

FACIT-LISTE MAT. 2 JUNI 09

OPG. 1 a)

$$T^T = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 7 & 3 & a \\ 1 & 1 & 2 & 4 & 3 \\ 1 & 1 & 1 & 3 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & a \end{pmatrix} \begin{matrix} \leftarrow -1 \\ \leftarrow -1 \\ \leftarrow -1 \\ \leftarrow -1 \end{matrix}$$

$$\downarrow \begin{pmatrix} 1 & 5 & 7 & 3 & a \\ 0 & -3 & -3 & 0 & 0 \\ 0 & -4 & -4 & 0 & -a \end{pmatrix} \begin{matrix} \leftarrow -\frac{1}{3} \\ \leftarrow -\frac{1}{3} \\ \leftarrow -\frac{1}{3} \end{matrix}$$

$$\downarrow \begin{pmatrix} 1 & 5 & 7 & 3 & a \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -a \end{pmatrix} \begin{matrix} \leftarrow -1 \\ \leftarrow -1 \\ \leftarrow -1 \end{matrix}$$

$$\downarrow \begin{pmatrix} 1 & 5 & 7 & 3 & a \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & a \end{pmatrix} \begin{matrix} \leftarrow -1 \\ \leftarrow -5 \\ \leftarrow -5 \end{matrix}$$

$$\downarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & a \end{pmatrix}$$

Rang $K =$
antal ledende 1 =

2

Rang $T =$

2 for $a = 0$

3 for $a \neq 0$

3

OPG. 1 b)

Ingen løsn. når $a \neq 0$
Uendelig mange løsn. når $a = 0$
Aldrig præcis én løsning.

For $a = 0$ fås at x_1 og x_2 er basis-variable, mens x_3 og x_4 er frie variable.

$$\text{Fuldstændig løsning} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2s - 3t \\ -s \\ s \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} s + \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} t$$

OPG. 1 c)

Max antal lin. uafh. søjler i $K = \text{rang}(K) = 2$
The eller fire søjler fra K er derfor lin. afh.

$\{s_1, s_4\}$ er lin. afh. De fem øvrige muligheder for at vælge to søjler, dvs. $\{s_1, s_2\}, \{s_1, s_3\}, \{s_2, s_3\}, \{s_2, s_4\}, \{s_3, s_4\}$ er alle lin. uafh.

Vælges tre søjler i K fås altid en lin. afh. mæ. da $\text{rang}(K) = 2$.

OPG. 1 d)

Da $\text{rang}(K) = 2$ er alle tre rækker

i K lin. afh.

$$K^T = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 5 & 2 & 1 \\ 7 & 4 & 3 \\ 3 & 3 & 3 \end{pmatrix} \begin{matrix} \leftarrow -5 \quad -7 \quad -3 \\ \leftarrow 1 \\ \leftarrow 1 \\ \leftarrow 1 \end{matrix}$$

Heraf ses:

$$\underline{\underline{r_1 \cdot (-\frac{1}{3}) + r_2 \cdot \frac{4}{3} = r_3}}$$

Kan også løses ved at holde styr på rækkeoperationerne i

1a):

$$r_3 + (-1)r_1 + (-\frac{4}{3})r_2 = 0$$

$$r_3 + \frac{1}{3}r_1 - \frac{4}{3}r_2 = 0$$

$$\underline{\underline{r_3 = -\frac{1}{3}r_1 + \frac{4}{3}r_2}}$$

OPG. 2 a)

$$\begin{aligned} \det A &= 0.8 \cdot 0.6 \cdot 0.8 + 0 + 0 \\ &= 0.384 - 0.032 - 0.032 \\ &= \underline{\underline{0.32}} \end{aligned}$$

A^{-1} eksisterer da $\det A \neq 0$.

$$A^{-2} = \begin{pmatrix} 0.68 & 0.28 & 0.04 \\ 0.28 & 0.44 & 0.28 \\ 0.04 & 0.28 & 0.68 \end{pmatrix}$$

Plads 1, 2 er udregnet så dan:

$$\begin{aligned} r_1 \cdot S_2 &= (0.8, 0.2, 0) \cdot \begin{pmatrix} 0.2 \\ 0.6 \\ 0.2 \end{pmatrix} \\ &= 0.8 \cdot 0.2 + 0.2 \cdot 0.6 + 0 \cdot 0.2 \\ &= 0.16 + 0.12 = 0.28 \end{aligned}$$

De øvrige pladser tilsvarende!

$$\text{OPG. 2b)} \quad A \cdot \begin{pmatrix} 0.5 \\ 0.2 \\ 0.3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.44 \\ 0.28 \\ 0.28 \end{pmatrix}$$

$$A^2 \cdot \begin{pmatrix} 0.5 \\ 0.2 \\ 0.3 \end{pmatrix} = A \cdot A \begin{pmatrix} 0.5 \\ 0.2 \\ 0.3 \end{pmatrix} = A \cdot \begin{pmatrix} 0.44 \\ 0.28 \\ 0.28 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.408 \\ 0.312 \\ 0.280 \end{pmatrix}$$

