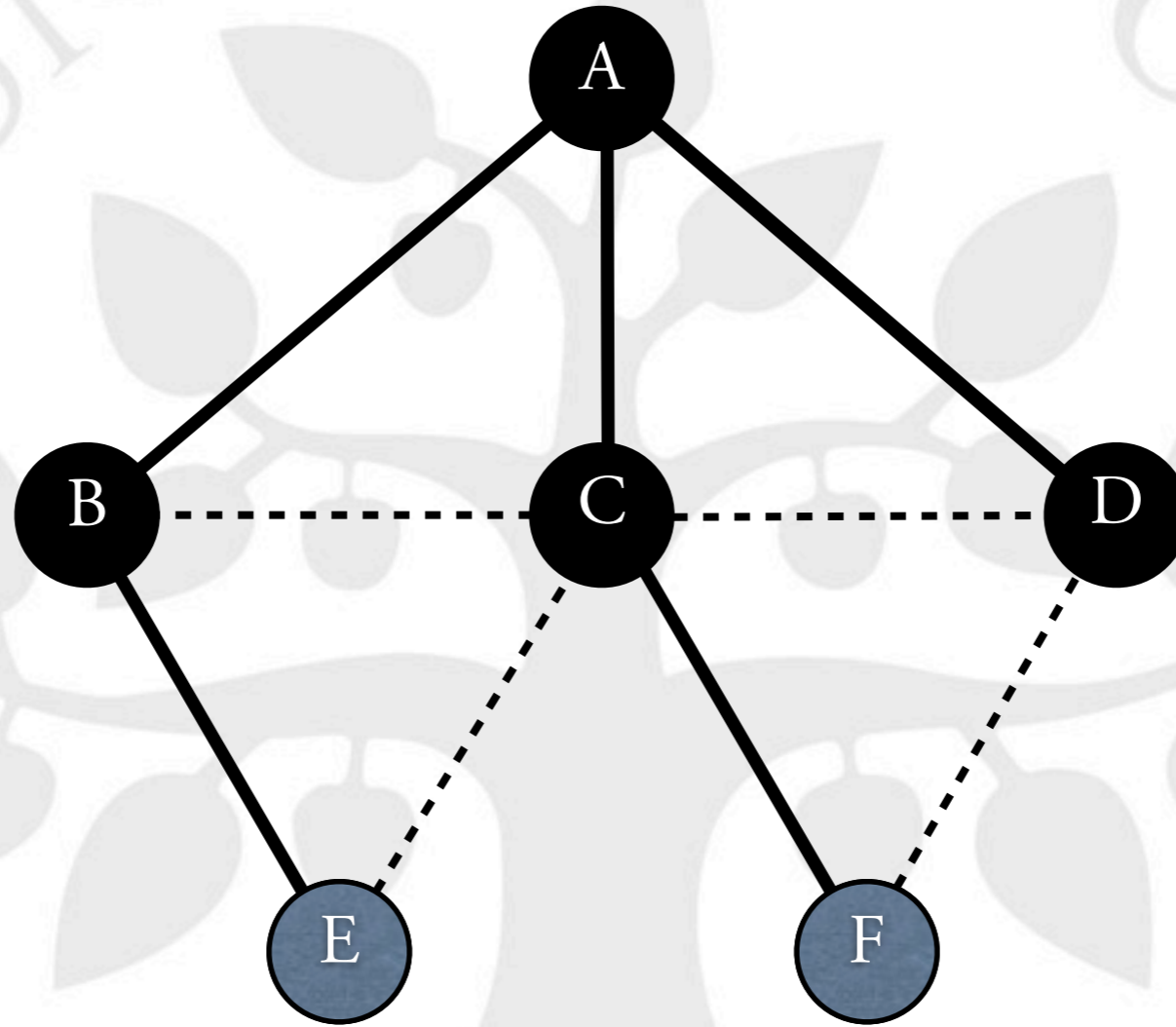
Eksempel



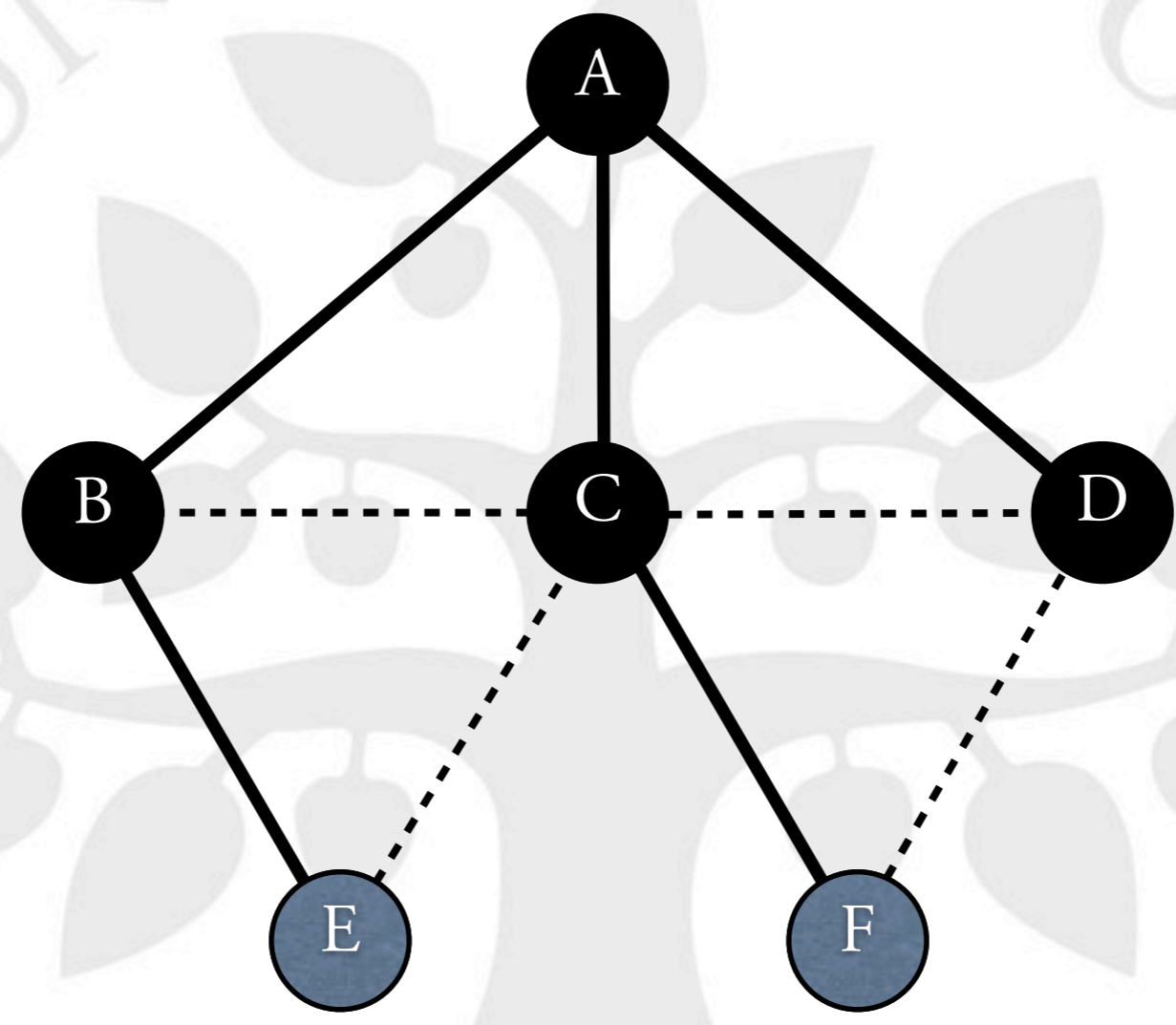
Eksempel