Hvis fordelingen sidste år var 50%, 20%, 30% til V, D og S, så er fordelingen nu 44%, 28%, 28%, og næste år vil den være 40,8%, 31,2% og 28% (under forudsætning af samme overgangsmatrix)

OPG. 2c)

$$C_{12} = \det \begin{pmatrix} 0.2 & 0.2 \\ 0 & 0.8 \end{pmatrix} \cdot (-1)^{1+2} = -0.16$$

$$C_{22} = \det \begin{pmatrix} 0.8 & 0 \\ 0 & 0.8 \end{pmatrix} \cdot (-1)^{2+2} = 0.64$$

$$C_{32} = \det \begin{pmatrix} 0.8 & 0 \\ 0.2 & 0.2 \end{pmatrix} \cdot (-1)^{3+2} = -0.16$$

$$C = \begin{pmatrix} * & -0.16 & * \\ * & 0.64 & * \\ * & -0.16 & * \end{pmatrix} \quad \text{adj}(A) = C^T = \begin{pmatrix} * & * & * \\ -0.16 & 0.64 & -0.16 \\ * & * & * \end{pmatrix}$$

$$\text{Anden række i } A^{-1} = \frac{1}{0.32} (-0.16, 0.64, -0.16) \\ = \underline{\underline{\left(-\frac{1}{2}, 2, -\frac{1}{2}\right)}}$$

$$\text{idet } A^{-1} = \frac{1}{\det A} \cdot \text{adj}(A).$$

$$\left(-\frac{1}{2}, 2, -\frac{1}{2}\right) \cdot \text{Søjle 1 i } A = -\frac{1}{2} \cdot 0.8 + 2 \cdot 0.2 - \frac{1}{2} \cdot 0 = 0$$

$$\left(-\frac{1}{2}, 2, -\frac{1}{2}\right) \cdot \text{Søjle 2 i } A = -\frac{1}{2} \cdot 0.2 + 2 \cdot 0.6 - \frac{1}{2} \cdot 0.2 = 1$$

$$\left(-\frac{1}{2}, 2, -\frac{1}{2}\right) \cdot \text{Søjle 3 i } A = -\frac{1}{2} \cdot 0 + 2 \cdot 0.2 - \frac{1}{2} \cdot 0.8 = 0$$

Altså er $\left(-\frac{1}{2}, 2, -\frac{1}{2}\right)$ række 2 i A^{-1} .

OPG. 2d)

$$A \begin{pmatrix} y \\ y \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y \\ y \\ y \end{pmatrix} \text{ giver } (A-I) \begin{pmatrix} y \\ y \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -0.2 & 0.2 & 0 \\ 0.2 & -0.4 & 0.2 \\ 0 & 0.2 & -0.2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\cdot 5} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\leftarrow 1} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\leftarrow 1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

→ $\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, dvs $\begin{pmatrix} v \\ y \\ s \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} s \\ s \\ s \end{pmatrix}$, dvs $v=d=s$

Dæ $v+d+s=1$ og $v=d=s$ fås $v=d=s=\frac{1}{3}$, dvs. $\underline{\underline{\begin{pmatrix} \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} \end{pmatrix}}}$
 er en eigenvektshilstand

$$\text{OPG. 3a)} \quad (I-A) \cdot (I-A)^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Af plads (1,1) og (1,2) fås:

$$1 \cdot s + (-0.2)t + (-0.2)t = 1$$

$$1 \cdot t + (-0.2)s + (-0.2)t = 0$$

$$\text{dvs: } s - 0.4t = 1 \quad \text{og} \quad 0.8t - 0.2s = 0$$

Af den sidste lign. fås $s = 4t$, og af den første lign. fås så $3.6t = 1$, dvs.

$$t = \frac{1}{3.6} = \frac{10}{36} = \underline{\underline{\frac{5}{18}}} \quad \text{og} \quad s = 4t = \frac{20}{18} = \underline{\underline{\frac{10}{9}}}$$

$$\text{OPG. 3b)} \quad (I-A) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}. \quad \text{Heraf fås}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = (I-A)^{-1} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} sa + tb + tc \\ ta + sb + tc \\ ta + tc + sc \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{10}{9}a + \frac{5}{18}b + \frac{5}{18}c \\ \frac{5}{18}a + \frac{10}{9}b + \frac{5}{18}c \\ \frac{5}{18}a + \frac{5}{18}b + \frac{10}{9}c \end{pmatrix}$$