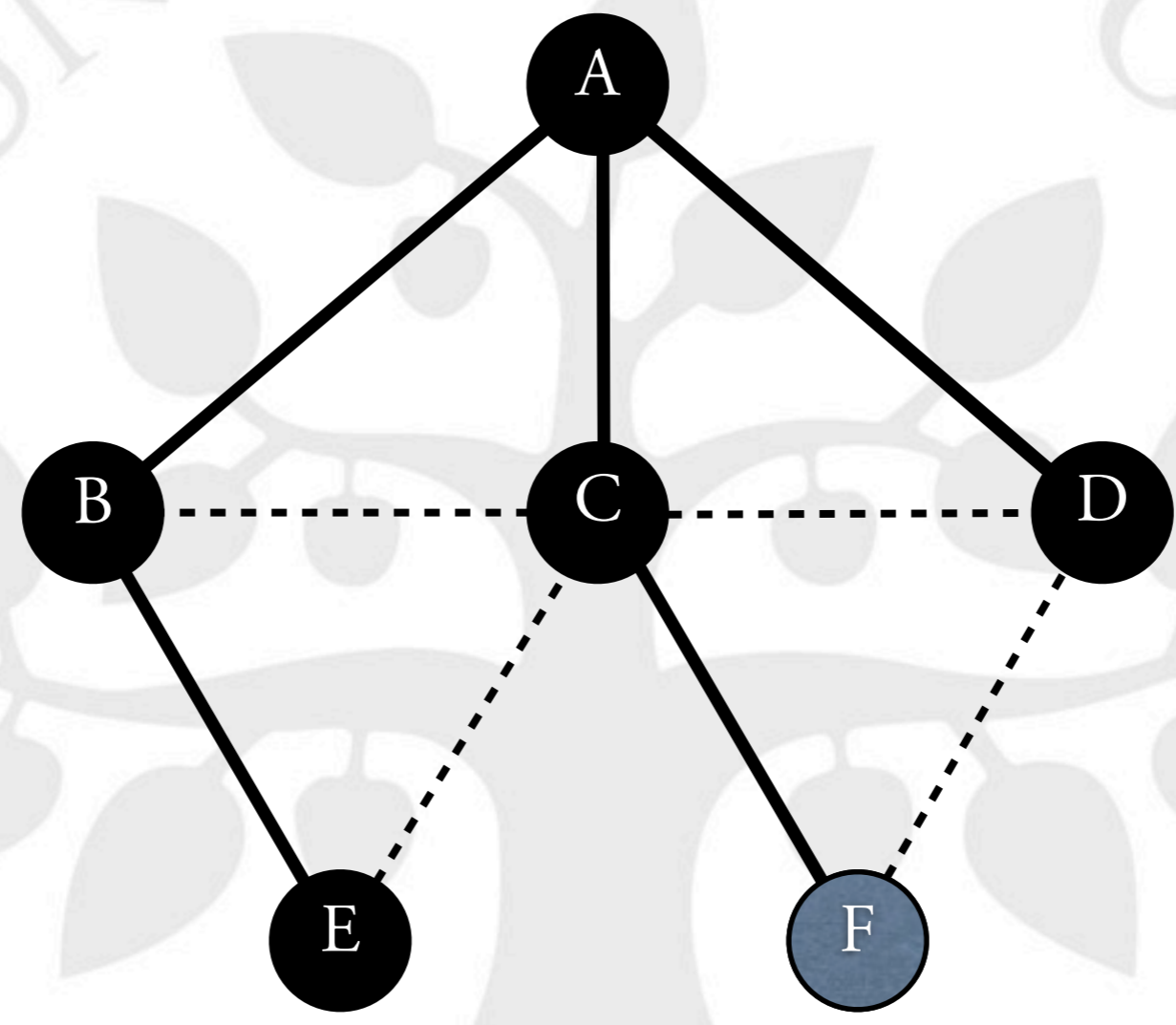
Eksempel



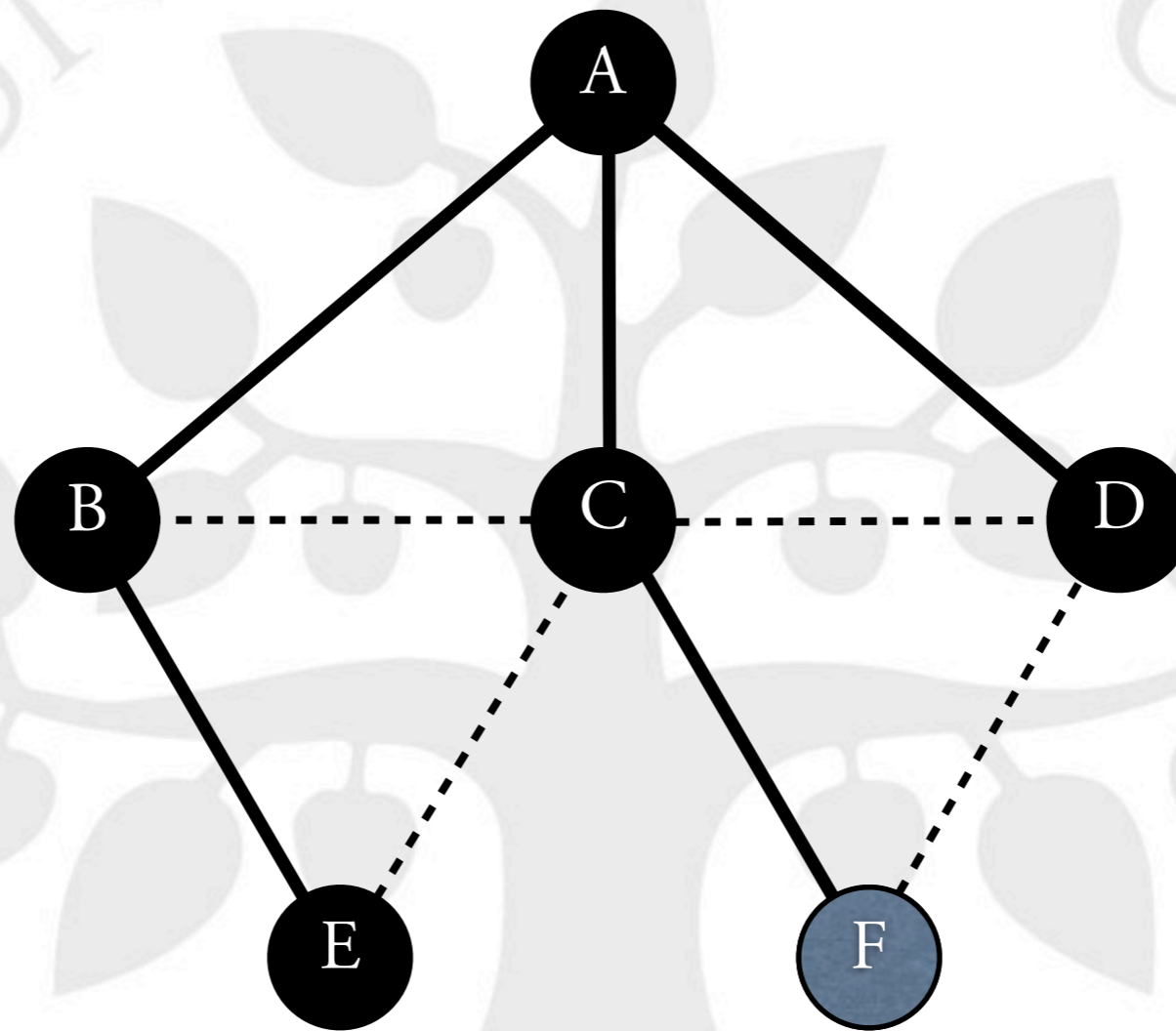
Ensemble



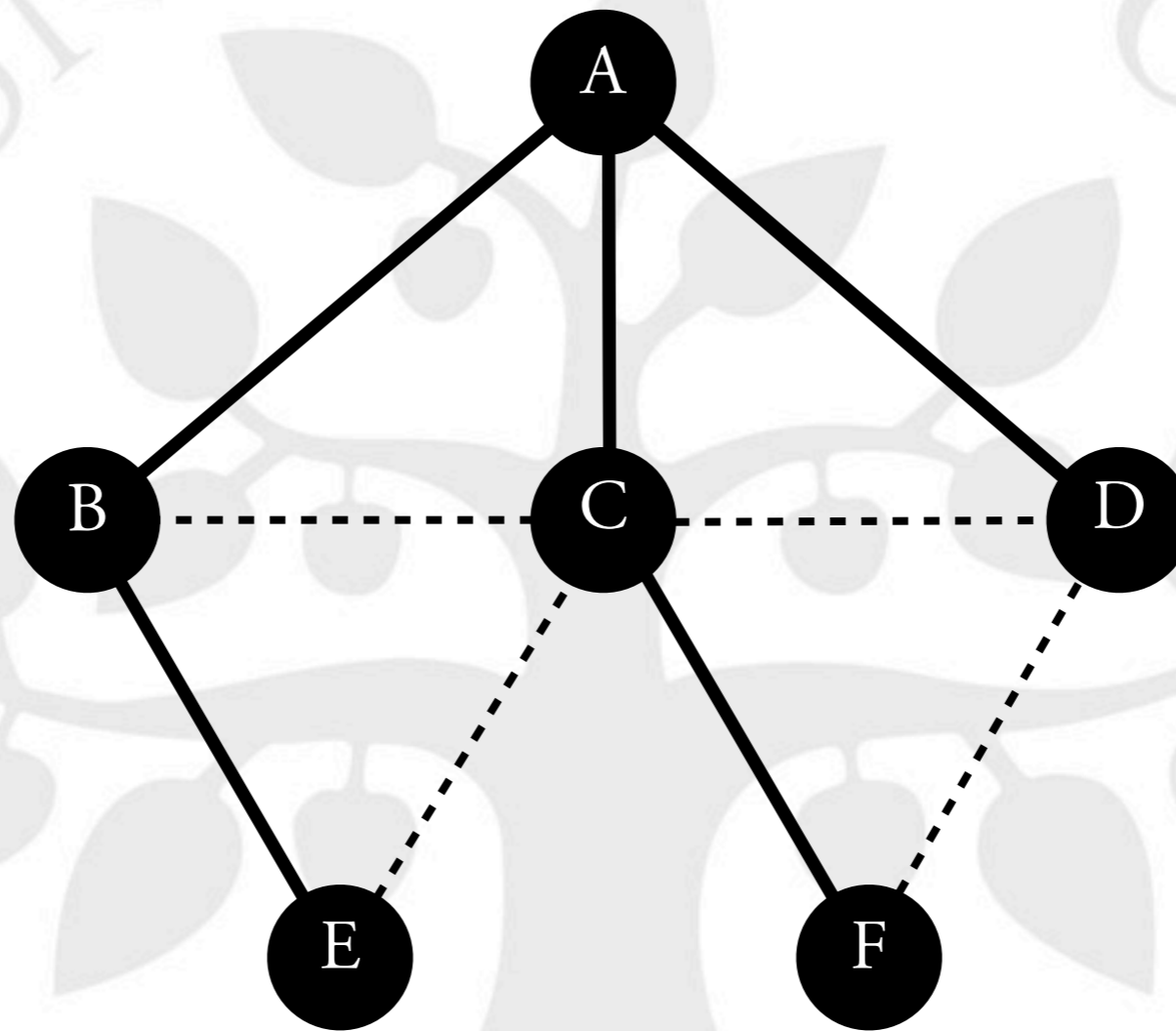