For $a = 180$, $b = 180$ og $c = 180$ fås

$$X = Y = Z = \left(\frac{10}{9} + \frac{5}{18} + \frac{5}{18} \right) \cdot 180 = \underline{\underline{\frac{15}{9} \cdot 180 = 300}}$$

$$\text{OPG. 3c)} \quad (1500, 1500, 1500) \begin{pmatrix} 1 & -0.2 & -0.2 \\ -0.2 & 1 & -0.2 \\ -0.2 & -0.2 & 1 \end{pmatrix} =$$

$$\underline{\underline{(900, 900, 900)}}$$

$$(p, q, r) = (u, v, w) \cdot \begin{pmatrix} s & t & t \\ t & s & t \\ t & t & s \end{pmatrix} = (990, 900, 900) \cdot \begin{pmatrix} s & t & t \\ t & s & t \\ t & t & s \end{pmatrix} =$$

$$(990s + 1800t, 900s + 1890t, 900s + 1890t) =$$

$$(990 \cdot \frac{10}{9} + 1800 \cdot \frac{5}{18}, 900 \cdot \frac{10}{9} + 1890 \cdot \frac{5}{18}, 900 \cdot \frac{10}{9} + 1890 \cdot \frac{5}{18}) =$$

$$\underline{\underline{(1600, 1525, 1525)}}$$

$$\text{OPG. 3d)} \quad P = u \cdot s + v \cdot t + w \cdot t \\ = u \cdot \frac{10}{9} + v \cdot \frac{5}{18} + w \cdot \frac{5}{18}$$

Hvis u stiger med Δu stiger P med $\frac{10}{9} \Delta u$,
Tilsvarende stiger q og r begge med $t \cdot \Delta u$,
dvs. med $\underline{\underline{\frac{5}{18} \cdot \Delta u}}$

OPC. 4a)

$$\begin{aligned}
 Av_1 &= A \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 1 \cdot v_1, \text{ dvs } v_1 \text{ egenvektor med } \lambda = 1 \\
 Av_2 &= A \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.8 \\ 0 \\ -0.8 \end{pmatrix} = 0.8 v_2, \text{ " " } \lambda_2 = 0.8 \\
 Av_3 &= A \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.4 \\ -0.8 \\ 0.4 \end{pmatrix} = 0.4 v_3, \text{ " " } \lambda_3 = 0.4
 \end{aligned}$$

OPC. 4b)

$$\begin{aligned}
 S_1^t \cdot S_2 &= \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}} \right) \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{6}} + 0 + \left(\frac{1}{\sqrt{6}} \right) = 0, \text{ dvs } S_1 \perp S_2 \\
 \|s_1\| &= \sqrt{\left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)^2 + \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)^2 + \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)^2} = \sqrt{\frac{1}{3} + \frac{1}{3} + \frac{1}{3}} = \sqrt{1} = 1
 \end{aligned}$$

Tilsvarende kan vises at $S_1 \perp S_3$, $S_2 \perp S_3$, $\|S_1\| = \|S_3\| = 1$.

P er ortogonal, så

$$P^{-1} = P^t = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{2}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}$$

$$D = P^{-1} A P = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0.8 & 0 \\ 0 & 0 & 0.4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned}
 D^{-1} &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0.8 & 0 \\ 0 & 0 & 0.4 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 1^{-1} & 0 & 0 \\ 0 & 0.8^{-1} & 0 \\ 0 & 0 & 0.4^{-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{5}{4} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{5}{2} \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

OPC. 4c)

$$D^{-1} = (P^{-1} A P)^{-1} = P^{-1} A^{-1} P = P^{-1} A^{-1} P$$

Heraf fås ved at gange med P fra venstre og P^{-1} fra højre, at $A^{-1} = P \cdot D^{-1} \cdot P^{-1}$.

Heraf fås

$$\begin{aligned}
 A^{-1} &= \begin{pmatrix} * & * & * \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & -\frac{2}{\sqrt{6}} \\ * & * & * \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{5}{4} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{5}{2} \end{pmatrix} P^{-1} = \begin{pmatrix} * & * & * \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & -\frac{5}{\sqrt{6}} \\ * & * & * \end{pmatrix} P^{-1} \\
 &= \begin{pmatrix} * & * & * \\ \frac{1}{3} & -\frac{5}{2} & \frac{10}{3} \\ * & * & * \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} * & * & * \\ -\frac{1}{2} & 2 & -\frac{1}{2} \\ * & * & * \end{pmatrix} \text{ Stemmer med OPC. 2c}
 \end{aligned}$$

OPG. 4d)

$$\begin{aligned} Q &= (x_1, y_1, z) A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = (x, y, z) \cdot P \cdot P^{-1} A \cdot P P^{-1} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \\ &= (x, y, z) \cdot D \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \underline{\underline{x^2 + 0.8 y^2 + 0.4 z^2}} \end{aligned}$$

Da $\lambda_1 > 0, \lambda_2 > 0, \lambda_3 > 0$ er Q positiv definit
(og altså også positiv semidefinit).

$$Q = 0 \Leftrightarrow x = y = z = 0 \Leftrightarrow \underline{\underline{x = y = z = 0}}$$

Korrekt besvarelse af mindst halvdelen af sættet sikrer beståelse.

Der gives ved bedømmelsen 0-10 points pr spørgsmål, dvs. 0-160 points i alt for de 16 spørgsmål.

Vejledende skema:

00-30	points	giver -3.
30-80	points	giver 00.
80-90	points	giver 02.
90-105	points	giver 4.
105-130	points	giver 7.
130-150	points	giver 10.
150-160	points	giver 12.