Ensemble



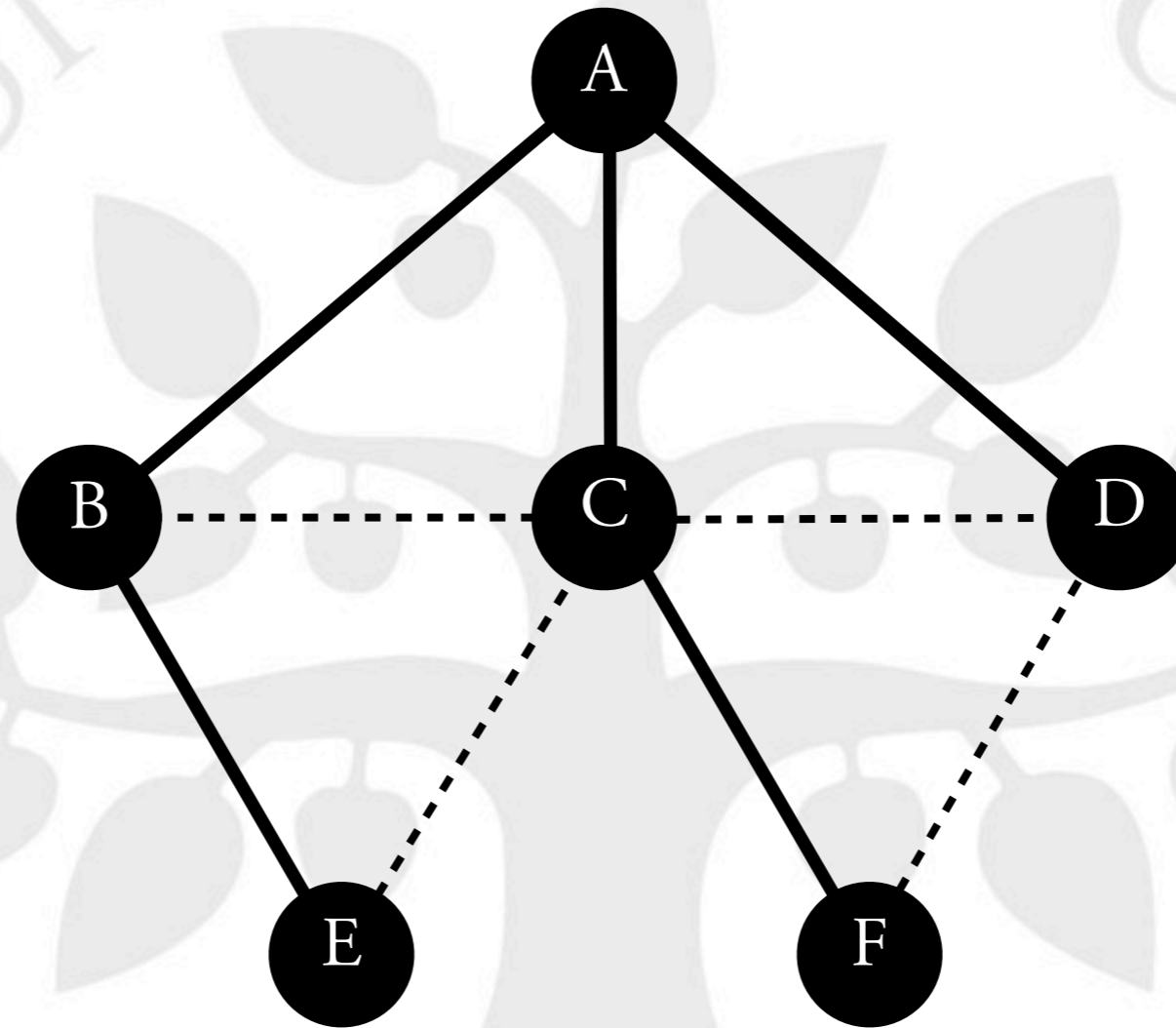
Eksempel



Eksempel

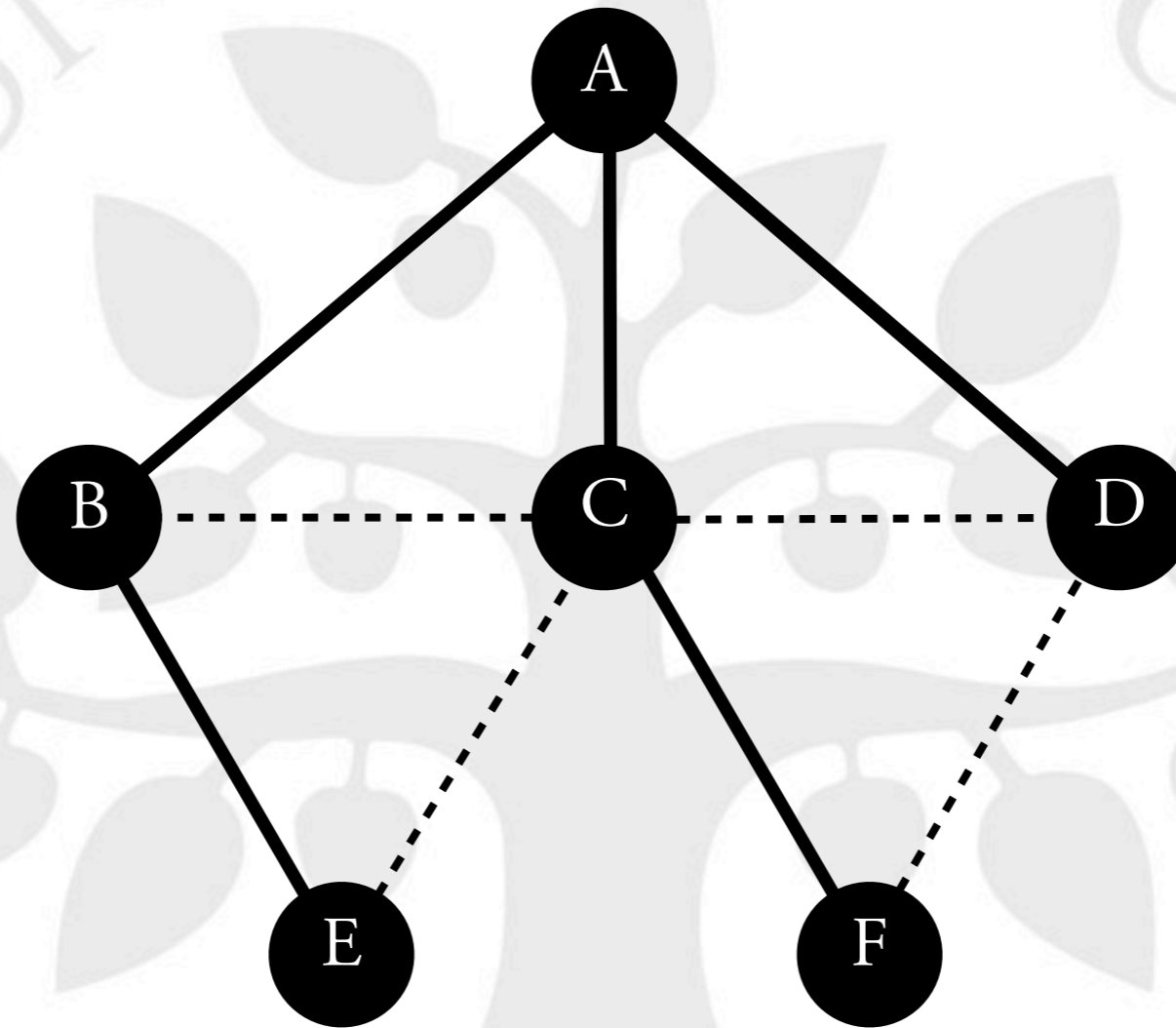


Eksempel



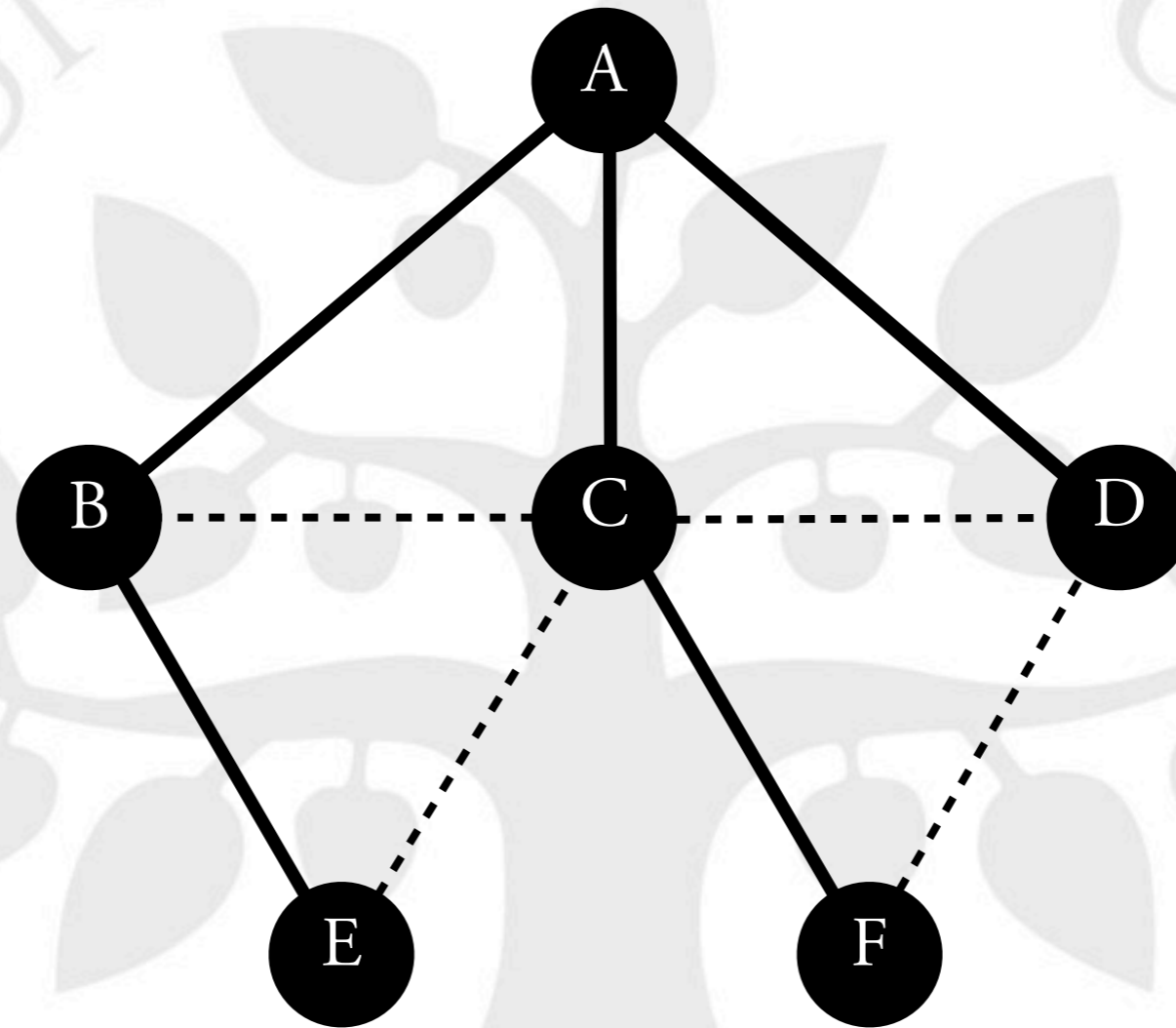
- Hvordan kan BFS udvides til at

Eksempel



- Hvordan kan BFS udvides til at
 - finde en kreds i grafen?

Eksempel



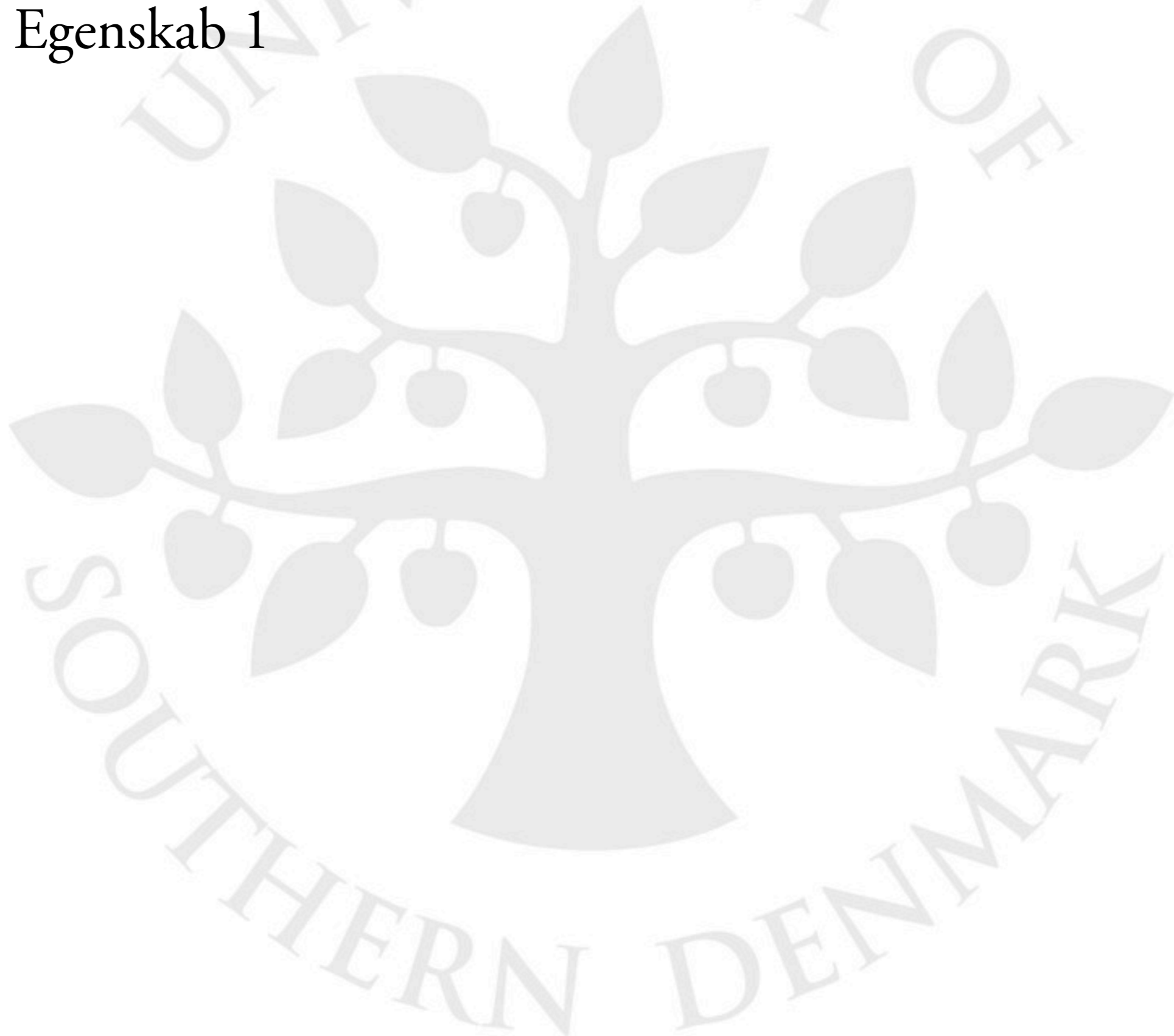
- Hvordan kan BFS udvides til at
 - finde en kreds i grafen?
 - beregne den korteste sti mellem to givne knuder?

BFS's egenskaber



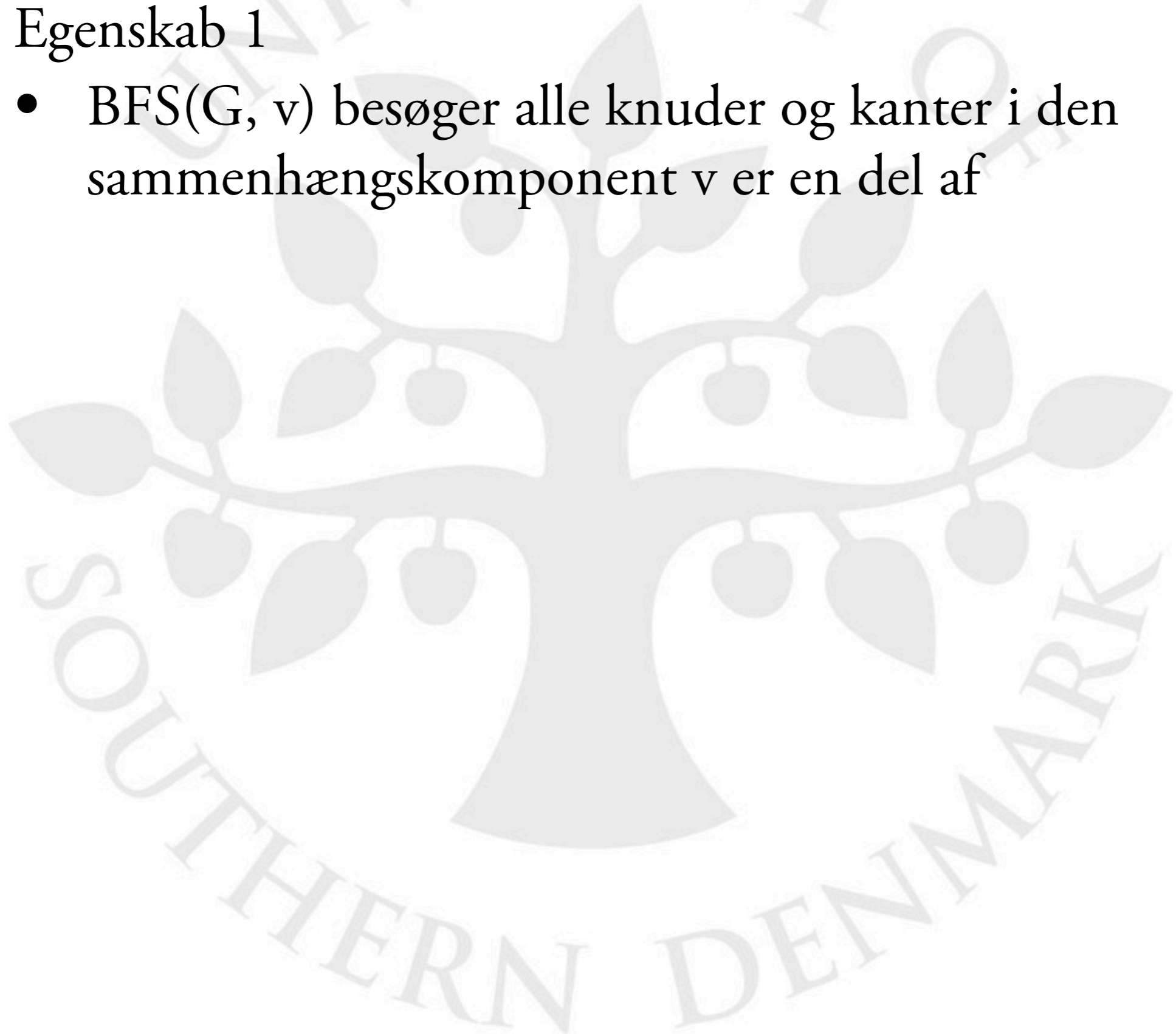
BFS's egenskaber

- Egenskab 1



BFS's egenskaber

- Egenskab 1
 - $\text{BFS}(G, v)$ besøger alle knuder og kanter i den sammenhængskomponent v er en del af



BFS's egenskaber

- Egenskab 1
 - $\text{BFS}(G, v)$ besøger alle knuder og kanter i den sammenhængskomponent v er en del af
- Egenskab 2



BFS's egenskaber

- Egenskab 1
 - $\text{BFS}(G, v)$ besøger alle knuder og kanter i den sammenhængskomponent v er en del af
- Egenskab 2
 - De kanter $\text{BFS}(G, v)$ følger danner et udspændende træ T_v af den sammenhængskomponent v er en del af



BFS's egenskaber

- Egenskab 1
 - $\text{BFS}(G, v)$ besøger alle knuder og kanter i den sammenhængskomponent v er en del af
- Egenskab 2
 - De kanter $\text{BFS}(G, v)$ følger danner et udspændende træ T_v af den sammenhængskomponent v er en del af
- Egenskab 3



BFS's egenskaber

- Egenskab 1
 - $\text{BFS}(G, v)$ besøger alle knuder og kanter i den sammenhængskomponent v er en del af
- Egenskab 2
 - De kanter $\text{BFS}(G, v)$ følger danner et udspændende træ T_v af den sammenhængskomponent v er en del af
- Egenskab 3
 - For enhver knude w i G gælder at enhver sti fra v til w i G er mindst lige så lang som stien fra v til w i T_v .

BFS.java

```
import java.util.*;

public class BFS {
    public static void main( String[] args ) {
        Node a = new Node( "A" );
        Node b = new Node( "B" );
        Node c = new Node( "C" );
        Node d = new Node( "D" );
        Node e = new Node( "E" );
        Node f = new Node( "F" );

        a.addNeighbour( b );
        a.addNeighbour( c );
        a.addNeighbour( d );

        b.addNeighbour( a );
        b.addNeighbour( c );
        b.addNeighbour( e );

        c.addNeighbour( a );
        c.addNeighbour( b );
        c.addNeighbour( d );
        c.addNeighbour( e );
        c.addNeighbour( f );

        d.addNeighbour( a );
        d.addNeighbour( c );
        d.addNeighbour( f );
    }
}
```

BFS.java (cont.)

```
e.addNeighbour( b );
e.addNeighbour( c );

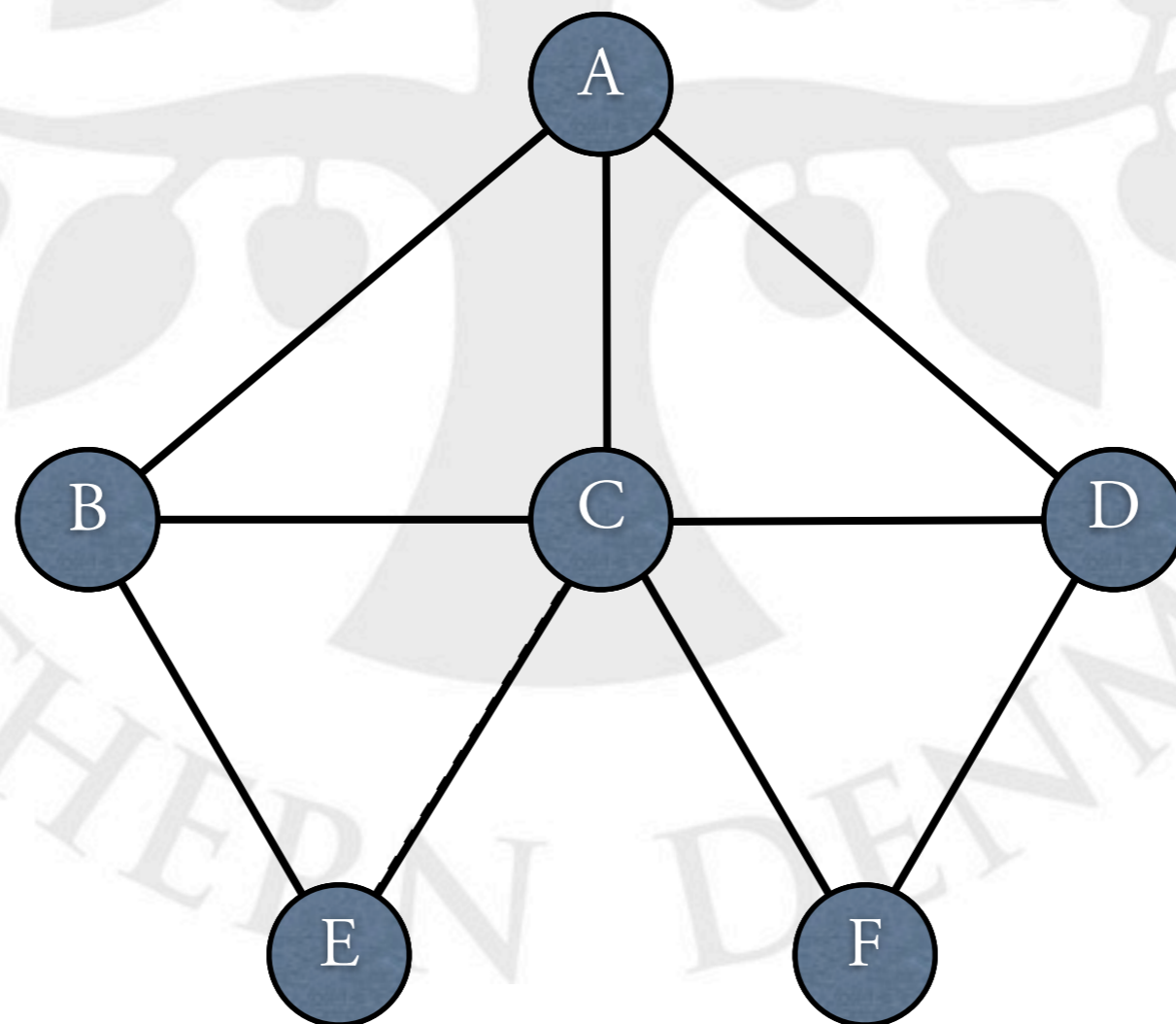
f.addNeighbour( c );
f.addNeighbour( d );

BFS( a );
}

public static void BFS( Node v ) {
    ArrayDeque<Node> q = new ArrayDeque<Node>();
    v.setMark( true );
    q.add( v );
    while( !q.isEmpty() ) {
        Node u = q.remove();
        System.out.println( u + ": Visting" );
        for( Node w : u.getNeighbours() ) {
            if( !w.getMark() ) {
                System.out.println( u + ": Adding "+w+" to the queue" );
                w.setMark( true );
                q.add( w );
            }
        }
    }
}
}
```



Output



```
Terminal — bash — 66x14
MAC-SDU-00001:7 petersk$ javac BFS.java
MAC-SDU-00001:7 petersk$ java BFS
A: Visting
A: Adding B to the queue
A: Adding C to the queue
A: Adding D to the queue
B: Visting
B: Adding E to the queue
C: Visting
C: Adding F to the queue
D: Visting
E: Visting
F: Visting
MAC-SDU-00001:7 petersk$
```

